

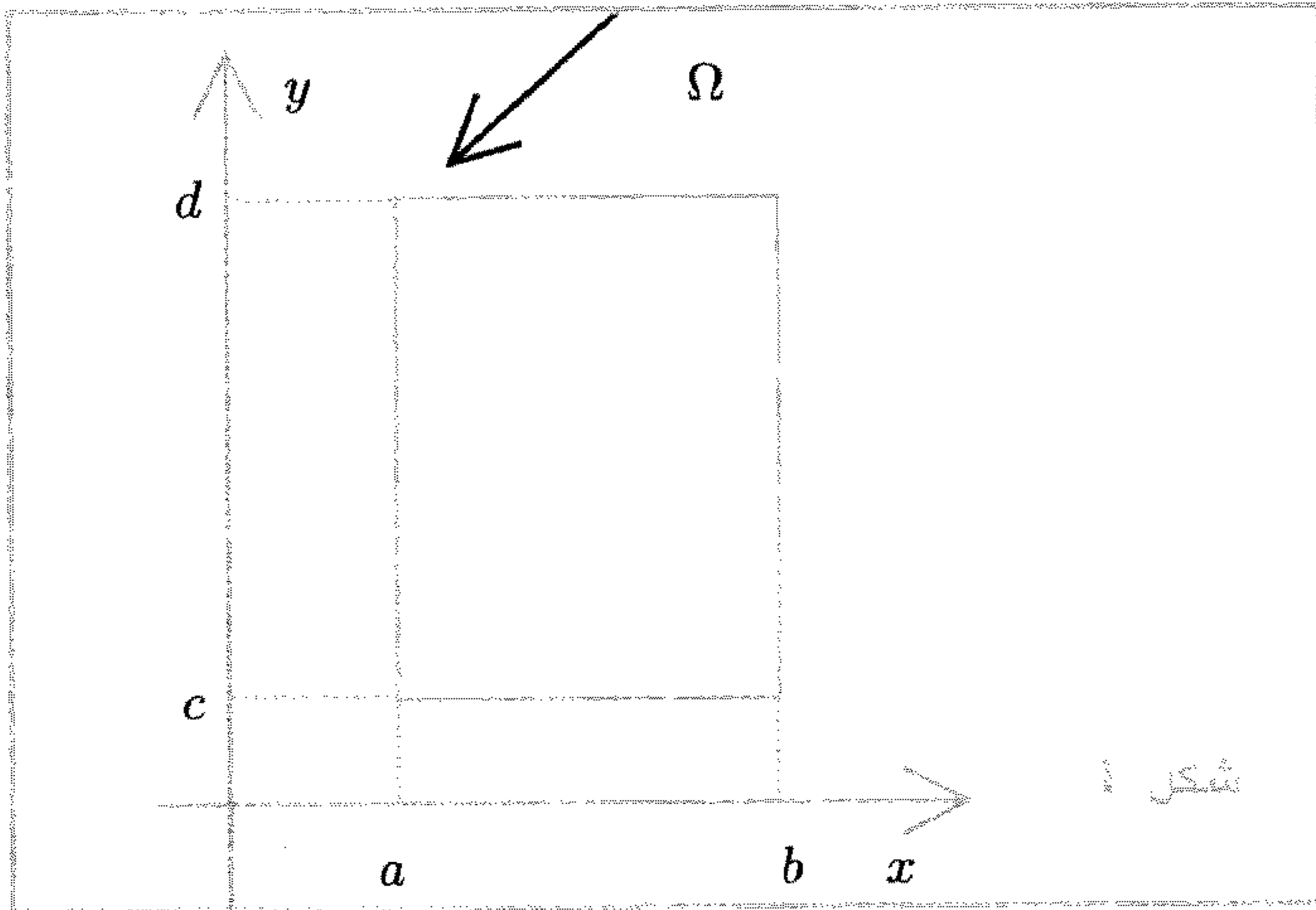
## الفصل الثاني

## التكامل الثنائي

## 1.2 الحجم تحت سطح والتكامل الثنائي

التكامل المفرد  $\int_a^b f(x)dx$  يمثل المساحة تحت المنحنى  $y = f(x)$  وفوق محور  $x$  في الفترة  $[a, b]$  حيث  $f(x) \geq 0$ ، والتكامل الثنائي يعتبر تعميماً للتكامل المفرد أي يمثل الحجم تحت سطح في  $R^3$ .  
ونعتبر حالة بسيطة. نفرض أن  $\Omega$  تمثل مستطيلاً في  $R^2$ :

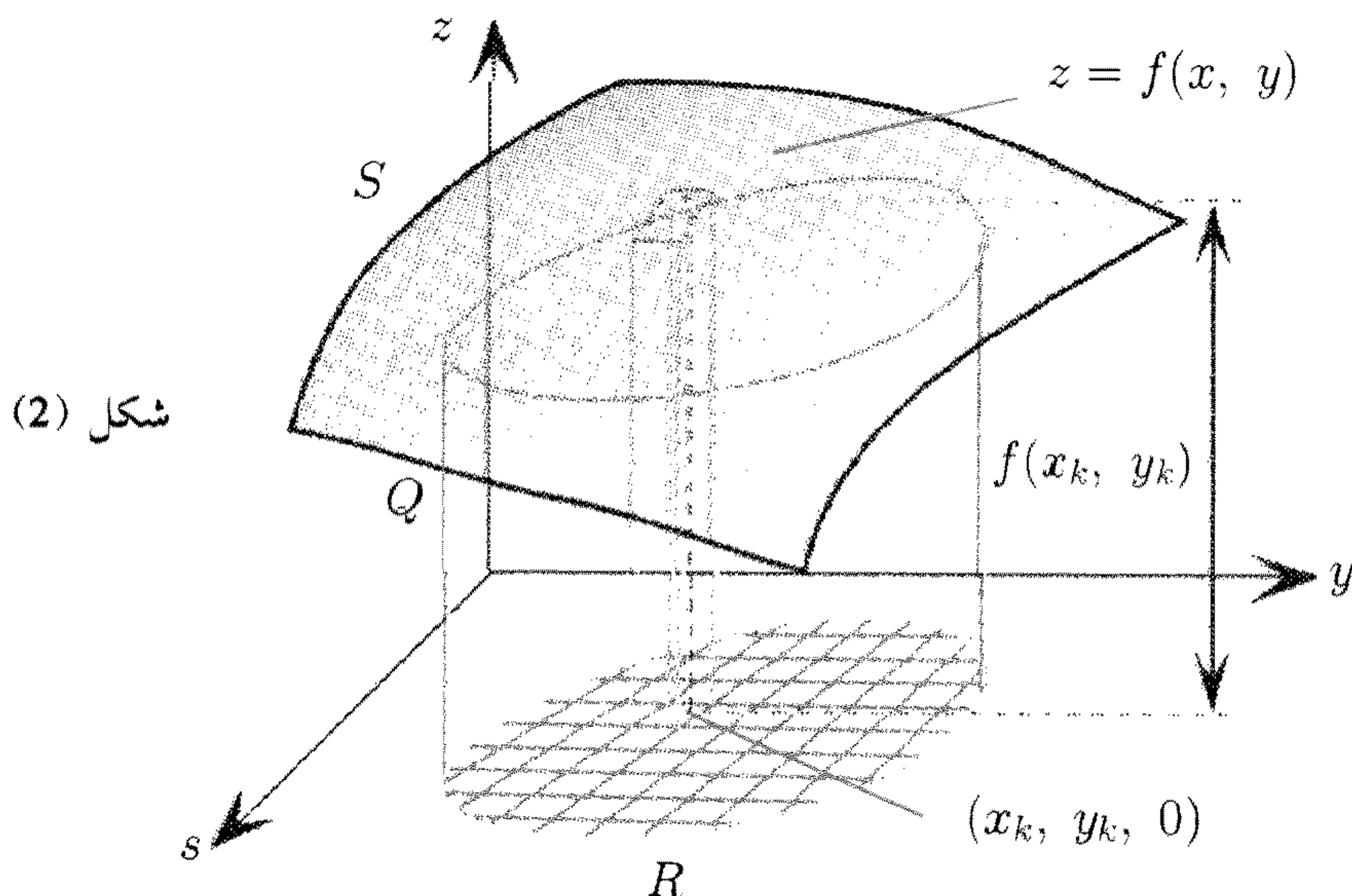
$$\Omega = \{(x, y) : a \leq x \leq b, c \leq y \leq d\}$$



أنظر الشكل (1).

ونفرض أن  $z = f(x, y)$  دالة متصلة وغير سالبة على المنطقة  $\Omega$ ، أي أن  $f(x, y) \geq 0$  لكل  $(x, y) \in \Omega$ . والسؤال الآن ما هو الحجم تحت السطح  $z = f(x, y)$  وفوق المستطيل  $\Omega$ ؟

وللإجابة عن السؤال نتبع الخطوات التالية:



شكل (2)

(1) نقسم المستطيل  $\Omega$  إلى مستطيلات فرعية بمستقيمات موازية للمحورين حيث أن:

$$a = x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_{n-1} < x_n = b$$

$$c = y_0 < y_1 < y_2 < \dots < y_{m-1} < y_m = d$$

ويمكن تعريف  $\Delta x$  و  $\Delta y$  كما يلي:

$$\Delta x = x_i - x_{i-1} = \frac{b - a}{n}$$

$$\Delta y = y_i - y_{i-1} = \frac{b - a}{m}$$

وهكذا يمكن تعريف المستطيلات الفرعية كما يلي:

$$\Omega_{ij} = \{(x, y) : x_{i-1} \leq x \leq x_i, y_{j-1} \leq y \leq y_j\}$$

حيث أن  $i = 1, 2, \dots, n$  و  $j = 1, 2, \dots, m$

أي أنه توجد  $nm$  من المستطيلات الفرعية.

(2) ندر الحجم تحت السطح وفوق كل مستطيل فرعي:

إذا كانت  $(x_i^*, y_j^*)$  نقطة في  $\Omega_{ij}$ ، فإن الحجم تحت السطح وفوق المستطيل  $\Omega_{ij}$  تكون قيمته التقريبية كما يلي:

$$V_{ij} \approx f(x_i^*, y_j^*) \Delta x \Delta y = f(x_i^*, y_j^*) \Delta A \quad (*)$$

حيث أن  $\Delta A = \Delta x \Delta y$  تمثل مساحة المستطيل  $\Omega_{ij}$ .

(3) وبجمع الحجموم التقريبية نحصل على الحجم الكلي:

$$V = V_{11} + V_{12} + \dots + V_{1m} + V_{21} + V_{22} + \dots + V_{2m} + \dots + V_{n1} + V_{n2} + \dots + V_{nm}$$

أو بصورة مختصرة

$$V = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m V_{ij} \quad (**)$$

من المعادلتين (\*) و (\*\*) نجد أن:

$$V \approx \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m V_{ij}$$

(4) وبأخذ النهاية عندما  $(\Delta x, \Delta y) \rightarrow (0, 0)$  نجد أن:

$$V = \lim_{(\Delta x, \Delta y) \rightarrow (0, 0)} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m f(x_i^*, y_j^*) \Delta A$$



## ملاحظة

عندما  $(\Delta x, \Delta y) \rightarrow (0, 0)$ ، فإن قطر المستطيل يتحول إلى الصفر، وإذا عرفنا  $\Delta s = \sqrt{(\Delta x)^2 + (\Delta y)^2}$ ، فإن  $\Delta s \rightarrow 0$  عندما  $(\Delta x, \Delta y) \rightarrow \vec{0}$  ويمكن كتابة المعادلة السابقة كما يلي:

$$V = \lim_{\Delta s \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m f(x_i^*, y_j^*) \Delta A$$

حيث أن  $\Delta A$  تساوي قطر المستطيل  $\Delta x \Delta y$ .

## مثال 1

أوجد الحجم تحت السطح  $z = x + 2y$  وفوق المستطيل:

$$\Omega = \{(x, y) : 1 \leq x \leq 2, 3 \leq y \leq 5\}$$

## الحل

للسهولة نقسم الفترتين  $[1, 2]$  و  $[3, 5]$  إلى  $n$  من الفترات الجزئية المتساوية (أي أن  $n = m$ ).

$$1 = x_0 < x_1 < \dots < x_n = 2$$

$$3 = y_0 < y_1 < \dots < y_n = 5$$

$$\Delta y = \frac{d-c}{n} = \frac{2}{n} \text{ و } \Delta x = \frac{b-a}{n} = \frac{1}{n} \text{ كذلك}$$

$$\text{وهكذا } y_j = 3 + \frac{2j}{n} \text{ و } x_i = 1 + \frac{i}{n}$$

وباختيار  $x_i^* = x_i$  و  $y_j^* = y_j$  نجد أن:

$$V_{ij} = f(x_i^*, y_j^*) \Delta A = (x_i + 2y_j) \Delta x \Delta y$$

وبالتعويض عن  $x_i$  و  $y_j$  و  $\Delta x$  و  $\Delta y$  نجد أن:

$$V_{ij} = \left[ \left(1 + \frac{i}{n}\right) + 2 \left(3 + \frac{2j}{n}\right) \right] \left(\frac{1}{n}\right) \left(\frac{2}{n}\right) = \left(7 + \frac{i}{n} + \frac{4j}{n}\right) \frac{2}{n^2}$$

وهكذا:

$$\begin{aligned} V &= \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \left( \frac{14}{n^2} + \frac{2i}{n^3} + \frac{8j}{n^3} \right) \\ &= \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \left( \frac{14}{n^2} \right) + \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \left( \frac{2i}{n^3} \right) + \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \left( \frac{8j}{n^3} \right) \end{aligned}$$

ولحسن الحظ يمكن إيجاد مجموع المتسلسلات الثنائية السابقة حيث أن:

$$\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \frac{14}{n^2} = \frac{14}{n^2} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n 1 = \frac{14}{n^2} (n)(n) = 14$$

$$\begin{aligned} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \frac{2i}{n^3} &= \frac{2}{n^3} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n i = \frac{2}{n^3} (1 + 2 + 3 + \dots + n)(n) \\ &= \left( \frac{n(n+1)}{2} \right) = \frac{n+1}{n} \end{aligned}$$

$$\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \frac{8j}{n^3} = \frac{8}{n^3} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n j = \frac{8}{n^3} (n) \left( \frac{n(n+1)}{2} \right) = \frac{4(n+1)}{n}$$

ملاحظة

$$1 + 2 + 3 + \dots + n = \frac{n(n+1)}{2}$$

وهكذا

$$V = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n V_{ij} \approx 14 + \frac{n+1}{n} + \frac{4(n+1)}{n}$$

وبذلك

$$\begin{aligned}
V &= \lim_{(\Delta x, \Delta y) \rightarrow (0,0)} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n f(x_j^*, x_j^*) \Delta A \\
&= \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n f(x_i^*, y_j^*) \Delta A \\
&= \lim_{n \rightarrow \infty} \left[ 14 + \frac{n+1}{n} + \frac{4(n+1)}{n} \right] = 19
\end{aligned}$$

والآن يمكننا تعريف التكامل الثنائي كما يلي:

تعريف 1 (التكامل الثنائي)

إذا كانت  $z = f(x, y)$  والمنطقة  $\Omega$  معرفة كما يلي:

$$\Omega = \{(x, y) : a \leq x \leq b, c \leq y \leq d\}$$

وإذا كانت  $\lim_{\Delta s \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n f(x_i^*, y_j^*) \Delta A$  موجودة ومستقلة عن كيفية اختيار النقاط  $(x_i^*, y_j^*)$ ، فإن التكامل الثنائي للدالة  $f$  على  $\Omega$  يعرف كما يلي:

$$\iint_{\Omega} f(x, y) dA = \lim_{\Delta s \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n f(x_i^*, y_j^*) \Delta A$$

## نظرية 1

إذا كانت الدالة  $f$  متصلة على المنطقة المستطيلة  $\Omega$ ، فإن الدالة  $f$  تكون قابلة للتكامل على  $\Omega$ .

يمكن تعريف التكامل الثنائي على مناطق غير مستطيلة ومن أهمها المناطق الأفقية والرأسية البسيطة والتي سنقدمها فيما يلي:

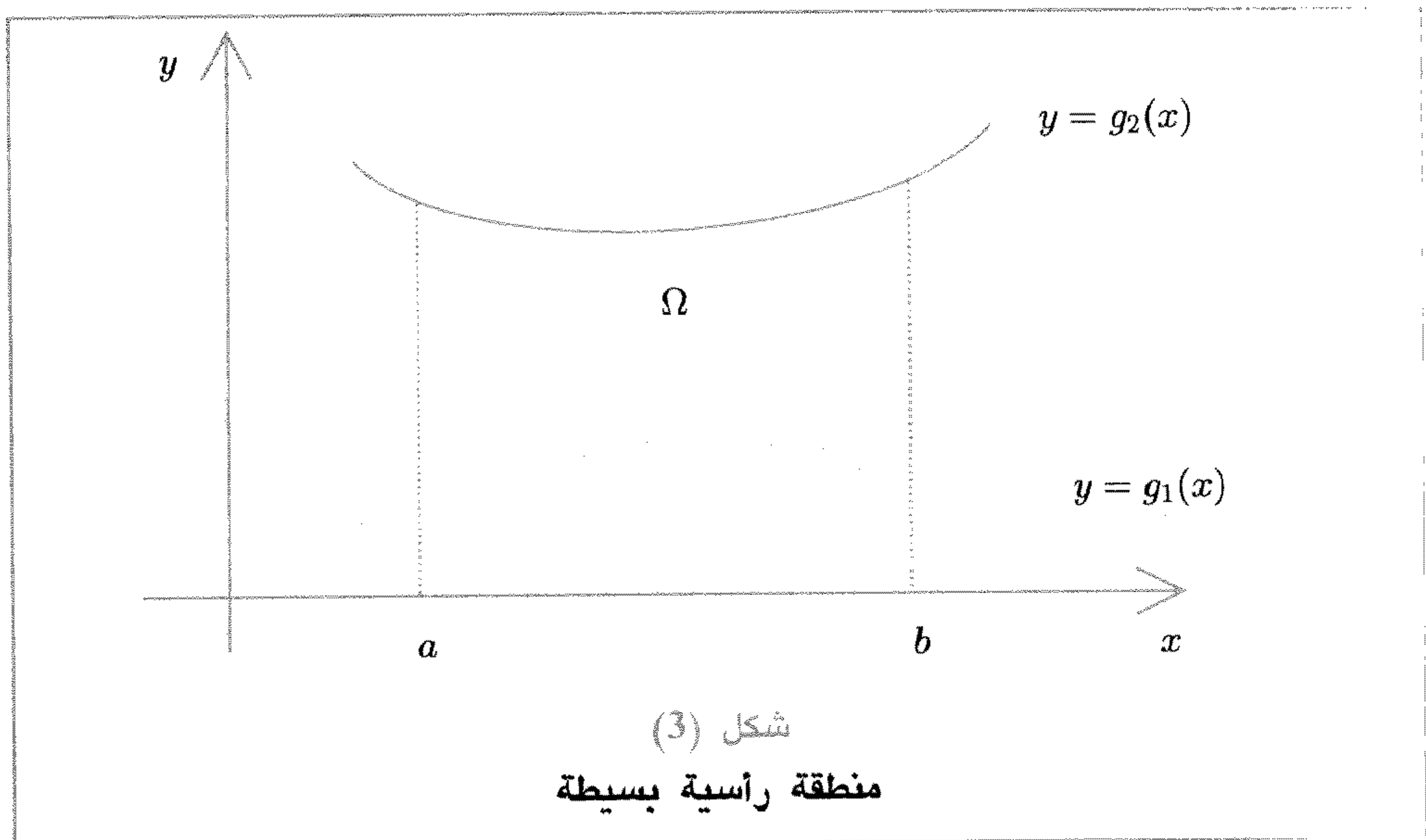


## المناطق الأفقية والرأسية البسيطة

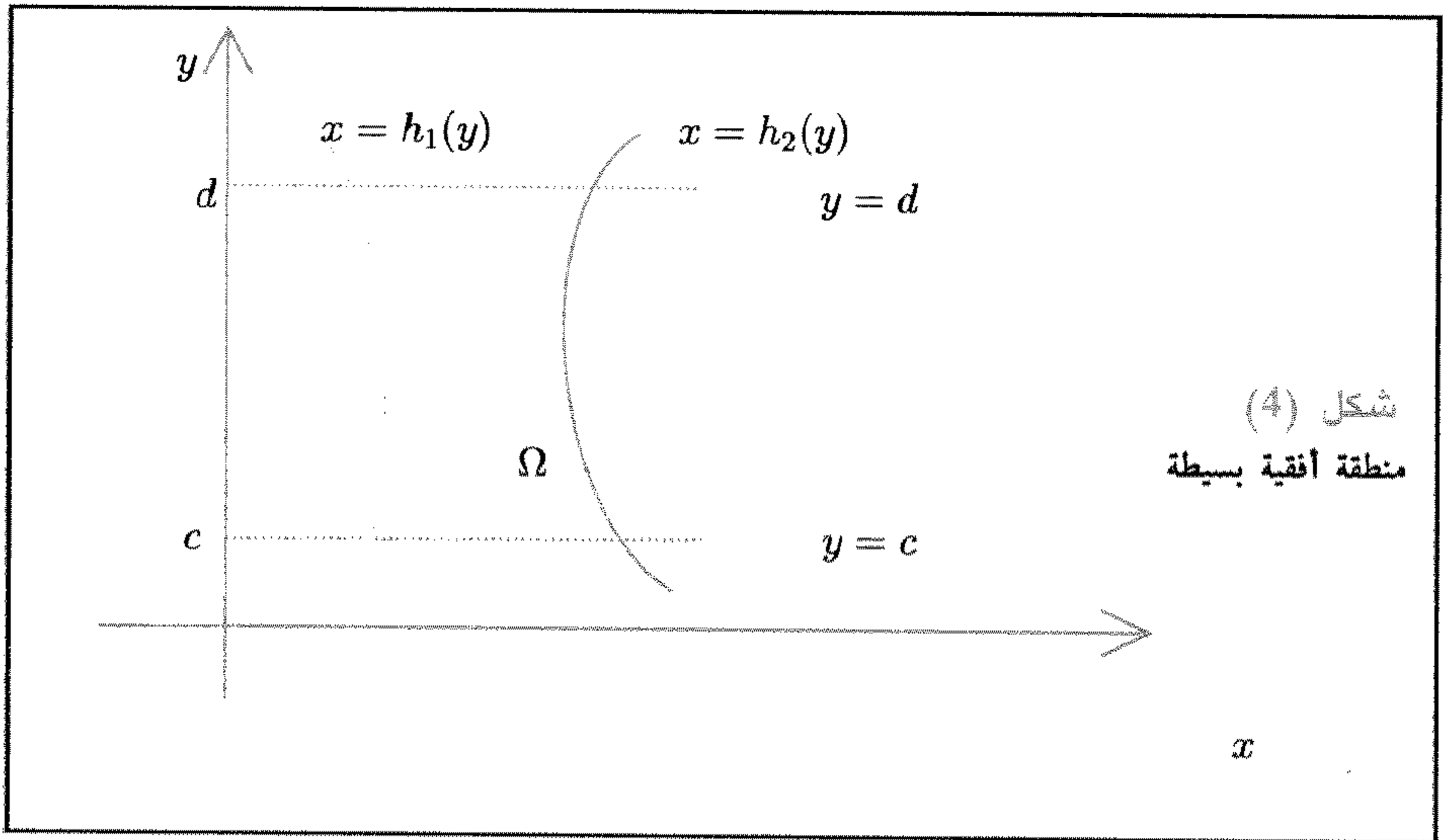
حساب قيمة التكامل الثنائي باستخدام التعريف ليس بالأمر السهل، وتوجد كذلك بعض المناطق التي تكون عليها الدوال المتصلة غير قابلة للتكامل. وسنقتصر على نوعين من المناطق التي تكون عليها الدوال المتصلة قابلة للتكامل، ويمكن عليها حساب قيمة التكامل الثنائي.

## تعريف 2

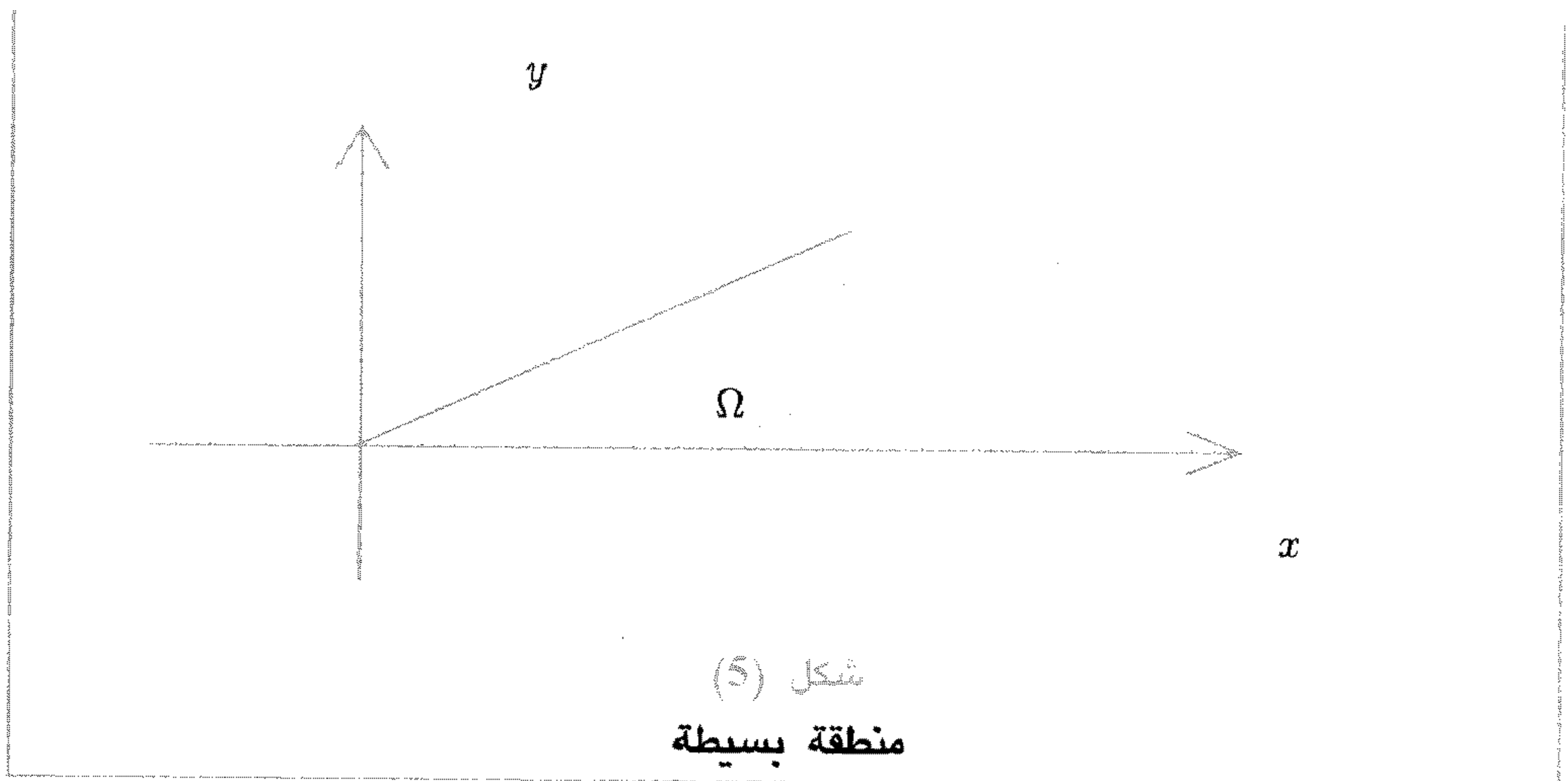
(1) إذا كانت الدالتان  $g_1$  و  $g_2$  متصلتين على الفترة  $[a, b]$  حيث أن  $g_1(x) \leq g_2(x)$  لكل  $x \in [a, b]$ ، وإذا كانت  $\Omega$  المنطقة الواقعة بين رسم الدالتين  $g_1$  و  $g_2$  على الفترة  $[a, b]$ ، فإن المنطقة  $\Omega$  تكون منطقة رأسية، انظر الشكل (3).



(2) إذا كانت الدالتان  $h_1$  و  $h_2$  متصلتين على الفترة  $[c, d]$  حيث أن  $h_1(y) \leq h_2(y)$  لكل  $y \in [c, d]$ . وإذا كانت  $\Omega$  المنطقة الواقعة بين رسم الدالتين  $h_1$  و  $h_2$  على الفترة  $[c, d]$ ، فإن المنطقة  $\Omega$  تكون منطقة أفقية بسيطة، انظر الشكل (4).

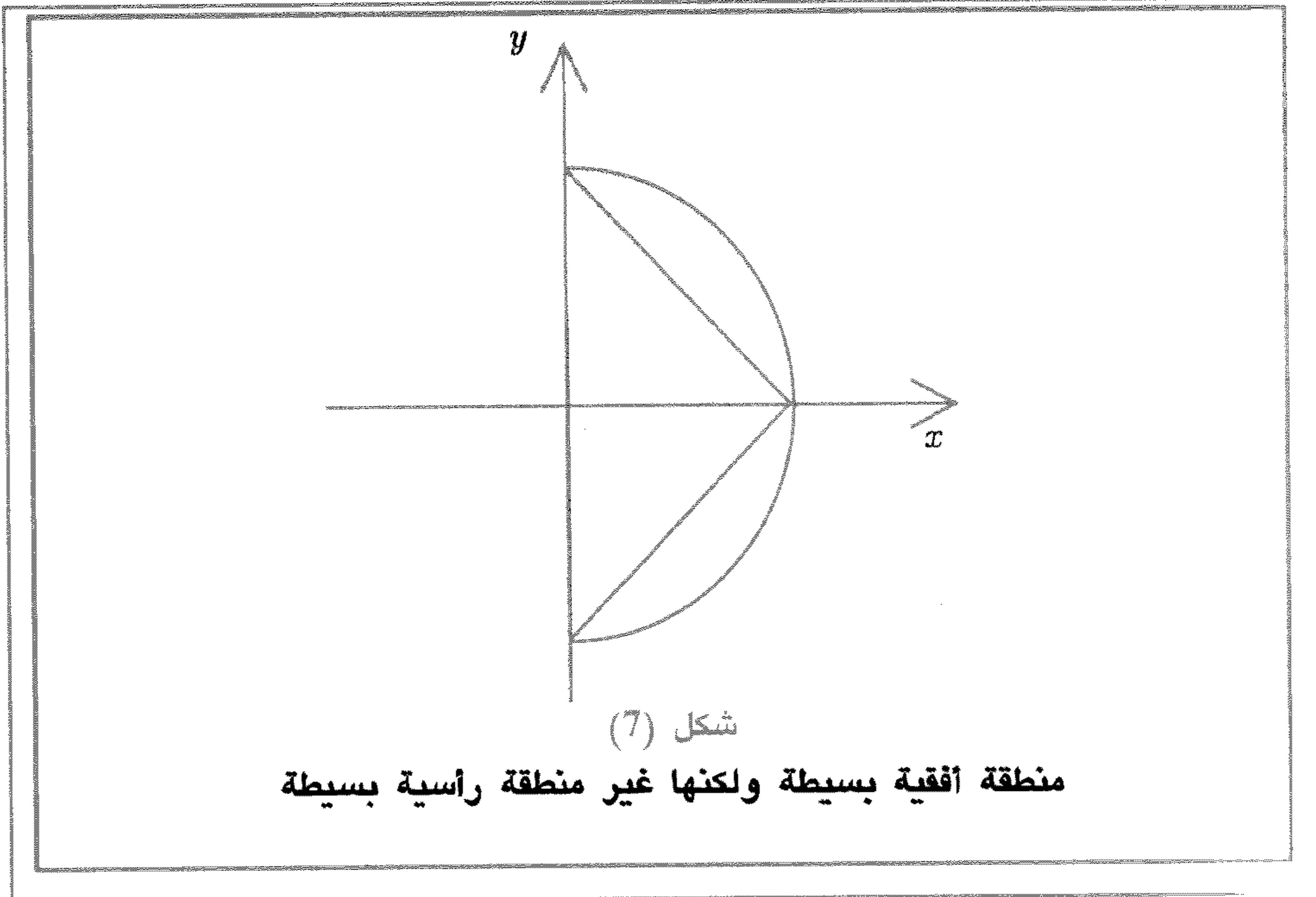
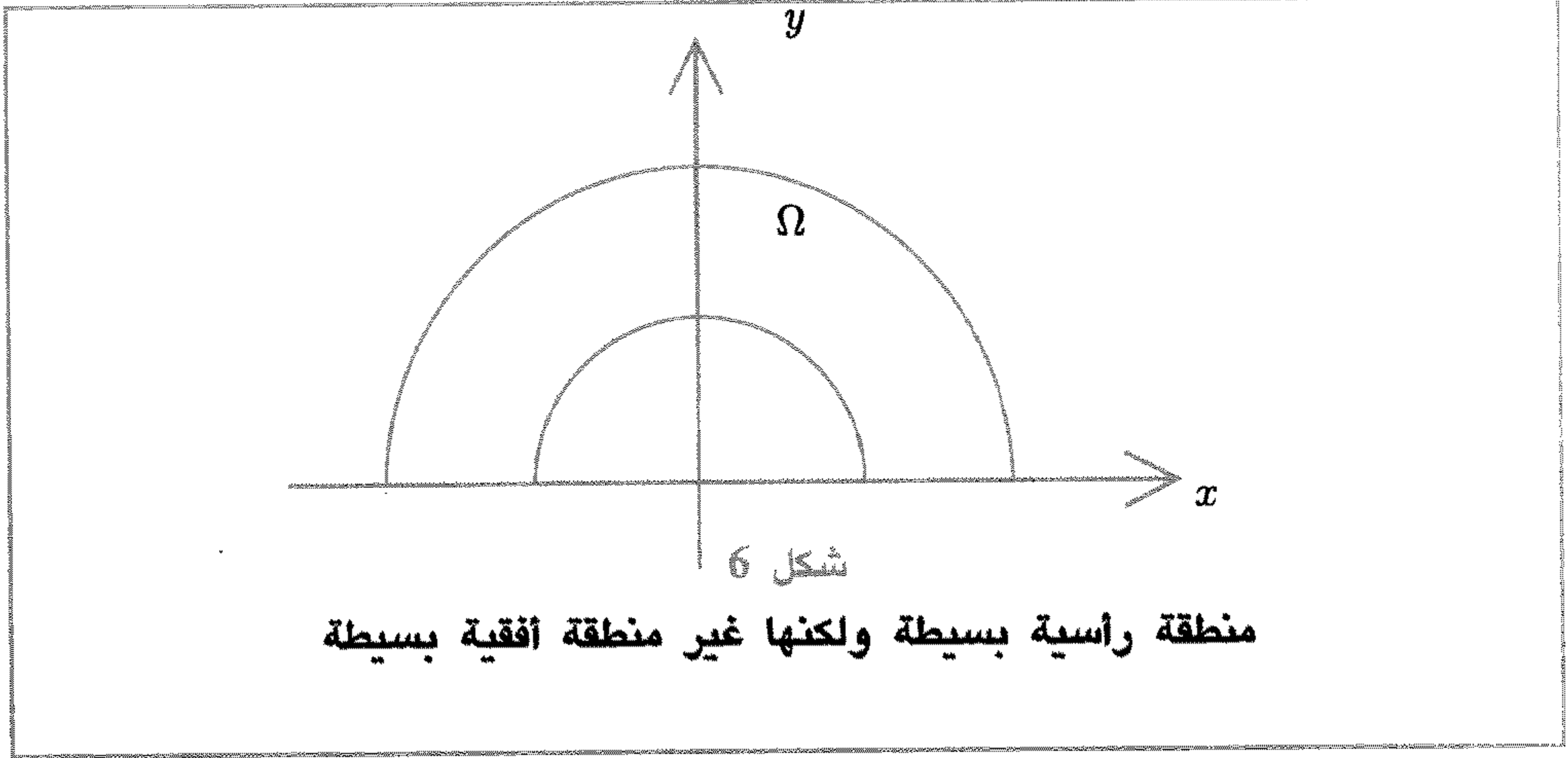


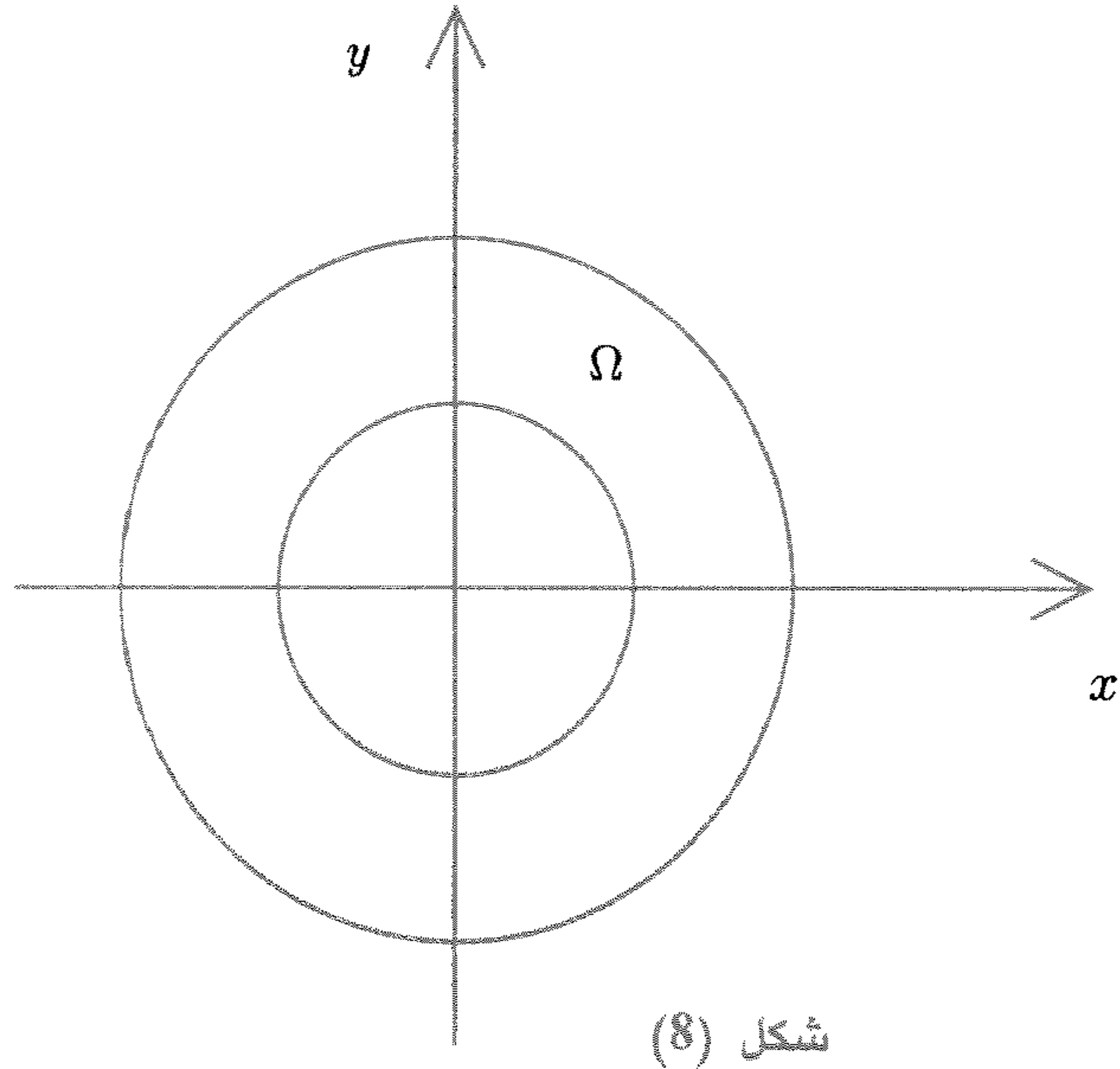
(3) إذا كانت المنطقة  $\Omega$  منطقة رأسية بسيطة، وأفقية بسيطة، فإن  $\Omega$  تكون منطقة بسيطة، انظر الشكل (5).





وللتعرّف إلى مناطق مختلفة، انظر الأشكال من (6 - 8).





منطقة غير رأسية بسيطة وغير أفقية بسيطة

ويمكن تعريف التكامل الثنائي على منطقة عامة  $\Omega$ ، انظر الشكل (9)، ونفرض أن المنطقة محددة (Bounded)، أي أنه يوجد عدد  $M$  حيث أن لكل  $(x, y) \in \Omega$  يكون  $|f(x, y)| \leq M$ ، وبما أن  $\Omega$  محددة، فإنه يمكن تعريف دالة جديدة  $F(x, y)$  كما يلي:

$$F(x, y) = \begin{cases} f(x, y) & ; \quad (x, y) \in \Omega \\ 0 & ; \quad (x, y) \notin \Omega \end{cases}$$

تعريف 3

إذا كانت  $f$  معرفة على  $\Omega$ ، والدالة  $F$  معرفة كما سبق، فإن:

$$\int \int_{\Omega} f(x, y) dA = \int \int_R F(x, y) dA$$

وإذا كان التكامل على المنطقة  $R$  موجوداً، فإن الدالة  $f$  تكون قابلة للتكامل على  $\Omega$ .

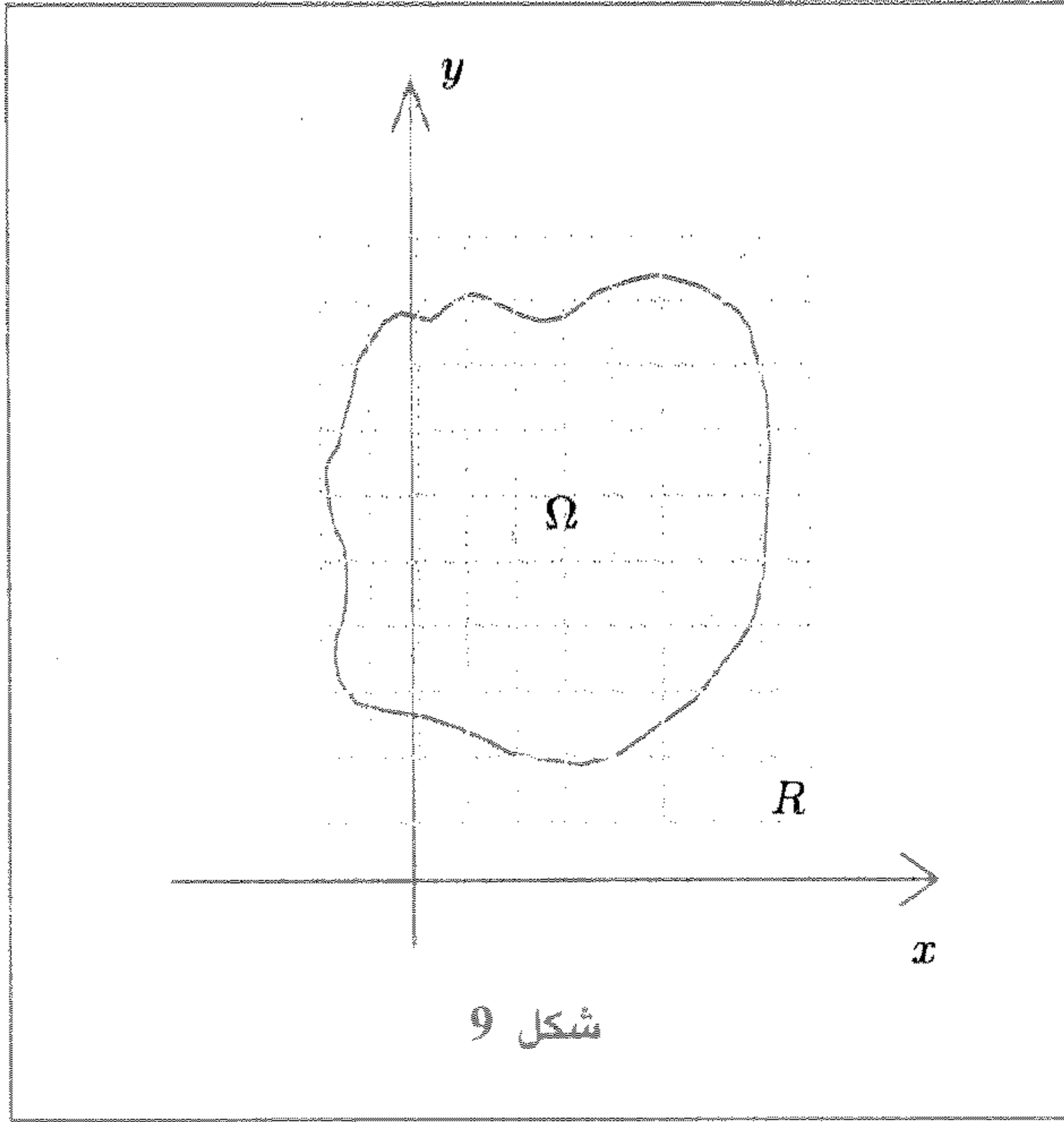
وسنوضح ذلك كما يلي:

إذا تم تقسيم المستطيل  $R$  إلى  $n m$  من المستطيلات الفرعية، انظر الشكل (9). فإنه في كل مستطيل فرعي  $R_{ij}$  يقع بالكامل في  $\Omega$  تكون  $F = f$ . وهكذا الحجم الذي يقع تحت السطح  $Z = f(x, y)$  وفوق المستطيل  $R_{ij}$  يعطى بالمعادلة التالية:

$$\begin{aligned} V_{ij} &\approx f(x_i^*, y_j^*) \Delta x \Delta y \\ &= F(x_i^*, y_j^*) \Delta x \Delta y \end{aligned}$$

وإذا كان  $R_{ij}$  في  $R$  وليس في  $\Omega$ ، فإن  $F = 0$ ، وهذا يعني أن

$$V_{ij} = F(x_i^*, y_j^*) \Delta x \Delta y = 0$$



وأخيراً إذا كان  $R_{ij}$  لا يوجد بالكامل داخل  $\Omega$  أي أن جزءاً منه يقع خارج  $\Omega$ ، فإن هذا لا يعتبر مشكلة حقيقية، لأنه عندما  $\Delta s \rightarrow 0$  يؤول مجموع الحجم فوق هذه المستطيلات (على حدود  $\Omega$  إلى الصفر إذا كانت حدود  $\Omega$  معقدة جداً، وهكذا يكون مجموع الحجم فوق  $R$  يساوي مجموع الحجم فوق  $\Omega$  وهذا يفسر التعريف 3.

## 2.2 خواص التكامل الثنائي

الخواص الأساسية للتكامل الثنائي مشابهة تماماً لخواص التكامل للدالة في متغير واحد. وفيما يلي سنذكر أهم الخواص الأساسية للتكامل الثنائي:

إذا كانت الدالتان  $f, g$  قابلتين للتكامل في المنطقة المغلقة  $R$ ، فإن:

$$\iint_R Cf(x, y)dA = C \iint_R f(x, y)dA \quad (1)$$

حيث أن  $C$  مقدار ثابت.

$$\iint_R [f(x, y) \pm g(x, y)]dA = \iint_R f(x, y)dA \pm \iint_R g(x, y)dA \quad (2)$$

(3) إذا كان لكل  $(x, y)$  في  $R$  يكون  $m \leq f(x, y) \leq M$  وإذا كان  $A(R)$  ترمز إلى مساحة  $R$ ، فإن:

$$mA(R) \leq \iint_R f(x, y)dA \leq MA(R) \quad (4)$$

إذا كانت  $f(x, y) \leq g(x, y)$ ، فإن:

$$\iint_R f(x, y)dA \leq \iint_R g(x, y)dA$$

(5) إذا كانت  $R$  مكونة من عدة مناطق  $(R_1, R_2, \dots)$  و  $f$  متصلة في  $R$ ، فإن:

$$\iint_R f(x, y)dA = \iint_{R_1} f(x, y)dA + \iint_{R_2} f(x, y)dA + \dots$$

### نظرية 2

إذا كانت  $f(x, y)$  متصلة في المنطقة المغلقة  $R$  حيث أن:

$$f_1(x) \leq y \leq f_2(x) \quad ; \quad a \leq x \leq b$$

$f_1(x)$  و  $f_2(x)$  متصلتان، فإن:



$$\iint_R f(x, y) dA = \int_a^b \int_{f_1(x)}^{f_2(x)} f(x, y) dy dx$$

وبصورة مشابهة تماماً إذا كانت  $R$  على الصورة

$$g_1(y) \leq x \leq g_2(y) \quad ; \quad c \leq y \leq d$$

$g_1(y)$  و  $g_2(y)$  متصلتان، فإن:

$$\iint_R f(x, y) dA = \int_c^d \int_{g_1(y)}^{g_2(y)} f(x, y) dx dy$$

### مثال 1

أوجد أصغر قيمة وأكبر قيمة للتكامل الثنائي  $\iint_R f(x, y) dA$  :  
 حيث أن:  $f(x, y) = \sin(x - 3y)$  و  $R = \{(x, y) : a \leq x \leq b ; c \leq y \leq d\}$

### الحل

بما أن  $-1 \leq \sin(x - 3y) \leq 1$  ومساحة المنطقة  $R$  تكون  
 $A(R) = (b - a)(d - c)$  إذن حسب الخاصية (3) نجد أن:

$$-(b - a)(d - c) \leq \iint_R \sin(x - 3y) dA \leq (b - a)(d - c)$$

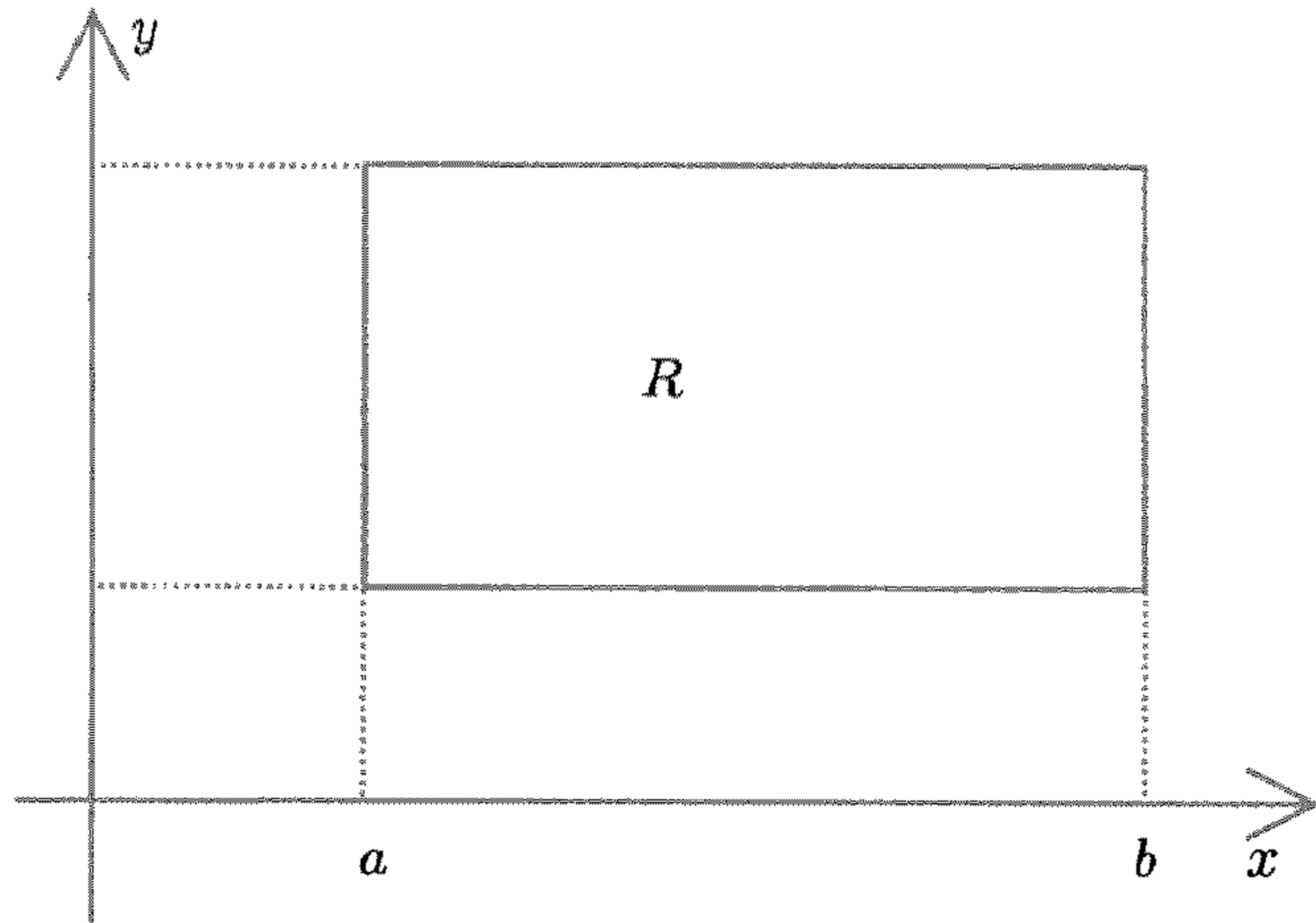
### 2.3 طرق إيجاد التكامل الثنائي (التكامل الجزئي)

إذا كانت المنطقة  $R$  على شكل مستطيل في المستوى  $xy$  حيث أن  
 $a \leq x \leq b, c \leq y \leq d$  وإذا كانت الدالة  $f(x, y)$  متصلة في  $R$ ، فإن التكامل  
 المعتاد بالنسبة للمتغير  $x$  هو

ويكون الناتج دالة في  $y$  فقط ولذلك  $A(y) = \int_a^b f(x, y) dx$  معرفة في الفترة  $c \leq y \leq d$ .

وتكامل الدالة  $A(y)$  يمكن أن يحسب كما يأتي:

$$\int_c^d A(y) dy = \int_c^d \left[ \int_a^b f(x, y) dx \right] dy$$



شكل 10

ويمكن البداية من الناحية الأخرى

$$B(x) = \int_c^d f(x, y) dy$$

وهكذا

$$\int_a^b B(x) dx = \int_a^b \left[ \int_c^d f(x, y) dy \right] dx$$

تعريف 4

التكامل

$$\int_c^d \left[ \int_a^b f(x, y) dx \right] dy \quad \text{أو} \quad \int_a^b \left[ \int_c^d f(x, y) dy \right] dx$$

يسمى التكامل الجزئي أو التكامل المتكرر للدالة  $f$ .

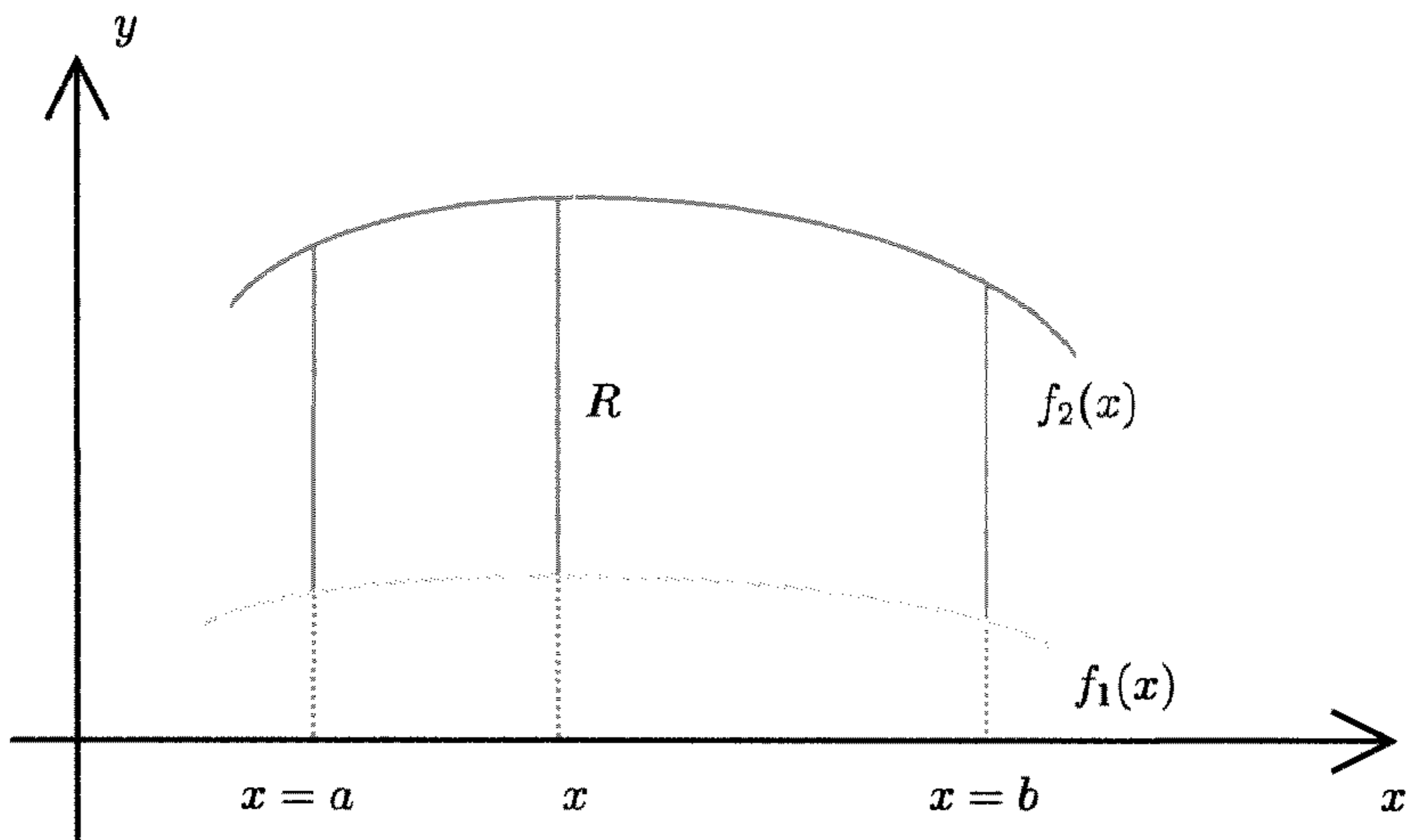
ملاحظة

$$\int_c^d \left[ \int_a^b f(x, y) dx \right] dy = \int_c^d \int_a^b f(x, y) dx dy$$

أو

$$\int_a^b \left[ \int_c^d f(x, y) dy \right] dx = \int_a^b \int_c^d f(x, y) dy dx$$

والتكامل الثنائي (الجزئي) يمكن أن يعرف في المنطقة  $R$  التي حدودها منحنيان كما هو موضح في الشكل (11).



شكل 11

$$R = \{(x, y) / a \leq x \leq b ; f_1(x) \leq y \leq f_2(x)\}$$

وبذلك يمكن تعريف التكامل الثنائي في  $R$  كما يلي:

$$\iint_R f(x, y) dA = \int_a^b \int_{f_1(x)}^{f_2(x)} f(x, y) dy dx$$

حيث حدود  $y$  تكون من أسفل  $(y = f_1(x))$  إلى أعلى  $(y = f_2(x))$  وحدود  $x$  من اليسار  $(x = a)$  إلى اليمين  $(x = b)$ .

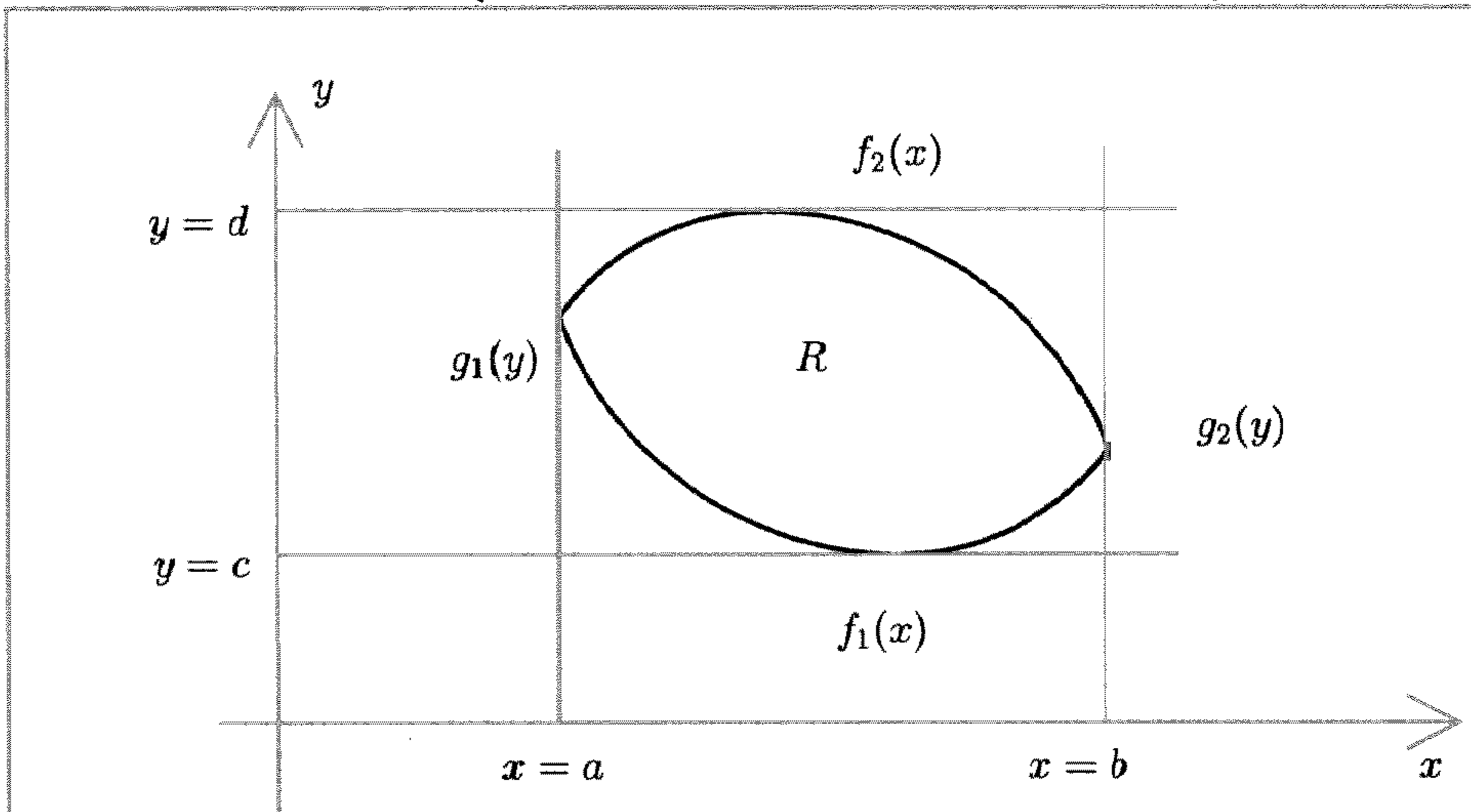
وبصورة عامة يمكن تعريف التكامل الثنائي في المنطقة  $R$  كما هو موضح في الشكل (12).

$$\iint_R f(x, y) dA = \int_a^b \int_{f_1(x)}^{f_2(x)} f(x, y) dy dx$$

$$R = \{(x, y) / a \leq x \leq b ; f_1(x) \leq y \leq f_2(x)\} \quad \text{حيث أن:}$$

$$\iint_R f(x, y) dA = \int_c^d \int_{g_1(y)}^{g_2(y)} f(x, y) dx dy \quad \text{و}$$

$$R = \{(x, y) / c \leq y \leq d ; g_1(y) \leq x \leq g_2(y)\} \quad \text{حيث أن:}$$



شكل 12



ملاحظة

$$\int_a^b \int_{f_1(x)}^{f_2(x)} f(x, y) dy dx = \int_c^d \int_{g_1(y)}^{g_2(y)} f(x, y) dx dy$$

مثال 1

أوجد الحجم تحت السطح  $z = y + 2y$  وفوق المستطيل  $R$  حيث أن:

$$R = \{(x, y) : 1 \leq x \leq 2; 3 \leq y \leq 5\}$$

الحل

$$\begin{aligned} V &= \iint_R (x + 2y) dA = \int_1^2 \int_3^5 (x + 2y) dy dx = \int_1^2 (xy + y^2) \Big|_3^5 dx \\ &= \int_1^2 (2x + 16) dx = (x^2 + 16x) \Big|_1^2 = 19 \end{aligned}$$

وكذلك يمكن حساب الحجم كما يلي:

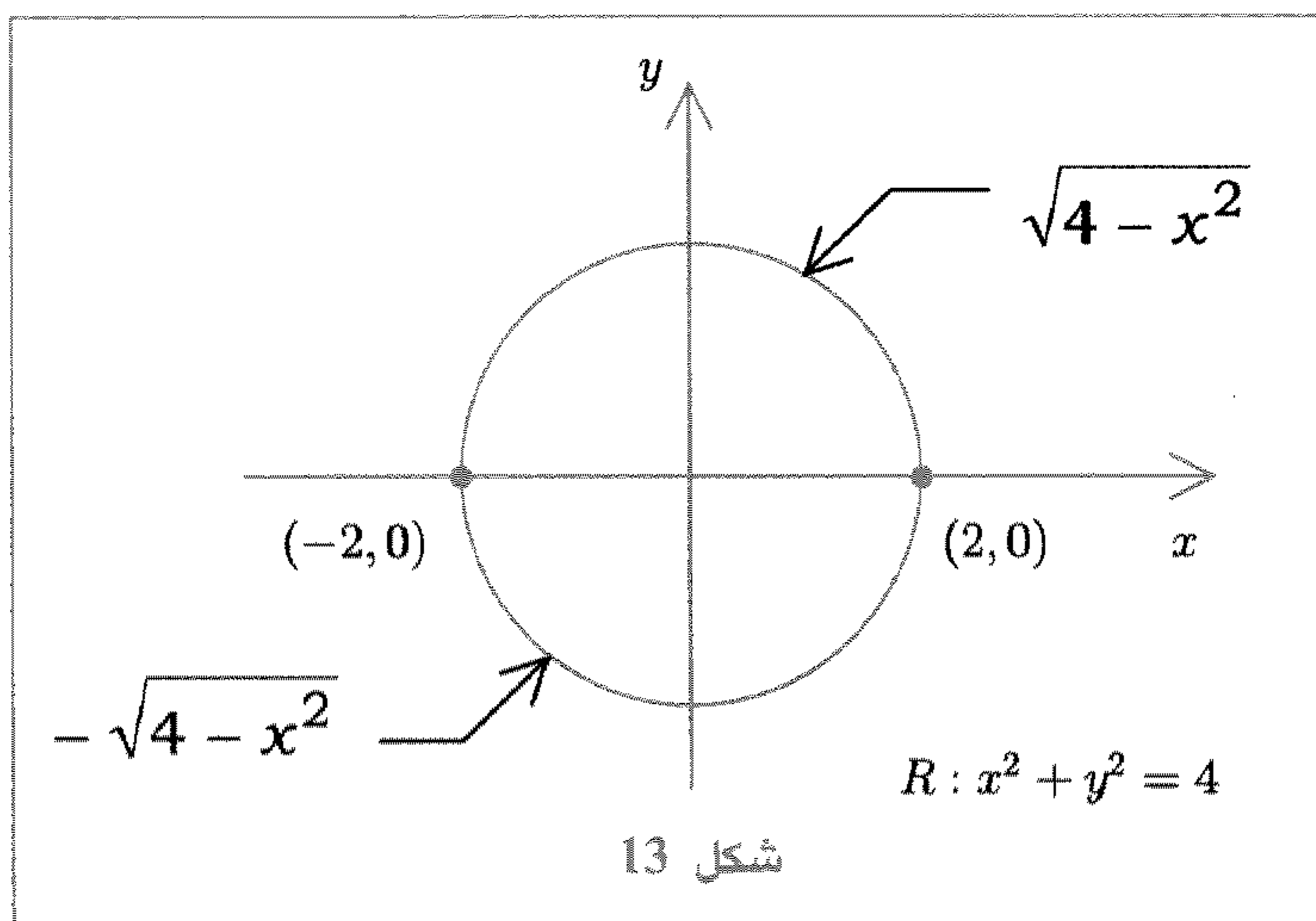
$$\begin{aligned} V &= \iint_R (x + 2y) dA = \int_3^5 \int_1^2 (x + 2y) dx dy \\ &= \int_3^5 \left( \frac{x^2}{2} + 2yx \right) \Big|_1^2 dy \\ &= \int_3^5 \left( 2y + \frac{3}{2} \right) dy \\ &= \left( y^2 + \frac{3}{2}y \right) \Big|_3^5 = 19 \end{aligned}$$

ملاحظة: يمكنك الآن المقارنة مع طريقة الحل المتبعة في البند الأول.

## مثال 2

أوجد قيمة التكامل الثنائي

$$\int_{-2}^2 \int_{-\sqrt{4-x^2}}^{\sqrt{4-x^2}} y \, dy \, dx$$

وارسم المنطقة  $R$ .

الحل

$$\begin{aligned} \int_{-2}^2 \int_{-\sqrt{4-x^2}}^{\sqrt{4-x^2}} y \, dy \, dx &= \int_{-2}^2 \left( \frac{1}{2} y^2 \Big|_{-\sqrt{4-x^2}}^{\sqrt{4-x^2}} \right) dx \\ &= \frac{1}{2} \int_{-2}^2 (4 - x^2 - (4 - x^2)) dx \\ &= 0 \end{aligned}$$

حيث أن  $R$  دائرة نصف قطرها 2 ومركزها نقطة الأصل.

## مثال 3

أوجد

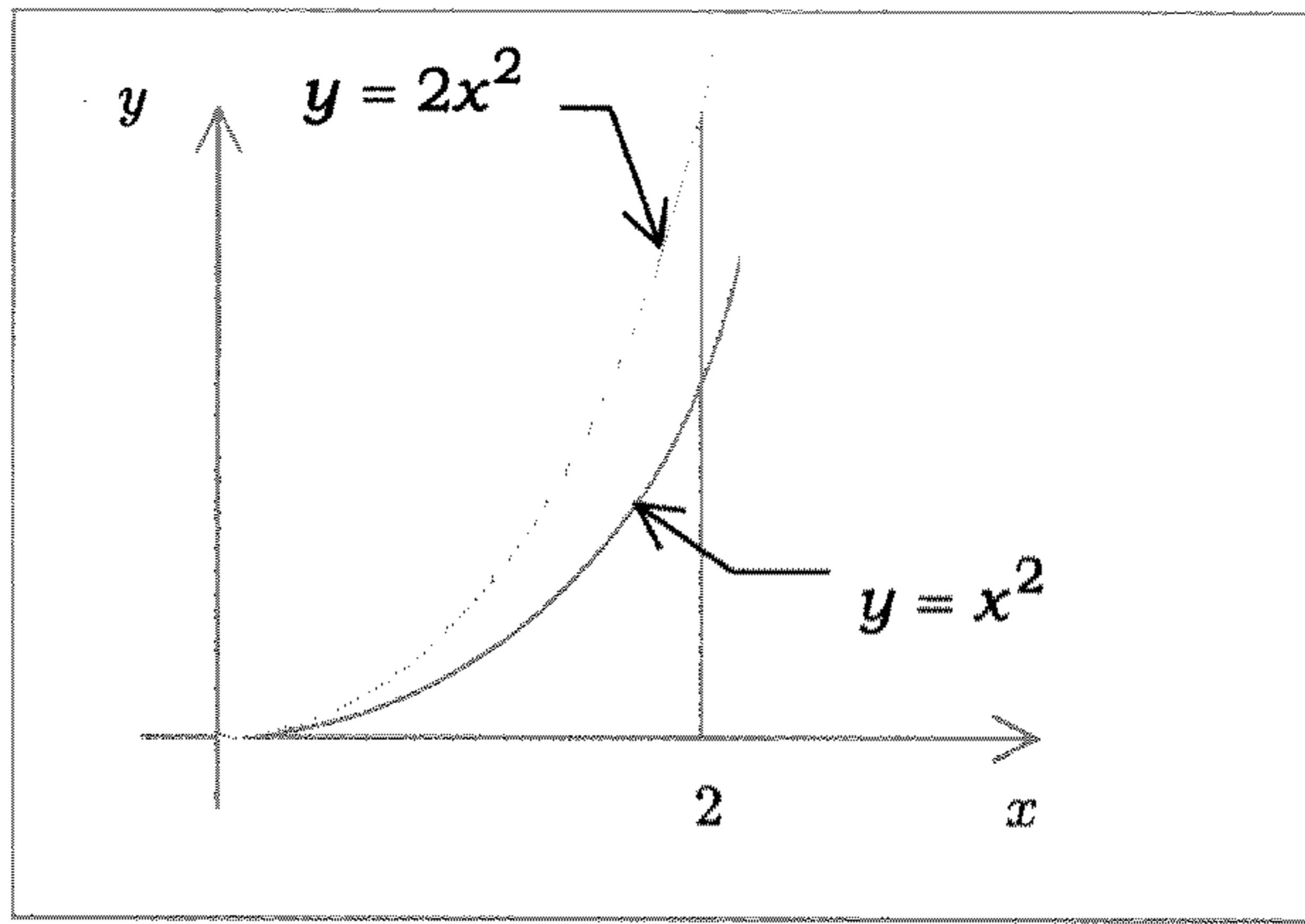
$$\int_0^2 \int_{x^2}^{2x^2} x \cos y \, dy \, dx$$

وارسم المنطقة  $R$ .

الحل

$$R = \{(x, y) / x^2 \leq y \leq 2x^2 ; 0 \leq x \leq 2\}$$

كما هو موضح بالرسم:



شكل 14

$$\int_0^2 \int_{x^2}^{2x^2} x \cos y \, dy \, dx = \int_0^2 x \sin y \Big|_{x^2}^{2x^2} dx \quad ; \quad (x \text{ ثابت})$$

وبالتعويض عن  $y$  نجد أن:

$$= \int_0^2 (x \sin(2x^2) - x \sin x^2) \, dx$$

$$= \left( -\frac{1}{4} \cos(2x^2) + \frac{1}{2} \cos x^2 \right) \Big|_0^2$$

وهكذا

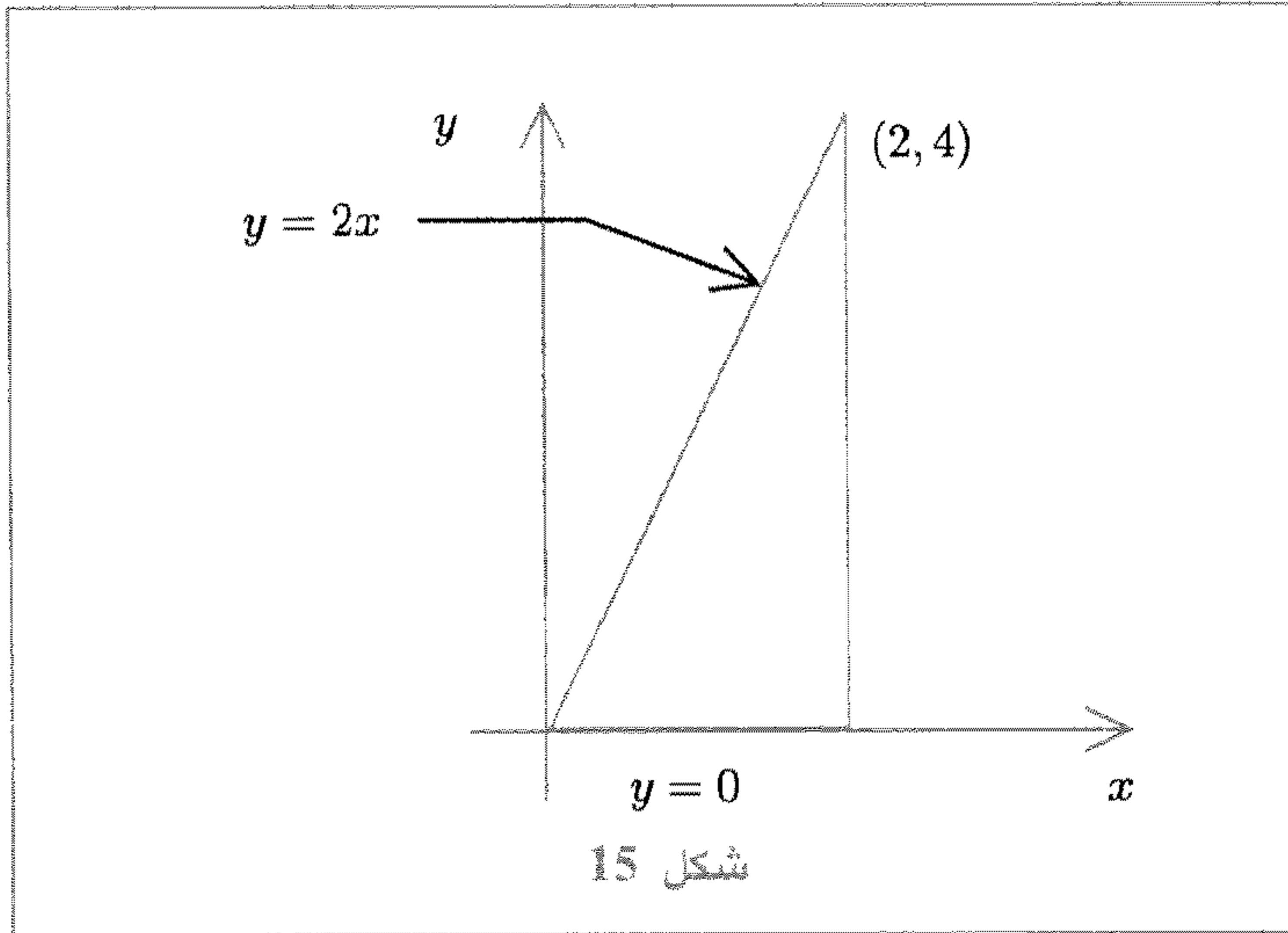
$$= -\frac{1}{4} [\cos(8) - 2\cos(4) + 1]$$

## مثال 4

أوجد  $\iint_R x y dA$  حيث  $R$  المنطقة المغلقة الواقعة بين  $y = 2x$  ،  $y = 0$  ،  $x = 2$

## الحل

يفضل دائماً رسم المنطقة  $R$  قبل وضع حدود التكامل.



واضح من الشكل أنه يمكن إجراء عملية التكامل حسب الترتيب  $dydx$  أو  $dx dy$ .

أولاً إذا اخترنا الترتيب  $dydx$ :

$$\begin{aligned} \iint_R x y dA &= \int_0^2 \int_0^{2x} x y dy dx \\ &= \int_0^2 \frac{x}{2} y^2 \Big|_0^{2x} dx = \int_0^2 \frac{x}{2} (4x^2) dx \\ &= \left( \frac{1}{2} x^4 \right) \Big|_0^2 = 8 \end{aligned}$$



وإذا اخترنا الترتيب  $dx dy$ :

$$\iint_R x y dA = \int_0^4 \int_{\frac{1}{2}y}^2 x y dx dy = \int_0^4 \left(2y - \frac{1}{8}y^3\right) dy = 8$$

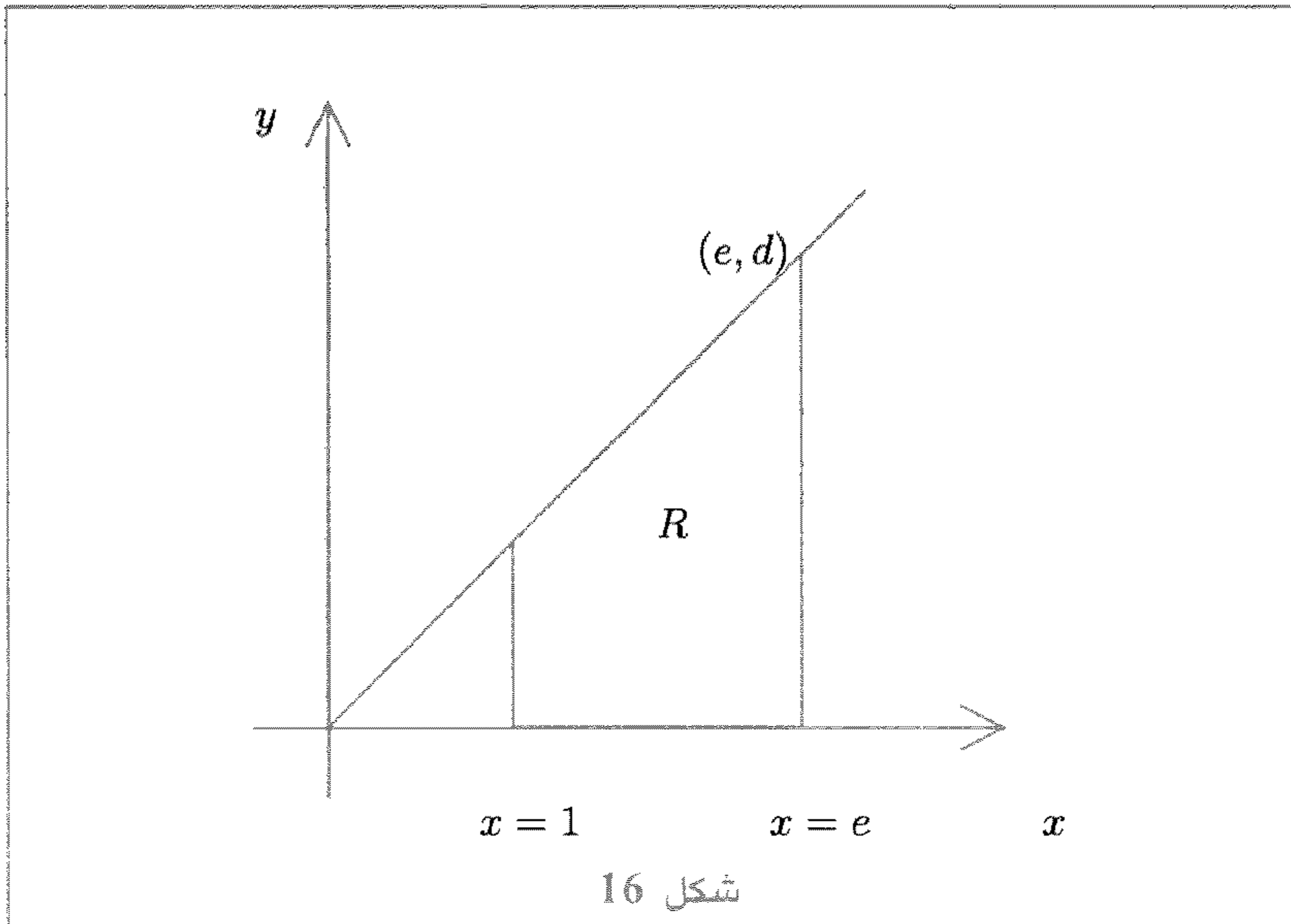
لاحظ تساوي القيمتين.

مثال 5

أوجد  $\int_1^e \int_0^x \ln x dy dx$

الحل

$$\int_1^e [y \ln x]_0^x dx = \int_1^e x \ln x dx$$



ويمكن إيجاد التكامل الأخير كما يأتي:

$$\begin{aligned} \int_1^e x \ln x dx &= \frac{1}{2} \int_1^e \ln x dx^2 = \frac{1}{2} \left( x^2 \ln x \Big|_1^e - \int_1^e x^2 d \ln x \right) \\ &= \frac{1}{2} \left( e^2 - \int_1^e x dx \right) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= \frac{1}{2} \left( e^2 - \frac{1}{2} x^2 \Big|_1^e \right) \\
&= \frac{1}{2} \left( e^2 - \frac{1}{2} e^2 + \frac{1}{2} \right) \\
&= \frac{1}{4} (e^2 + 1)
\end{aligned}$$

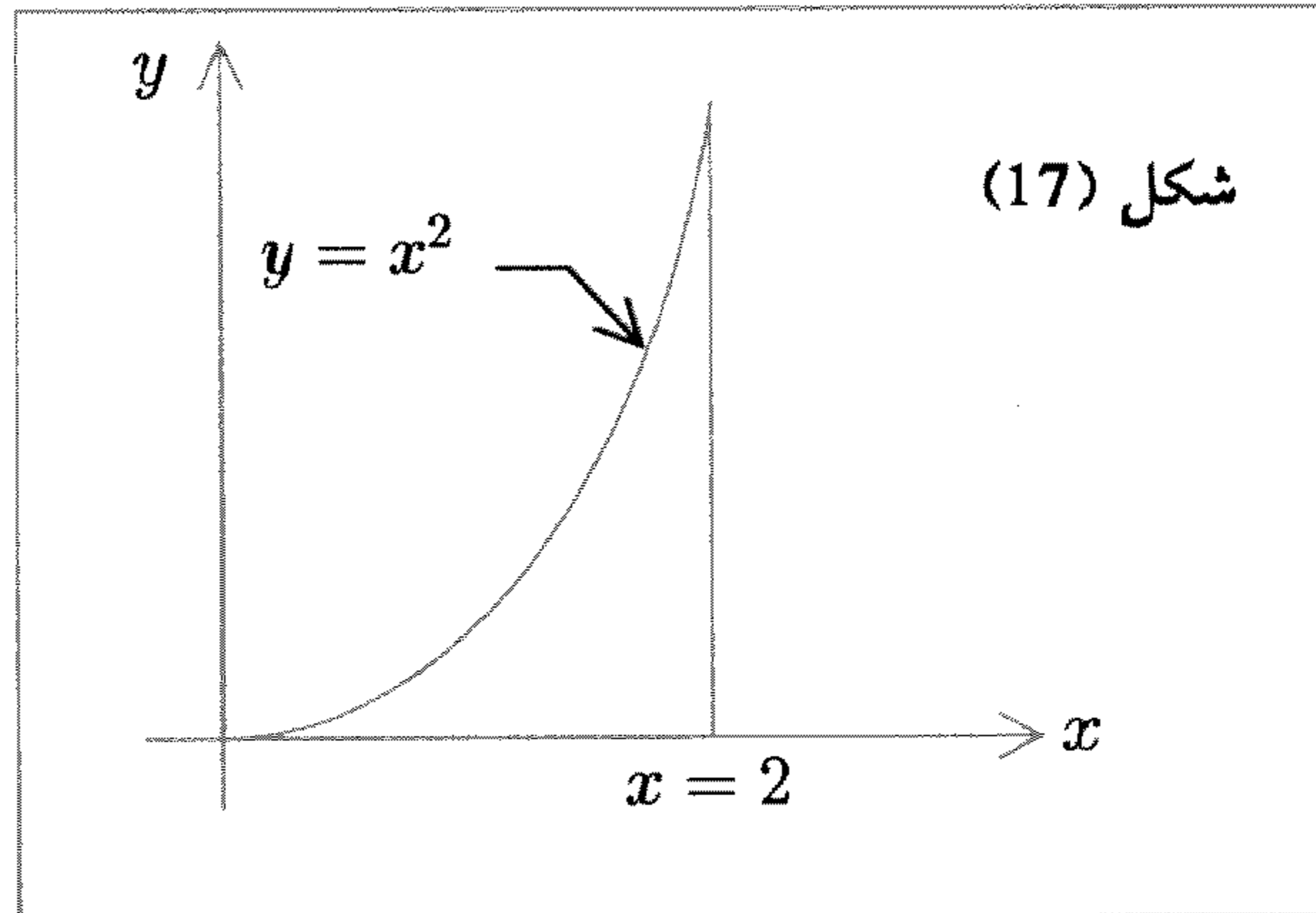
### مثال 6

أوجد قيمة التكامل الثنائي:

$$\int_0^4 \int_{\sqrt{y}}^2 y \cos x^5 dx dy$$

### الحل

لا يمكن إيجاد قيمة التكامل على هذه الصورة ولذلك سنحاول تغيير حدود التكامل، ويفضل دائماً رسم المنطقة  $R$ . أنظر الشكل (17).



من الشكل يتضح أن:

$$\int_0^4 \int_{\sqrt{y}}^2 y \cos x^5 dx dy = \int_0^2 \int_0^{x^2} y \cos x^5 dy dx$$

واضح أنه يمكن إيجاد التكامل في الجانب الأيمن، أي أن:

$$\begin{aligned} \int_0^2 \int_0^{x^2} y \cos x^5 dy dx &= \frac{1}{2} \int_0^2 x^4 \cos x^5 dx \\ &= \frac{1}{10} \sin x^5 \Big|_0^2 \\ &= \frac{\sin 32}{10} \end{aligned}$$

### تمارين

أوجد التكاملات الآتية وارسم المنطقة  $R$  في المستوى  $xy$  في كل حالة:

$$\int_0^1 \int_{x^3}^{x^2} (x^2 - xy) dy dx \quad (2) \quad \int_2^3 \int_{\sqrt{x}}^{x^2} (x^2 - 2xy - 3y^2) dy dx \quad (1)$$

$$\int_1^2 \int_1^x \frac{x^2}{y^2} dy dx \quad (4) \quad \int_0^2 \int_{x^2}^{2x^2} x \cos y dy dx \quad (3)$$

$$\int_0^1 \int_{\sqrt{x}}^1 \sqrt{1+y^3} dy dx \quad (6) \quad \int_{-2}^2 \int_{-\sqrt{4-x^2}}^{\sqrt{4-x^2}} x^2 y dy dx \quad (5)$$

$$\int_0^1 \int_x^1 \frac{1}{y} \sin y \cos \frac{x}{y} dy dx \quad (8) \quad \int_0^9 \int_{\sqrt{y}}^3 \sin x^3 dx dy \quad (7)$$

$$\int_0^1 \int_{2x}^2 e^{(y^2)} dy dx \quad (9)$$

$$\int_0^8 \int_{\sqrt[3]{y}}^2 \frac{y}{\sqrt{16+x^8}} dx dy \quad (10)$$

عبر عن كل تكامل ثنائي كتكامل جزئي ثم أوجد قيمة التكامل:

$$\iint_R x y^2 dA \quad (11) \quad \text{حيث أن } R \text{ مثلث رؤوسه } (0,0), (3,1), (-2,1).$$

$$\iint_R e^{\frac{x}{y}} dA \quad (12) \quad \text{حيث أن } R \text{ المنطقة المحددة بـ } y=2, y=-x, y=4.$$

$$\iint_R x^3 \cos xy dA \quad (13) \quad \text{حيث أن } R \text{ المنطقة المحددة بـ } y=0, x=2, y=x^2.$$

(14) بين أن:

$$\iint_R dA = \frac{1}{2} \quad (أ)$$

حيث أن  $R$  المنطقة الواقعة بين رسمي المعادلتين:

$$x = y \quad \text{و} \quad x = y^{\frac{1}{3}}$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \text{Exp}(-x^2 - y^2) dx dy = \pi \quad (ب)$$

$$\int_1^4 \int_{\sqrt{y}}^2 \cos\left(\frac{x^2}{3} - x\right) dx dy = 2 \sin\left(\frac{2}{3}\right) \quad (ج)$$



## 4.2 الحجم والمساحة والكتلة والعزم

التكامل الثنائي له تطبيقات متعددة وسنذكر منها ما يلي:

(1) الحجم (Volume)

إذا كانت  $z = f(x, y)$  تمثل معادلة السطح، فإن:

$$V = \iint_R f(x, y) dA$$

تعطي حجم الجسم الواقع بين السطح والمستوى  $xy$

(2) المساحة (Area)

إذا كانت  $f(x, y) \equiv 1$ ، فإن

$$A(R) = \iint_R dA$$

حيث أن  $A(R)$  تمثل مساحة المنطقة المغلقة  $R$ .

(3) الكتلة (Mass)

إذا كانت  $f(x, y)$  تمثل الكثافة  $\left(\frac{\Delta m}{\Delta V}\right)$ ، فإن:

$$M(R) = \iint_R f(x, y) dA$$

حيث أن  $M(R)$  كتلة الصفيحة التي على شكل المنطقة  $R$ .

(4) مركز الكتلة (Center of Mass)

إذا كانت الدالة تمثل الكثافة، فإن مركز الكتلة  $(x, y)$  للصفيحة الممثلة

بالمنطقة  $R$  يعطى بالمعادلتين:

$$M_x = \iint_R y f(x, y) dA, \quad M_y = \iint_R x f(x, y) dA$$

(5) عزم القصور الذاتي (Moment of Inertia)

عزم القصور الذاتي للصفحة حول محور  $x$  ومحور  $y$

$$I_y = \iint_R x^2 f(x, y) dA, \quad I_x = \iint_R y^2 f(x, y) dA$$

وكذلك عزم القصور الذاتي القطبي حول نقطة الأصل:

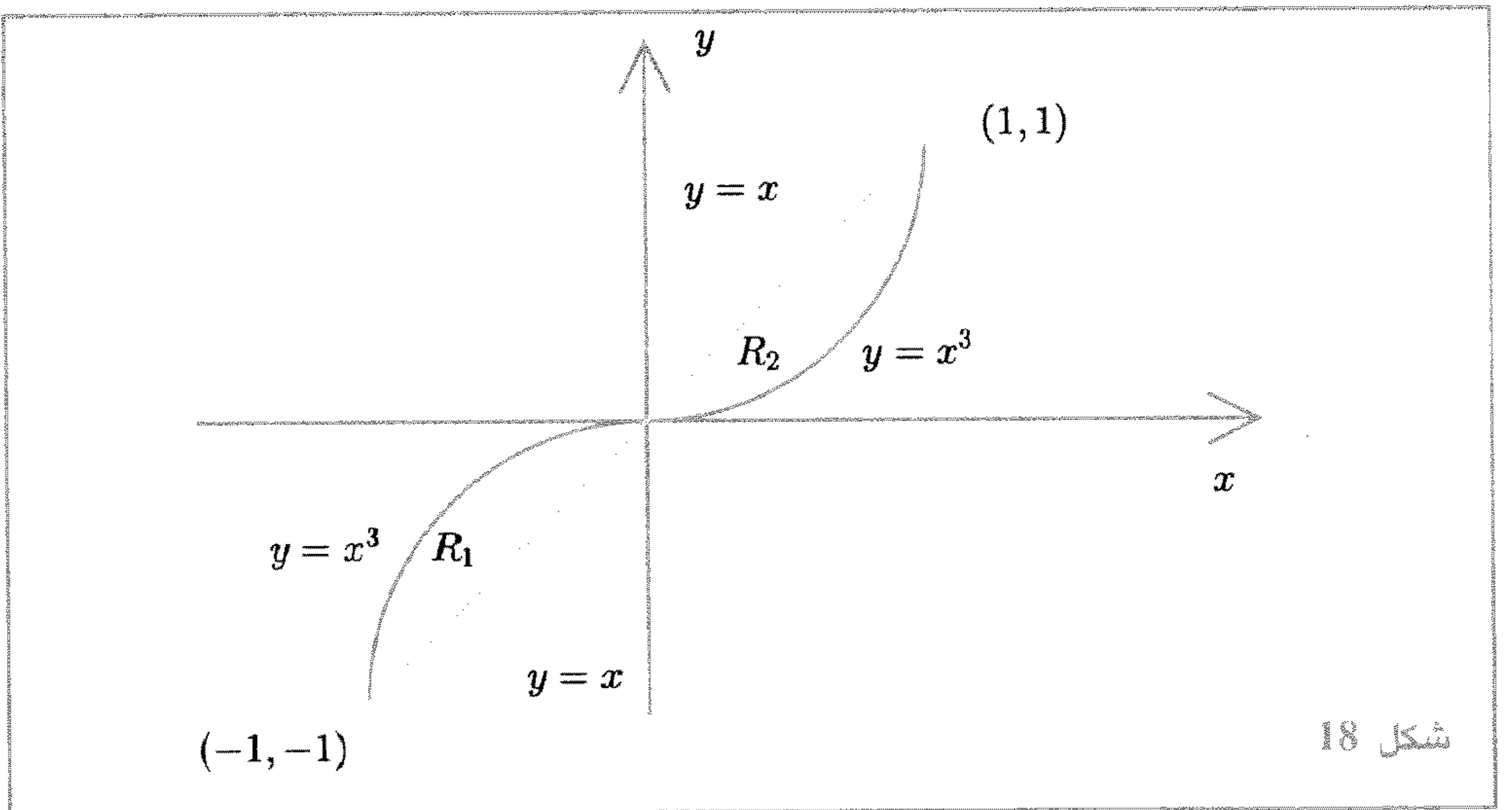
$$I_0 = I_x + I_y = \iint_R (x^2 + y^2) f(x, y) dA$$

مثال 1

أوجد المساحة الواقعة بين المنحنى  $y = x^3$  والمستقيم  $y = x$ .

الحل

المعادلتان تتقاطعان عند النقاط التالية  $(0, 0)$ ،  $(1, 1)$ ،  $(-1, -1)$  كما هو موضح بالشكل (18).



شكل 18

$$A(R) = A(R_1) + A(R_2)$$

$$A(R) \int_{-1}^0 \int_x^{x^3} dy dx + \int_0^1 \int_{x^3}^x dy dx = \frac{1}{2} \quad \text{ولذلك}$$

وتترك تفاصيل إجراء عملية التكامل للقارئ.

## مثال 2

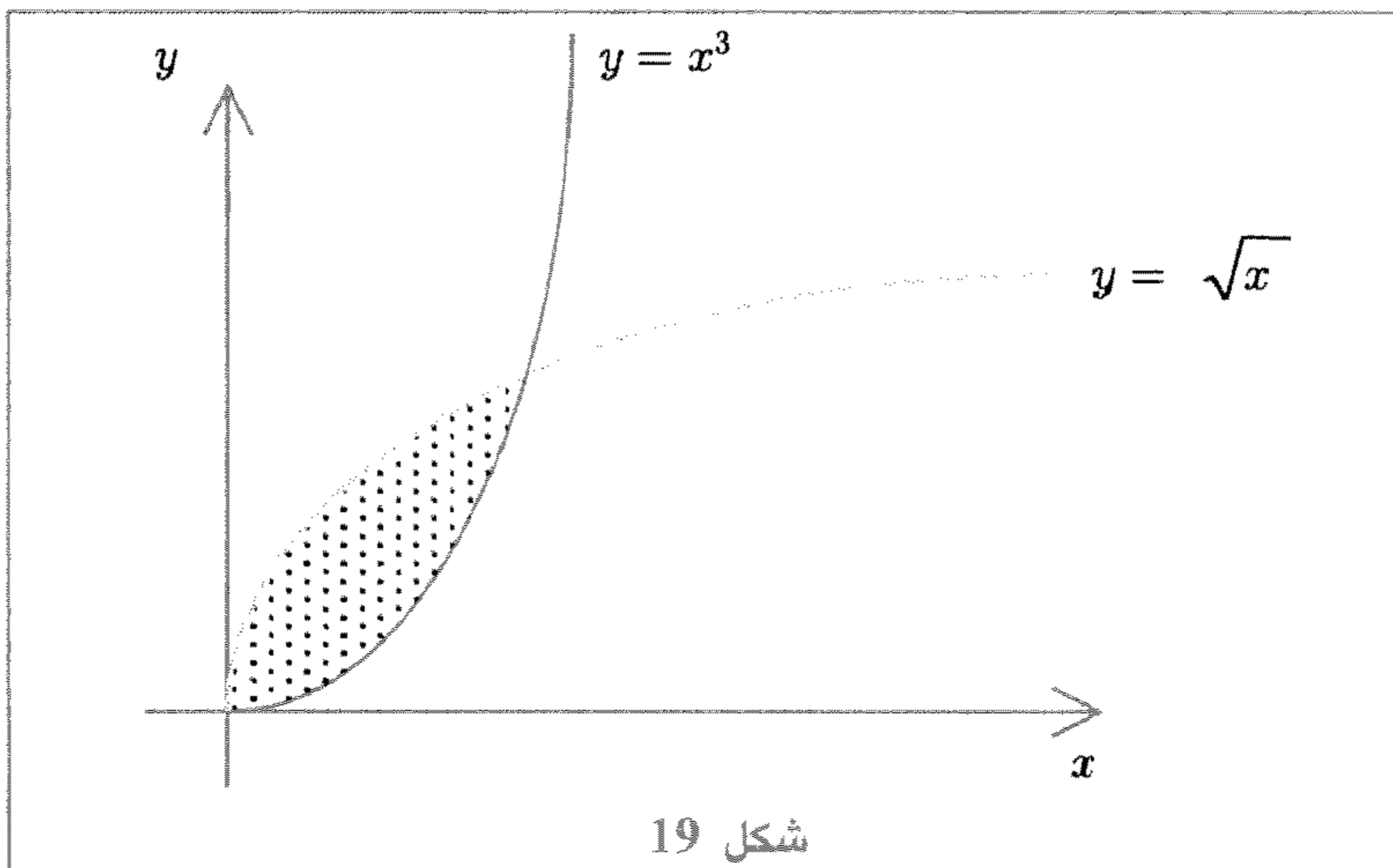
أوجد المساحة المحصورة بين المعادلتين  $y = \sqrt{x}$  و  $y = x^3$

الحل

المنحنيان يتقاطعان عند النقطتين  $(1, 1)$ ,  $(0, 0)$ .

المساحة:

$$\begin{aligned} A(R) &= \int_0^1 \int_{x^3}^{\sqrt{x}} dy dx \\ &= \int_0^1 (\sqrt{x} - x^3) dx \\ &= \left( \frac{2}{3} x^{\frac{3}{2}} - \frac{1}{4} x^4 \right) \Big|_0^1 = \frac{5}{12} \end{aligned}$$



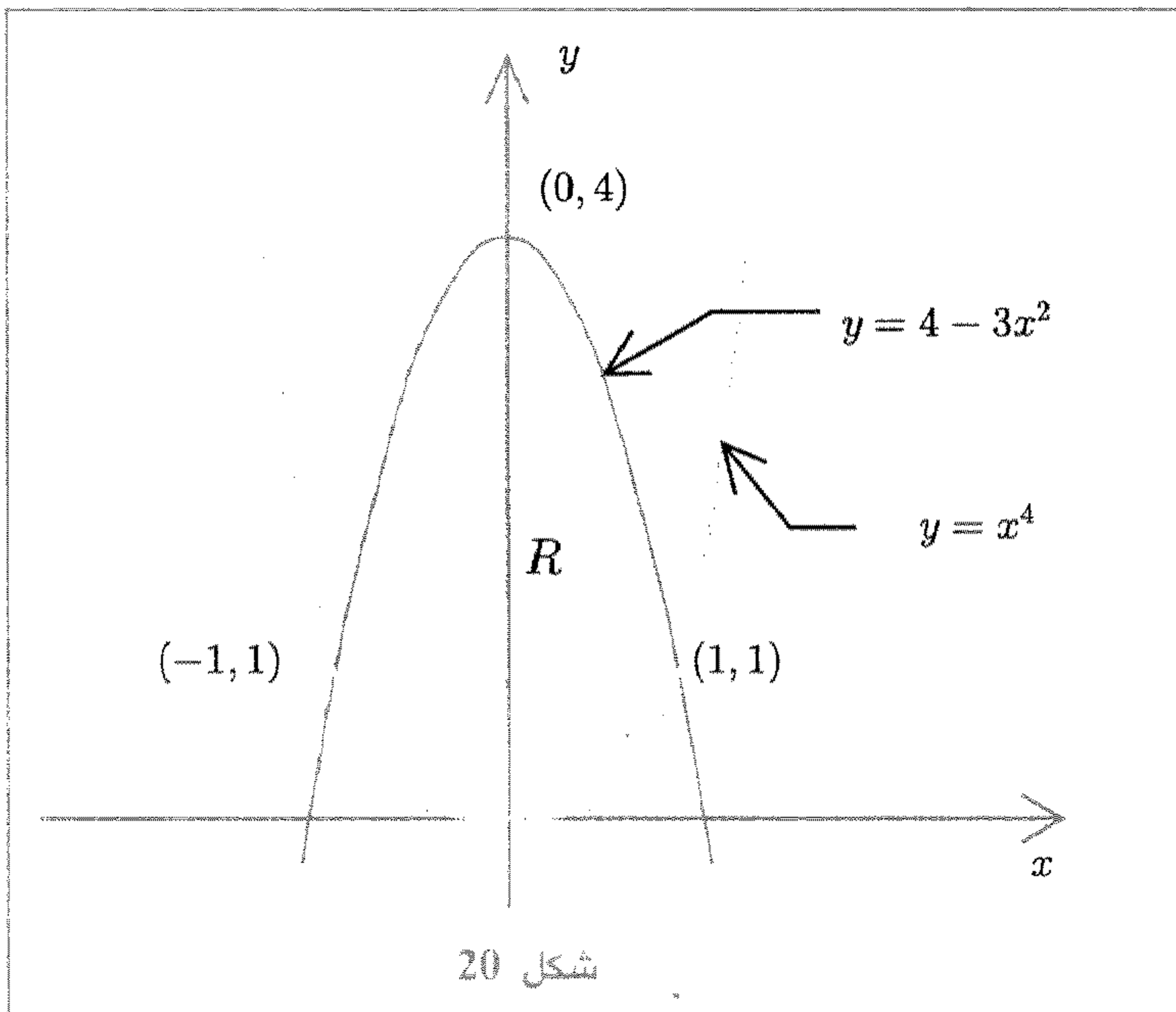
شكل 19

## مثال 3

أوجد مساحة المنطقة  $R$  الواقعة بين المنحنيين  $y = x^4$  و  $y = 4 - 3x^2$

## الحل

يتقاطع المنحنيان عند النقطتين  $(-1, 1)$  ،  $(1, 1)$ .



مساحة المنطقة  $R$

$$A(R) = \int_{-1}^1 \int_{x^4}^{4-3x^2} dy dx$$

$$= \int_{-1}^1 (4 - 3x^2 - x^4) dx$$

$$= \left( 4x - x^3 - \frac{1}{5}x^5 \right) \Big|_{-1}^1$$

$$= \left[ \left( 4 - 1 - \frac{1}{5} \right) - \left( -4 + 1 + \frac{1}{5} \right) \right] = 6 - \frac{2}{3} = \frac{28}{3}$$



## مثال 4

أوجد حجم الجسم المحدد بالسطوح التالية:

$$x = 2, z = 0, y = 0, x^2 = y + z$$

الحل

$$\begin{aligned} V &= \int_0^2 \int_0^{x^2} (x^2 - y) dy dx = \int_0^2 \left( x^2 y - \frac{1}{2} y^2 \right) \Big|_0^{x^2} dx \\ &= \int_0^2 \frac{x^4}{2} dx = \frac{16}{5} \end{aligned}$$

ملاحظة: سنتناول إيجاد حجوم المجسمات بالتفصيل في الفصل الثالث عند دراسة التكامل الثلاثي.

## مثال 5

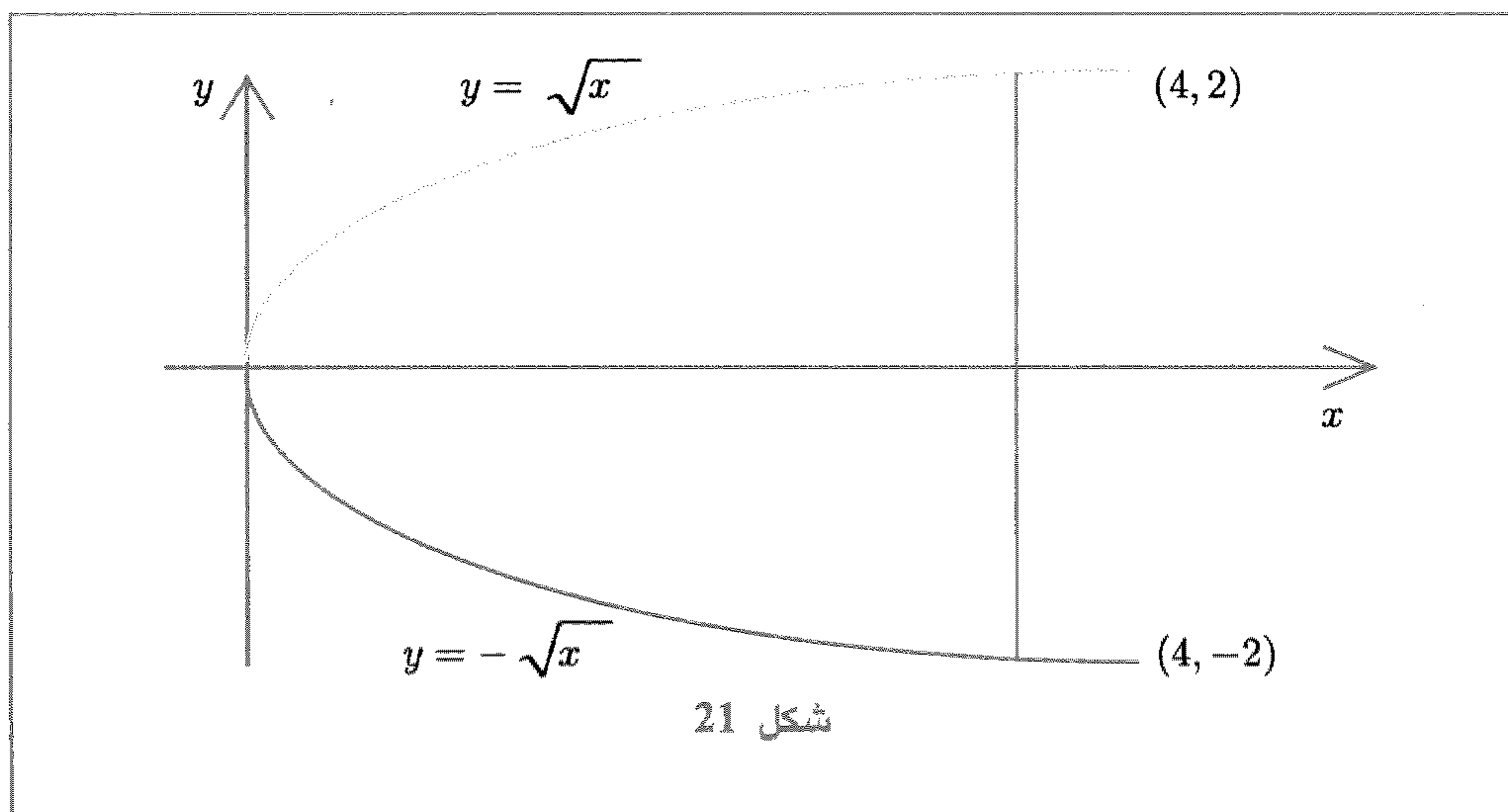
صفحة معدنية لها شكل المنطقة  $R$  في المستوى  $xy$  محددة برسم المعادلتين  $x = 4$  و  $x = y^2$ . أوجد مركز الكتلة إذا كانت الكثافة عند  $P(x, y)$  تتناسب طردياً مع المسافة من محور  $y$  إلى النقطة  $P$ .

الحل

من المعطيات  $P(x, y) = kx$  حيث أن  $k$  مقدار ثابت، وحسب التعريف السابق كتلة الصفحة:

$$M = \iint_R kx \, dA$$

$$\begin{aligned}
 &= k \int_0^4 \int_{-\sqrt{x}}^{\sqrt{x}} x \, dy \, dx \\
 &= 2k \int_0^4 x^{\frac{3}{2}} dx = \frac{4k}{5} x^{\frac{5}{2}} \Big|_0^4 = \frac{128}{5} k
 \end{aligned}$$



عزم الصفیحة بالنسبة للمحور  $y$ :

$$\begin{aligned}
 M_y &= \int_0^4 \int_{-\sqrt{x}}^{\sqrt{x}} x(kx) \, dy \, dx \\
 &= 2k \int_0^4 x^{\frac{5}{2}} dx \\
 &= \frac{4k}{7} (128) = \frac{512k}{7}
 \end{aligned}$$

ومركز الكتلة

$$x = \frac{M_y}{M} = \frac{512k}{7} \cdot \frac{5}{128k} = \frac{20}{7}$$

يترك تمرين للقارئ أن يبين  $y = 0$ ، وهكذا

$$(x, y) = \left( \frac{20}{7}, 0 \right)$$

## مثال 6

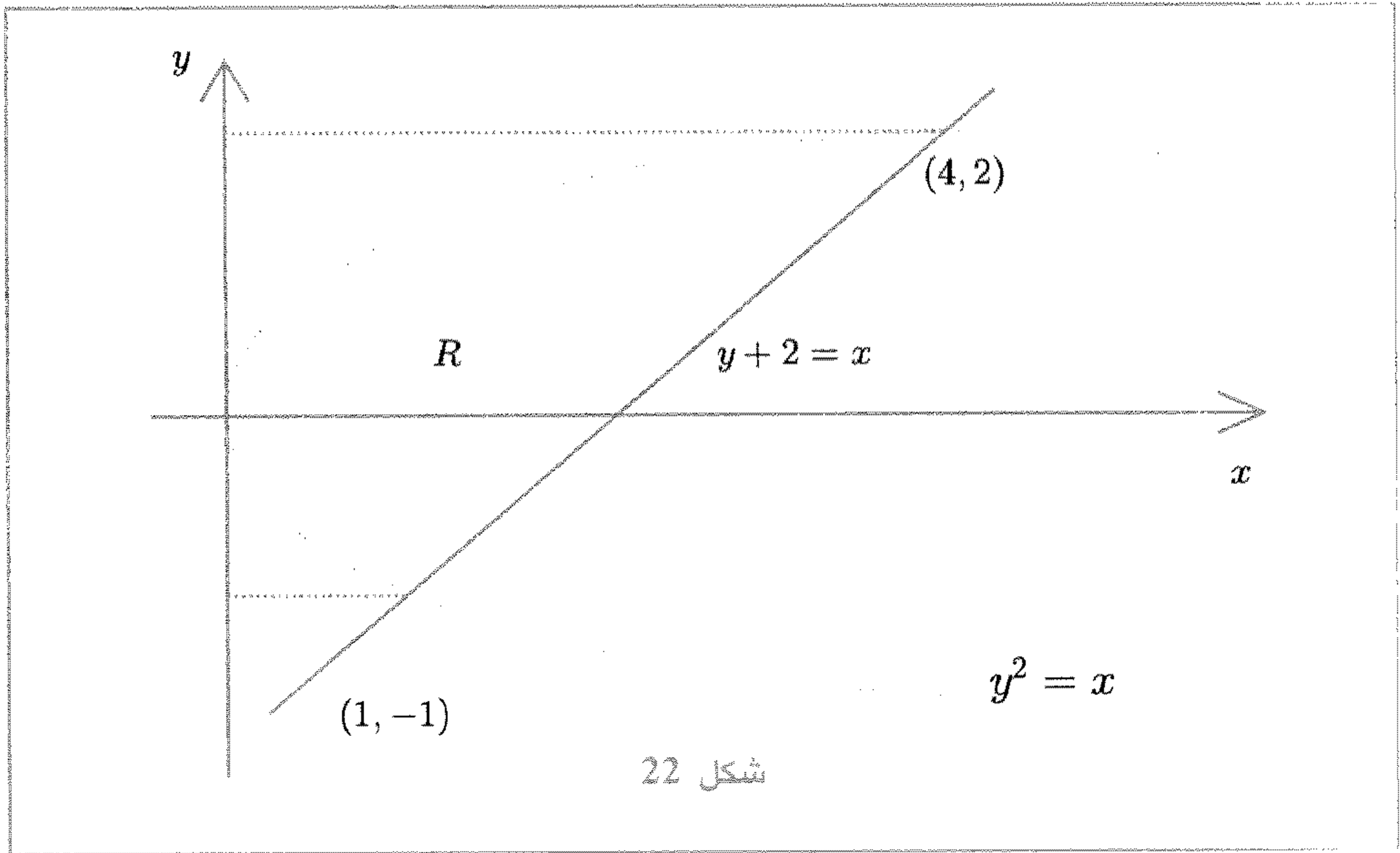
أوجد كتلة المنطقة  $R$  المحددة بـ  $y^2 = x$  و  $x = y + 2$  حيث أن الكثافة تعطى بالمعادلة التالية:

$$P = x^2 y^2$$

الحل

من السهل أن نوضح أن المنحنيين يتقاطعان عند النقطتين  $(1, -1)$  ،  $(2, 4)$ .

$$M(R) = \iint_R P(x, y) dA \quad \text{الكتلة:}$$



شكل 22

واضح من الشكل أن:

$$\begin{aligned} M(R) &= \int_1^2 \int_{y^2}^{y+2} x^2 y^2 dx dy \\ &= \frac{1}{3} \int_{-1}^2 y^2 x^3 \Big|_{y^2}^{y+2} dx \end{aligned}$$

وبالتعويض عن  $y$  وتجميع الحدود المتشابهة:

$$= \frac{1}{3} \left[ \frac{1}{6} y^6 - \frac{1}{9} y^9 + \frac{6}{5} y^5 + 3y^4 + \frac{8}{3} y^3 \right] \Big|_{-1}^2 = 20.7$$

## مثال 7

صفحة معدنية مستوية على شكل مثلث محددة بالمستقيمين  $y = x$  و  $y = 2 - x$ ، ومحور  $x$ ، كثافتها تعطى بالمعادلة التالية:

$$P(x, y) = 1 + 2x + y$$

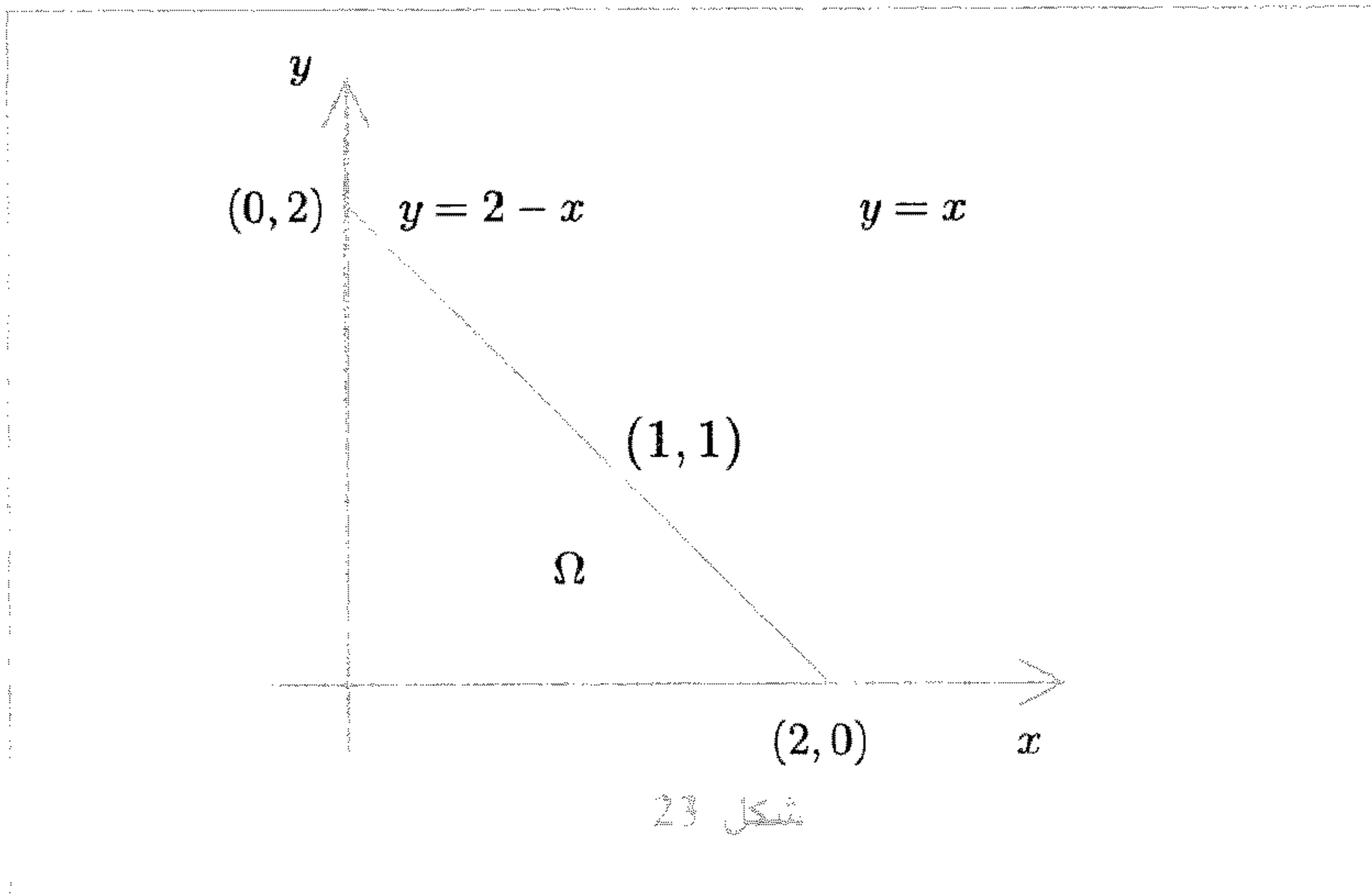
المسافة مقيسة بالأمتار، والكتلة بالكيلوجرام، أوجد الكتلة، ومركز الكتلة للصفحة.

الحل

$$\begin{aligned} M &= \iint_{\Omega} P(x, y) dA \\ &= \int_0^1 \int_y^{2-y} (1 + 2x + y) dx dy \\ &= \int_0^1 (x + x^2 + xy) \Big|_y^{2-y} dy \\ &= \int_0^1 (6 - 4y - 2y^2) dy = \frac{10}{3} \text{ kg} \end{aligned}$$

$(x, y) = (1.1, 0.35)$

ويترك للقارئ أن يبين:





## تمارين

أوجد المسافة المحددة بالمعادلات أو المتباينات المذكورة وارسم المنطقة  $R$  في كل حالة:

$$x + 4 = 4 , y = 3x , y = x \quad (1)$$

$$y = \ln|x| , y = 0 , y = 1 \quad (2)$$

$$x = 4 , x = 1 , y = -x , y = \sqrt{x} \quad (3)$$

$$y^2 = -x , y = 2 , y = -1 , x - y = 4 \quad (4)$$

$$y = 3 , y = -2 , y - x = 2 , x = y^2 \quad (5)$$

$$2x + y + 2 = 0 , 7x - y - 17 = 0 , x - y + 1 = 0 \quad (6)$$

$$x = \pi , x = -\pi , y = \sin x , y = e^x \quad (7)$$

$$y = \frac{1}{1 + x^2} , y = x^2 \quad (8)$$

$$x = 32 - y^2 , x = y^2 \quad (9)$$

$$x = 4y^2 - 3 , x = y^2 , x = 2 \quad (10)$$

$$y = \sinh x , y = \cosh x \text{ في الفترة } [-1, 1]. \quad (11)$$

أوجد كتلة المنطقة  $R$  في الحالات الآتية

$$P(x, y) = x^2 + y^2 \text{ داخل الدائرة } x^2 + y^2 = 46 \text{ حيث أن } P(x, y) = x^2 + y^2 \quad (12)$$

$$P = 3y \text{ محدة بالمنحنيين } y = x^2 \text{ و } y^2 = x \text{ حيث أن } P = 3y \quad (13)$$

$$P \text{ المنطقة } R \text{ محدة بالمستطيل الذي رؤوسه } (0, 0), (a, 0), (a, b), (0, b) \text{ حيث أن:} \quad (14)$$

$$P = \frac{3x}{1 + x^2 y^2}$$

أوجد حجم المجسمات  $V(S)$  المذكور في الحالات التالية:

(15) المجسم  $S$  محدد بالمعادلة التالية:

$$x + y + z = 3, \quad y = 0, \quad x^2 + z^2 = 4$$

(16) المجسم  $S$  محدد بالمعادلتين:

$$y = x - \frac{3}{2}, \quad y^2 + z^2 = 2x$$

(17) المجسم  $S$  محدد بالمعادلتين:

$$z^2 = 4 - y, \quad y = x^2$$

## 5.2 تغيير المتغيرات في التكامل

## نظرية 3

إذا كانت  $f(x)$  متصلة على الأقل في  $x_1 \leq x \leq x_2$  و  $x = x(u)$  معرفة في  $u_1 \leq u \leq u_2$  ومشتقتها الأولى متصلة مع  $x_1 = x(u_1)$  و  $x_2 = x(u_2)$  و  $f[x(u)]$  متصلة في  $u_1 \leq u \leq u_2$  فإن:

$$\int_{x_1}^{x_2} f(x) dx = \int_{u_1}^{u_2} f[x(u)] \frac{dx}{du} du \quad (1)$$

البرهان

إذا كانت  $F(x)$  تكاملاً غير محدد أو لانهائياً للدالة  $f(x)$ ، فإن:

$$\int_{x_1}^{x_2} f(x) dx = F(x_2) - F(x_1) \quad (1)$$

ولكن  $F[x(u)]$  تكون تكاملاً لانهائياً للدالة  $f[x(u)] \frac{dx}{du}$

وبتطبيق قاعدة السلسلة:

$$\frac{dF}{du} = \frac{dF}{dx} \frac{dx}{du} = f(x) \frac{dx}{du} = f[x(u)] \frac{dx}{du} \quad (2)$$

وبتكامل طرفي المعادلة (2) نجد أن:

$$F[x(u_2)] - F[x(u_1)] = F(x_2) - F(x_1) = \int_{u_1}^{u_2} f[x, u] \frac{dx}{du} du \quad (3)$$

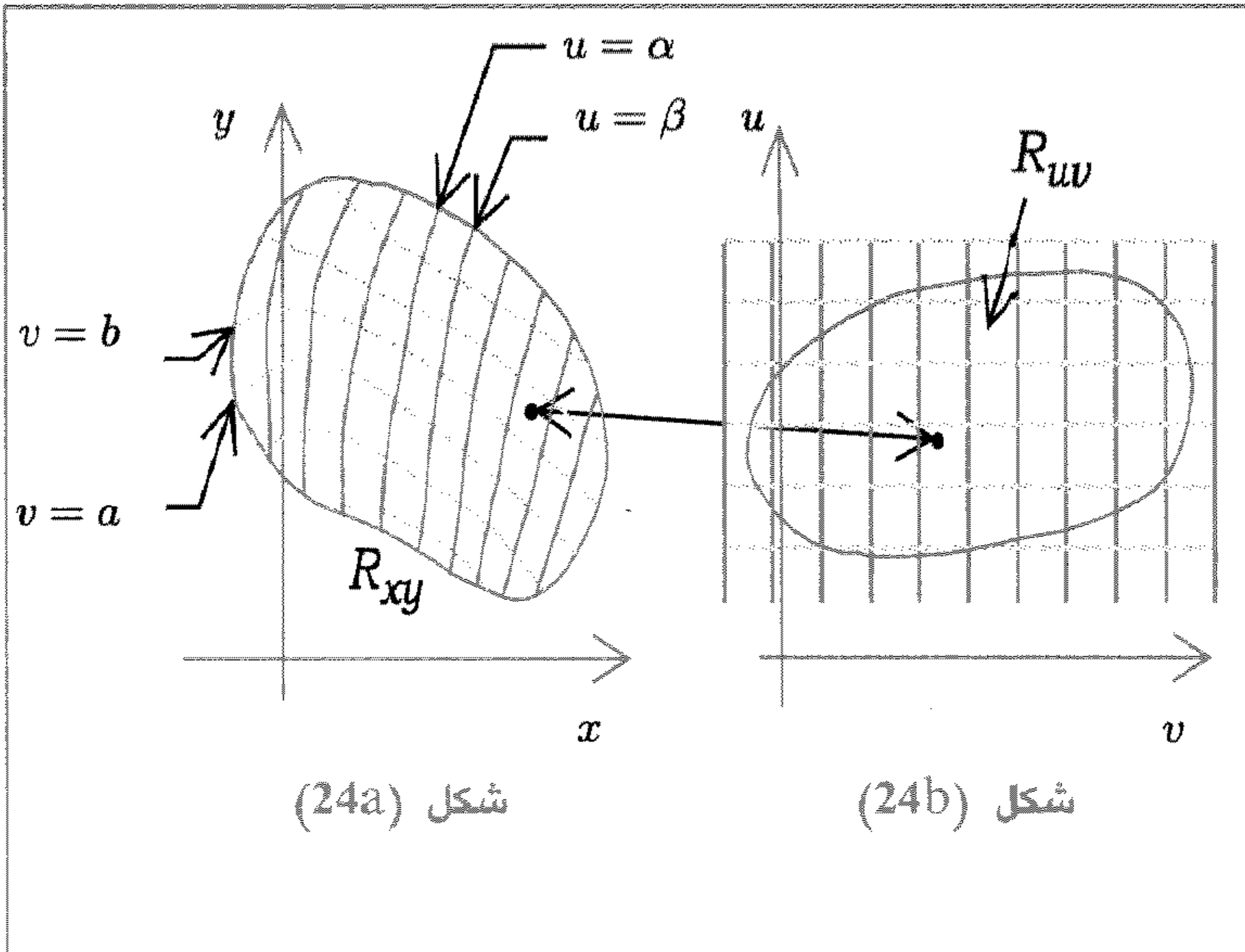
من (1) و(3) يكتمل البرهان.

## نظرية 4

إذا كانت الدالة  $f(x, y)$  متصلة في  $R_{xy}$ ، وإذا كانت الدالتان  $x = x(u, v)$  و  $y = y(u, v)$  معرفتين ولهما مشتقات أولية متصلة في  $R_{uv}$ ، وإذا كانت الدالتان العكسيتان  $u = u(x, y)$  و  $v = v(x, y)$  معرفتين ومتصلتين في  $R_{xy}$  حيث أن  $f[x(u, v), y(u, v)]$  متصلة في  $R_{uv}$ ، فإن:

$$\iint_{R_{xy}} f(x, y) dx dy = \iint_{R_{uv}} f[x(u, v), y(u, v)] \left| \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \right| du dv$$

المعادلتان  $x = x(u, v)$ ،  $y = y(u, v)$  يمكن اعتبارهما كمقدمة للإحداثيات الخطية المنحنية في المستوى  $xy$  كما هو موضح في الشكل (24a).



المستقيمات (مقدار ثابت  $u$ ) و (مقدار ثابت  $v$ ) تكون نظام منحنيات موازية للمحورين ومن الطبيعي استخدامهما لتقسيم المنطقة  $R_{uv}$  إلى عناصر أو جزيئات من المساحة  $\Delta A$  لتكوين التكامل الثنائي، وعند اعتبار العناصر الخطية



المنحنية، الحجم (تحت السطح  $z = f(x, y)$ ) يقدر بـ  $f(x, y)\Delta A$  حيث  $\Delta A$  ترمز إلى أحد العناصر الخطية المنحنية.

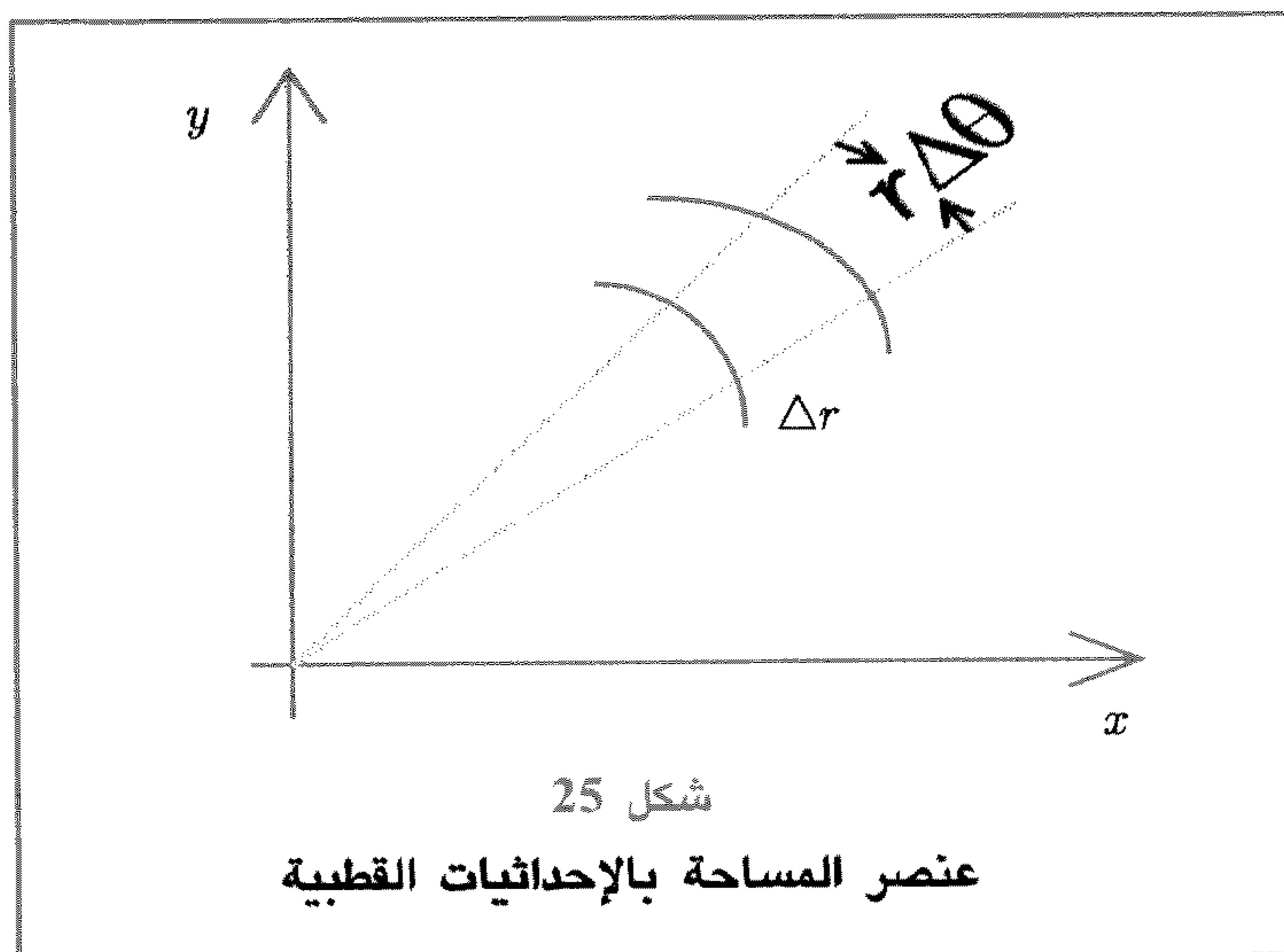
إذا أمكن التعبير عن  $\Delta A$  بـ  $J\Delta u \Delta v$  والدالة  $f(x, y)$  بـ  $f(x(u), y(v))$  فإن:

$$\sum_i f[x(u, v), y(u, v)] J \Delta u \Delta v = \iint_{R_{uv}} f[x(u, v), y(u, v)] J du dv$$

$$J = \left| \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \right| \text{ حيث أن}$$

العدد  $J$  (الجاكوبي) يمكن تفسيره بـ  $\frac{\Delta A_{xy}}{\Delta A_{uv}}$  حيث أن  $\Delta A_{uv}$  و  $\Delta A_{xy}$  عنصرا المساحة في المستويين  $x, y$  و  $u, v$  على التوالي. والإحداثيات القطبية تعتبر مثلاً للإحداثيات الخطية المنحنية.

$$y = r \sin \theta, \quad x = r \cos \theta$$



عنصر المساحة تقريباً مستطيل جوانبه  $\Delta r$  و  $r\Delta\theta$  كما هو موضح في الشكل (25)، ولذلك يمكن التعبير عن التكامل الثنائي بالإحداثيات القطبية كما يلي:

$$\iint_{R_{xy}} f(x, y) dx dy = \iint_{R_{r\theta}} f(r \cos \theta, r \sin \theta) r d\theta dr$$

لاحظ أن الجاكوبي في هذه الحالة:

$$J = \left| \frac{\partial(x, y)}{\partial(r, \theta)} \right| = \begin{vmatrix} \cos \theta & -r \sin \theta \\ \sin \theta & r \cos \theta \end{vmatrix} = r$$

وإذا كانت المنطقة  $R_{r\theta}$  محددة بـ  $r_1(\theta) \leq r \leq r_2(\theta)$ ،  $\alpha \leq \theta \leq \beta$ ، فإن:

$$\iint_{R_r} f(r \cos \theta, r \sin \theta) r d\theta dr = \int_{\alpha}^{\beta} \int_{r_1(\theta)}^{r_2(\theta)} f(r \cos \theta, r \sin \theta) r dr d\theta$$

وفي بعض المسائل يكون من السهل إيجاد التكامل حسب الترتيب  $d\theta dr$  فإذا كانت  $R$  محددة بـ  $a \leq r \leq b$ ،  $\theta_1(r) \leq \theta \leq \theta_2(r)$ ، فإن:

$$\iint_{R_{r\theta}} f(r \cos \theta, r \sin \theta) r dr d\theta = \int_a^b \int_{\theta_1(r)}^{\theta_2(r)} f(r \cos \theta, r \sin \theta) r d\theta dr$$

## مثال 1

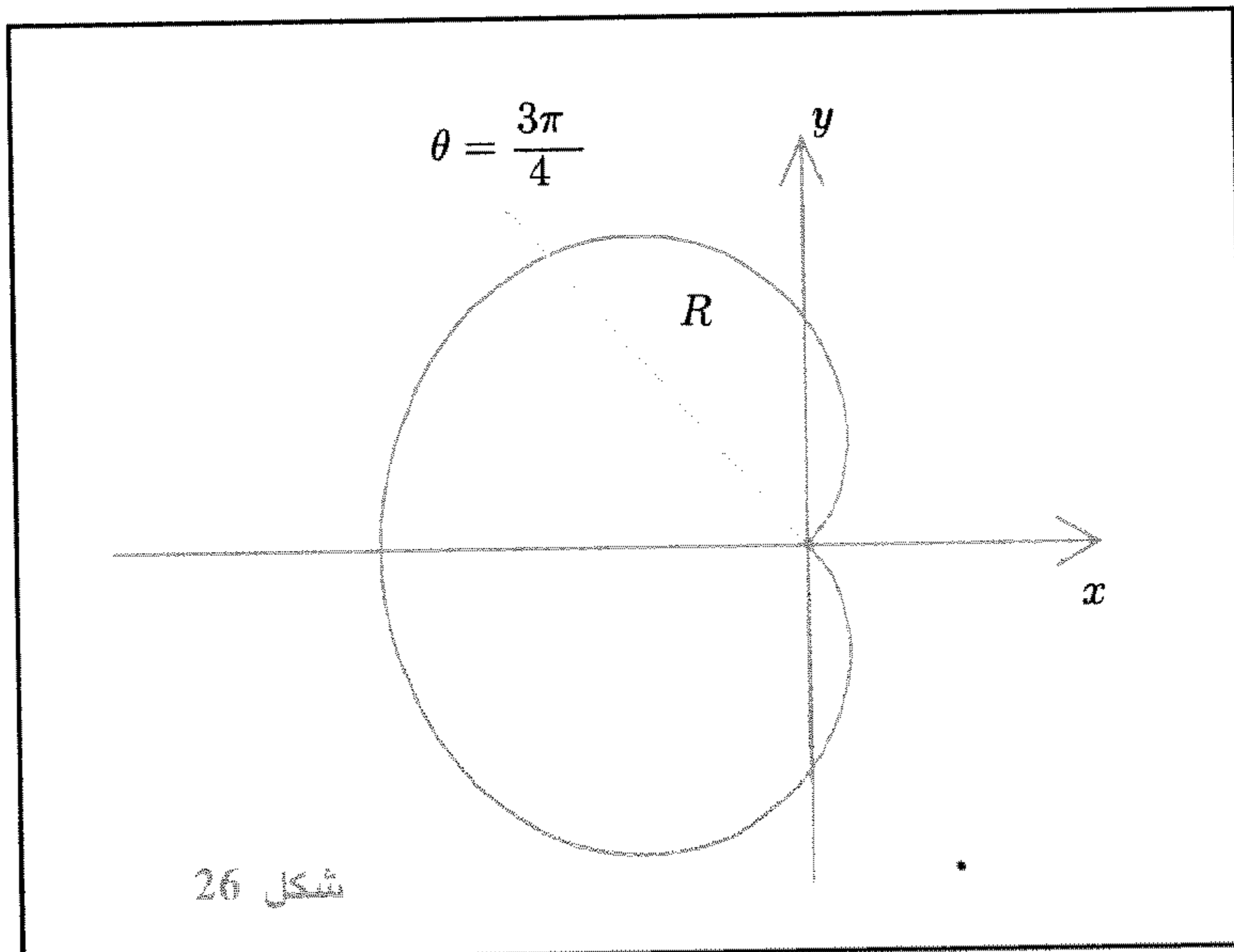
أوجد مساحة المنطقة المحددة بالمستقيم  $y = -x$  والمنحنى

$$x^2 + y^2 = 3\sqrt{x^2 + y^2} - 3x$$

## الحل

نستخدم الإحداثيات القطبية لوصف المنطقة  $R$ .

المنحنى  $r^2 = 3r - 3r \cos \theta$  أو  $r = 3(1 - \cos \theta)$ ، وهي تمثل معادلة قلب،  
والمعادلة القطبية للمستقيم  $y = -x$  هي  $\theta = \frac{3\pi}{4}$



شكل 26

من الرسم نلاحظ أن المنطقة محددة بـ

$$0 \leq r \leq 3(1 - \cos \theta) \quad \text{و} \quad 0 \leq \theta \leq \frac{3\pi}{4}$$

مساحة المنطقة  $R$ :

$$\begin{aligned} A(R) &= \int_0^{\frac{3\pi}{4}} \int_0^{3(1-\cos\theta)} r \, dr \, d\theta \\ &= 4.5 \int_0^{\frac{3\pi}{4}} (1 - \cos \theta)^2 d\theta \\ &= 4.5 \left[ \frac{3\theta}{2} - 2 \sin \theta + \frac{1}{4} \sin 2\theta \right]_0^{\frac{3\pi}{4}} \\ &= 4.5 \left[ \frac{9\pi}{8} - \frac{2}{\sqrt{2}} - \frac{1}{4} \right] = 8.4153516 \end{aligned}$$

مسألة 2

إذا كانت  $R$  المنطقة المحددة:  $0 \leq x \leq \sqrt{1-y^2}$  ,  $0 \leq y \leq 1$  فأوجد:

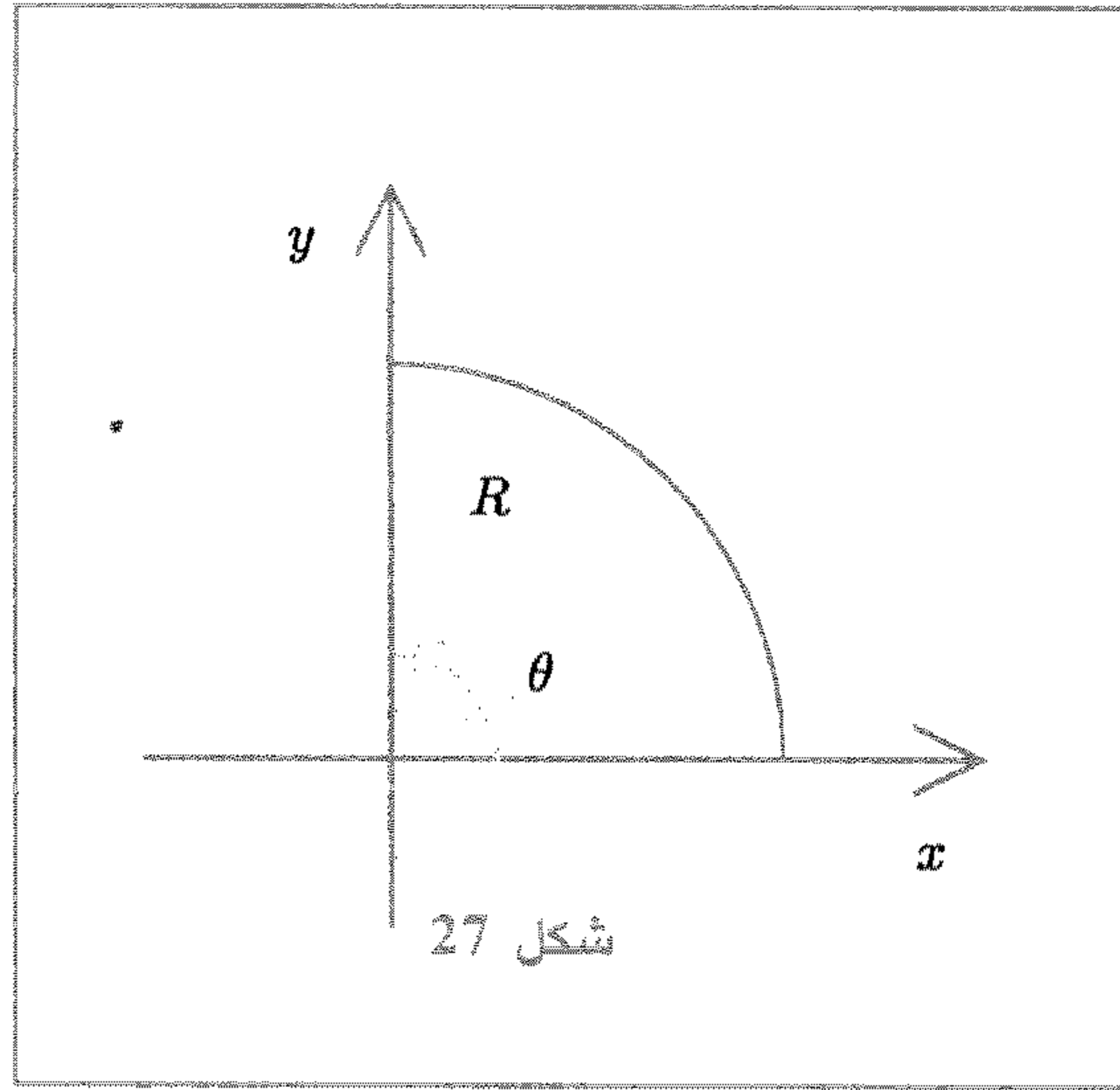
1 - مساحة المنطقة  $R$

2 - قيمة التكامل  $\iint_R \sin(x^2 + y^2) dA$

الحل

المنطقة  $R$  عبارة عن ربع دائرة نصف قطرها 1 كما هو موضح بالرسم.

إذن مساحة المنطقة  $R$  هي  $\frac{1}{4}\pi r^2 = \frac{\pi}{4}$



من الرسم نلاحظ أن النقطة  $R$  محددة كما يلي:

$$0 \leq r \leq 1 \quad \text{و} \quad 0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{2}$$

ومن الممكن إيجاد المساحة باستخدام التكامل الثنائي:

$$A(R) = \int_0^1 \int_0^{\frac{\pi}{2}} r \, d\theta \, dr = \int_0^1 \frac{\pi}{2} r \, dr$$

$$= \frac{\pi r^2}{4} \Big|_0^1 = \frac{\pi}{4}$$

هل يمكن إيجاد المساحة باستخدام الإحداثيات الديكارتية؟

$$\iint_R \sin(x^2 + y^2) dA = \int_0^1 \int_0^{\sqrt{1-y^2}} \sin(x^2 + y^2) dx dy \quad \text{لاحظ أن:}$$

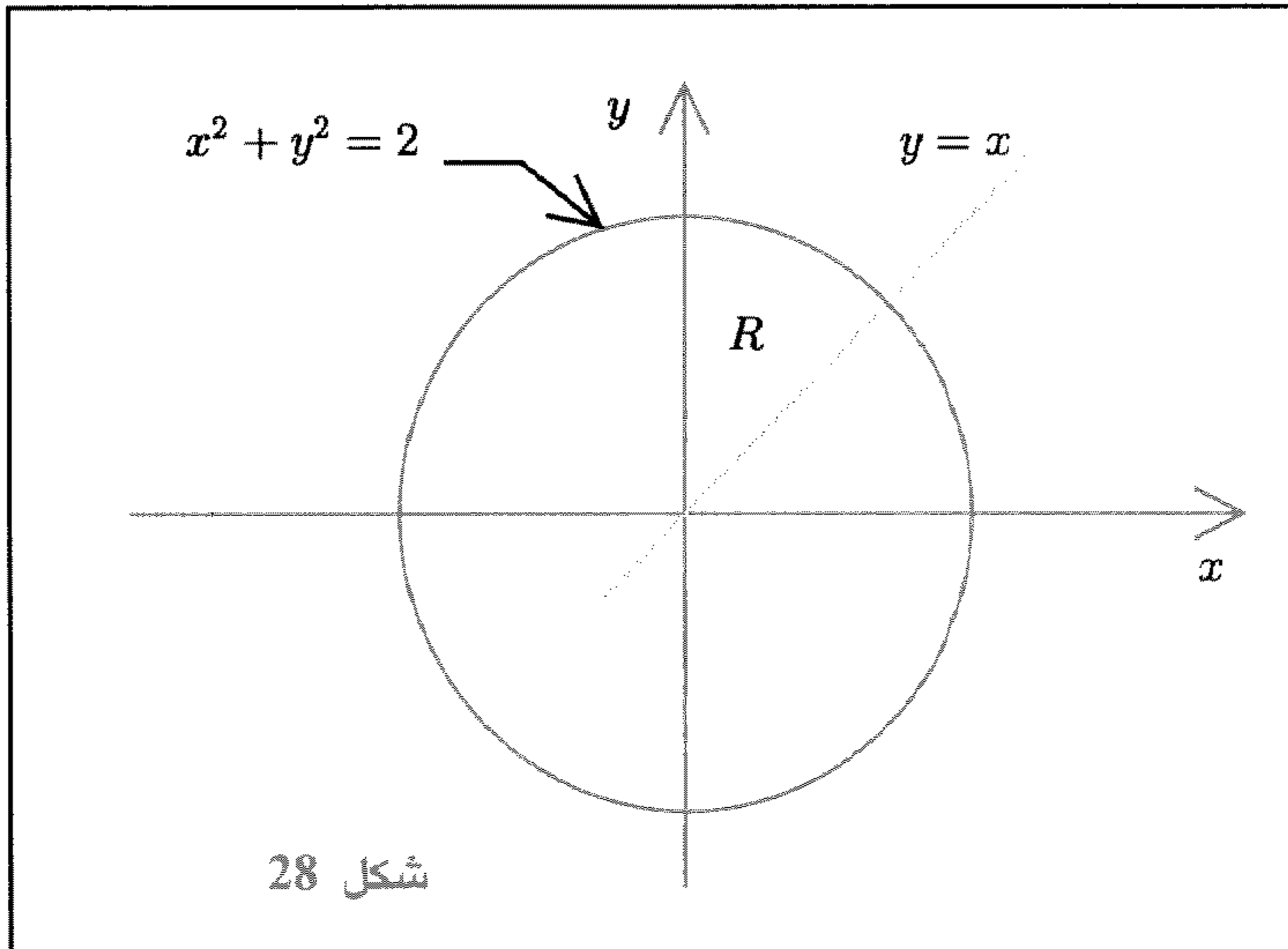
التكامل لا يمكن إيجاده على الصورة السابقة حتى لو تم تغيير ترتيب التكامل، أي  $(dy dx)$ ، ولذلك سنستخدم الإحداثيات القطبية (تغيير المتغيرات).

ومن الرسم أيضاً:

$$\begin{aligned} \iint_R \sin(x^2 + y^2) dA &= \int_0^{\frac{\pi}{2}} \int_0^1 \sin(r^2) r dr d\theta \\ &= -\frac{1}{2} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( \cos(r^2) \Big|_0^1 \right) d\theta \\ &= -\frac{1}{2} (\cos(1) - 1) \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\theta \\ &= \frac{\pi}{4} (1 - \cos(1)) = 0.361045724 \end{aligned}$$

مثال 3

أوجد قيمة التكامل  $\int_0^{\sqrt{2}} \int_y^{\sqrt{2-y^2}} dx dy$





ويتضح من الرسم أن مساحة المنطقة  $R$

$$= \frac{1}{8} \pi r^2 = \frac{\pi}{4}$$

ويمكن إيجاد المساحة باستخدام التكامل

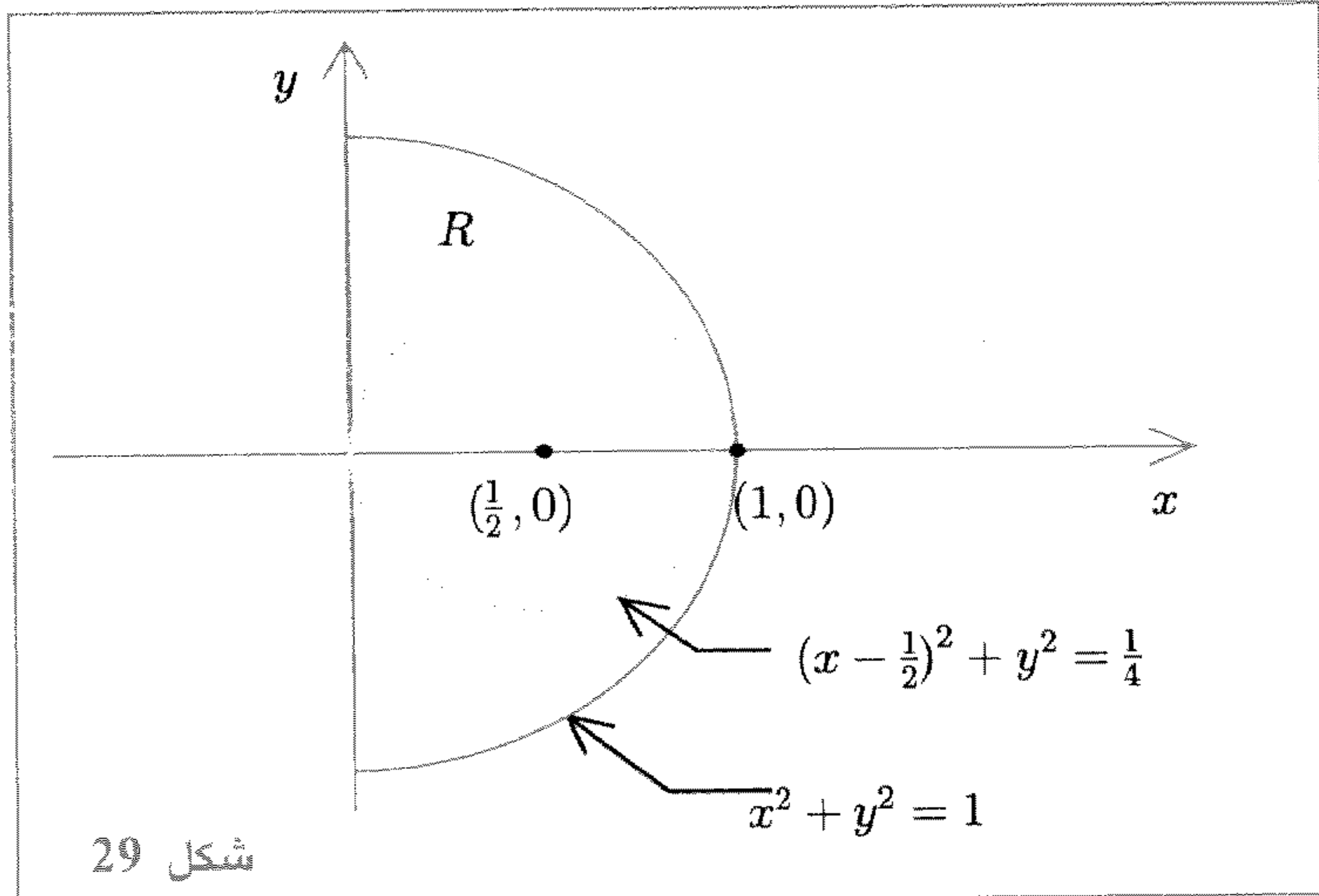
$$\begin{aligned} \int_0^{\sqrt{2}} \int_y^{\sqrt{2-y^2}} dx dy &= \int_{\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{2}} \int_0^{\sqrt{2}} r dr d\theta \\ &= \int_{\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{2}} d\theta = \frac{\pi}{4} \end{aligned}$$

مثال 4

أوجد قيمة التكامل  $\int_0^1 \int_{\sqrt{x-x^2}}^{\sqrt{1-x^2}} dy dx$

الحل

المنطقة  $R$  محددة بما يلي  $0 \leq x \leq 1$  ,  $\sqrt{x-x^2} \leq y \leq \sqrt{1-x^2}$



ولذلك  $y = \sqrt{x - x^2}$  وهذا يتضمن  $y^2 + x^2 = x$  أو  $y^2 + \left(x - \frac{1}{2}\right)^2 = \frac{1}{4}$

وكذلك  $y = \sqrt{1 - x^2}$  وهذا يتضمن  $y^2 + x^2 = 1$

لاحظ أن نصف قطر الدائرة الصغيرة  $r_1 = \frac{1}{2}$  ونصف قطر الدائرة الكبيرة  $r_2 = 1$  ولذلك فإن مساحة المنطقة  $R$  هي:

$$\begin{aligned} A(R) &= \frac{1}{4}\pi r_2^2 - \frac{1}{2}\pi r_1^2 \\ &= \frac{1}{4}\pi(r_2^2 - 2r_1^2) = \frac{\pi}{8} \end{aligned}$$

ويمكن إيجاد المساحة باستخدام التكامل

$$A(R) = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \int_{\cos \theta}^1 6 \, dr \, d\theta = \frac{1}{2} \int_0^{\frac{\pi}{2}} (1 - \cos^2 \theta) d\theta$$

$$1 - \cos^2 \theta = \frac{1}{2}(1 - \cos 2\theta) \quad \text{ولكن}$$

$$A(R) = \frac{1}{4} \int_0^{\frac{\pi}{2}} (1 - \cos 2\theta) d\theta = \frac{\pi}{8} \quad \text{إذن}$$

مثال 5

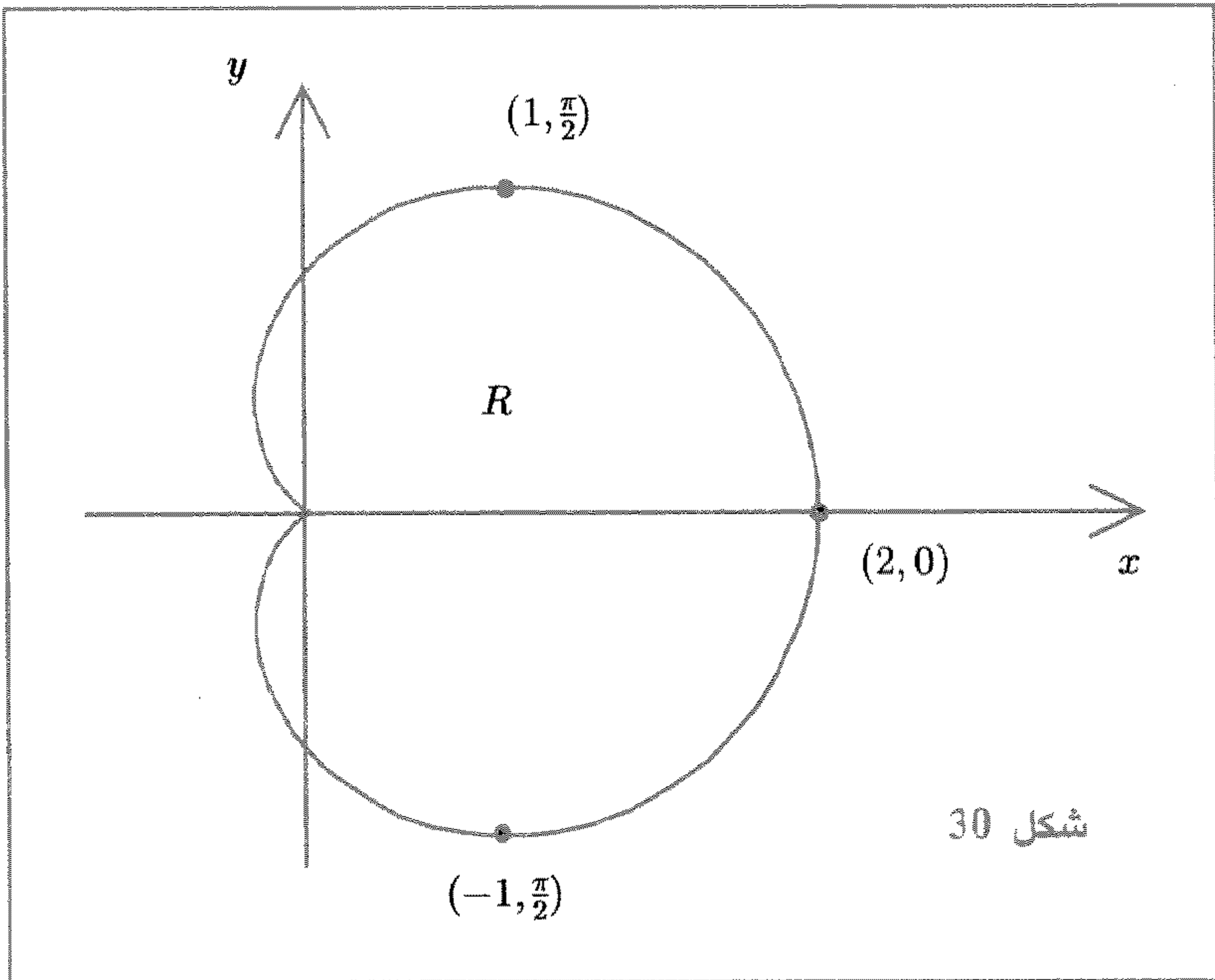
أوجد مساحة المنطقة  $R$  حيث  $R$  تقع داخل المنحنى  $r = 1 + \cos \theta$

الحل

$$\begin{aligned} A(R) &= \int_0^{2\pi} \int_0^{1+\cos \theta} r \, dr \, d\theta = \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} r^2 \Big|_0^{1+\cos \theta} \\ &= \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} (1 + \cos \theta)^2 d\theta \\ &= \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} (1 + 2\cos \theta + \cos^2 \theta) d\theta \end{aligned}$$

$$= \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} (1 + 2\cos\theta + 12(1 + \cos 2\theta)) d\theta$$

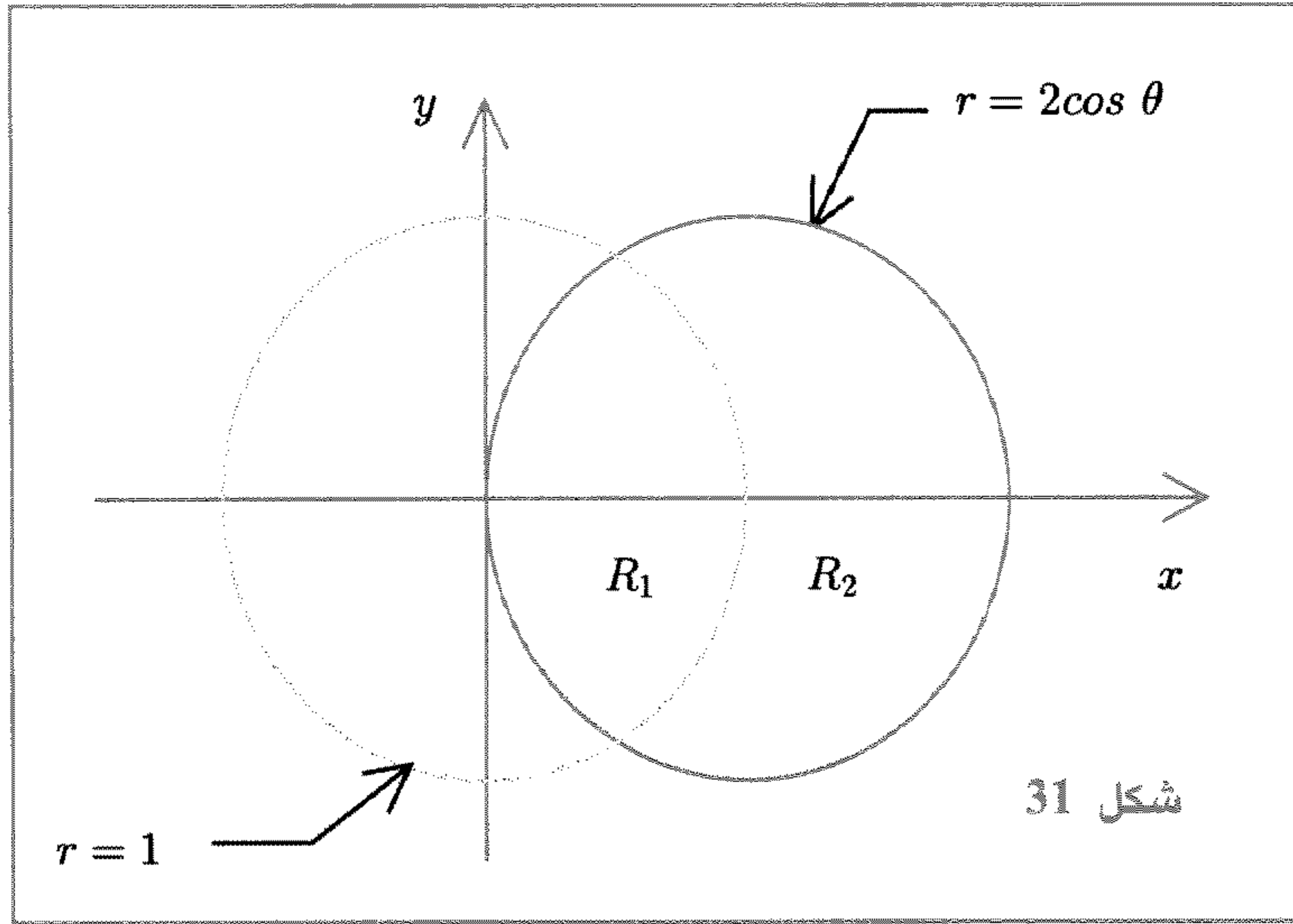
وبعد إجراء عملية التكامل والتعويض عن  $\theta$  نجد أن  $A(R) = \frac{3\pi}{2}$



### مثال 6

(أ) أوجد مساحة المنطقة الواقعة داخل الدائرة  $r = 2\cos\theta$  وخارج الدائرة  $r = 1$ .

(ب) أوجد مساحة تقاطع الدائرتين.



الحل

(أ) تتقاطع الدائرتان عند  $1 = 2\cos\theta$  أو  $\theta = \pm\frac{\pi}{3}$

ولذلك

$$\begin{aligned}
 A(R_2) &= \int_{-\frac{\pi}{3}}^{\frac{\pi}{3}} \int_1^{2\cos\theta} r \, dr \, d\theta \\
 &= \frac{1}{2} \int_{-\frac{\pi}{3}}^{\frac{\pi}{3}} \left( r^2 \Big|_1^{2\cos\theta} \right) d\theta = \frac{1}{2} \int_{-\frac{\pi}{3}}^{\frac{\pi}{3}} (4\cos^2\theta - 1) d\theta \\
 &= \frac{1}{2} \int_{-\frac{\pi}{3}}^{\frac{\pi}{3}} (2\cos\theta + 1) d\theta = \frac{\pi}{3} + \frac{\sqrt{3}}{2} = 1.91322955
 \end{aligned}$$

(ب) مساحة الدائرة  $r = 2\cos\theta$  تساوي  $\pi$

مساحة منطقة التقاطع تكون:

$$A(R_1) = \pi - \left( \frac{\pi}{3} + \frac{\sqrt{3}}{2} \right) = \frac{2\pi}{3} - \frac{\sqrt{3}}{2} = 1.228369699$$

## مثال 7

أوجد حجم الكرة التي مركزها نقطة الأصل، ونصف قطرها  $a$ .

## الحل

معادلة سطح الكرة

$$x^2 + y^2 + z^2 = a^2$$

$$\text{ومنها } z = \pm\sqrt{a^2 - x^2 - y^2}$$

إذن المطلوب إيجاد الحجم تحت السطح  $z = \sqrt{a^2 - x^2 - y^2}$  وفوق القرص  $x^2 + y^2 \leq a^2$  وهو يمثل نصف حجم الكرة. وباستخدام التكامل الثنائي نجد أن:

$$V = \int_{-a}^a \int_{-\sqrt{a^2-x^2}}^{\sqrt{a^2-x^2}} \sqrt{a^2 - x^2 - y^2} \, dy \, dx$$

(واضح أنه يجب استخدام الإحداثيات القطبية لإيجاد قيمة التكامل الثنائي). وباستخدام الإحداثيات القطبية يكون حجم نصف الكرة:

$$\begin{aligned} V &= \int_0^a \int_0^{2\pi} \sqrt{a^2 - r^2} \, r \, d\theta \, dr \\ &= 2\pi \int_0^a \sqrt{a^2 - r^2} \, r \, dr \\ &= -\frac{3}{2}\pi(a^2 - r^2)^{\frac{3}{2}} \Big|_0^a \\ &= -\frac{2}{3}\pi(0 - a^3) \\ &= \frac{2}{3}\pi a^3 \end{aligned}$$

وهكذا حجم الكرة يكون  $\frac{4}{3}\pi a^3$



## مثال 8

أوجد حجم الجسم المحدد من أعلى بالسطح  $z = 3 + r$  ومن أسفل بالمنطقة المحددة بالمعادلة  $r = 1 + \sin \theta$ .

الحل

$$V = \int_0^{2\pi} \int_0^{1+\sin\theta} (3+r)r dr d\theta$$

ويترك للقارئ أن يبين أن

$$V = \frac{37}{6} \pi$$

## مثال 9

$$\text{أوجد } \int_0^4 \int_{y/2}^{(y/2)+1} \frac{2x-y}{2} dx dy$$

$$u = \frac{2x-y}{2}, \quad v = \frac{y}{2} \text{ مستخدماً التعويض}$$

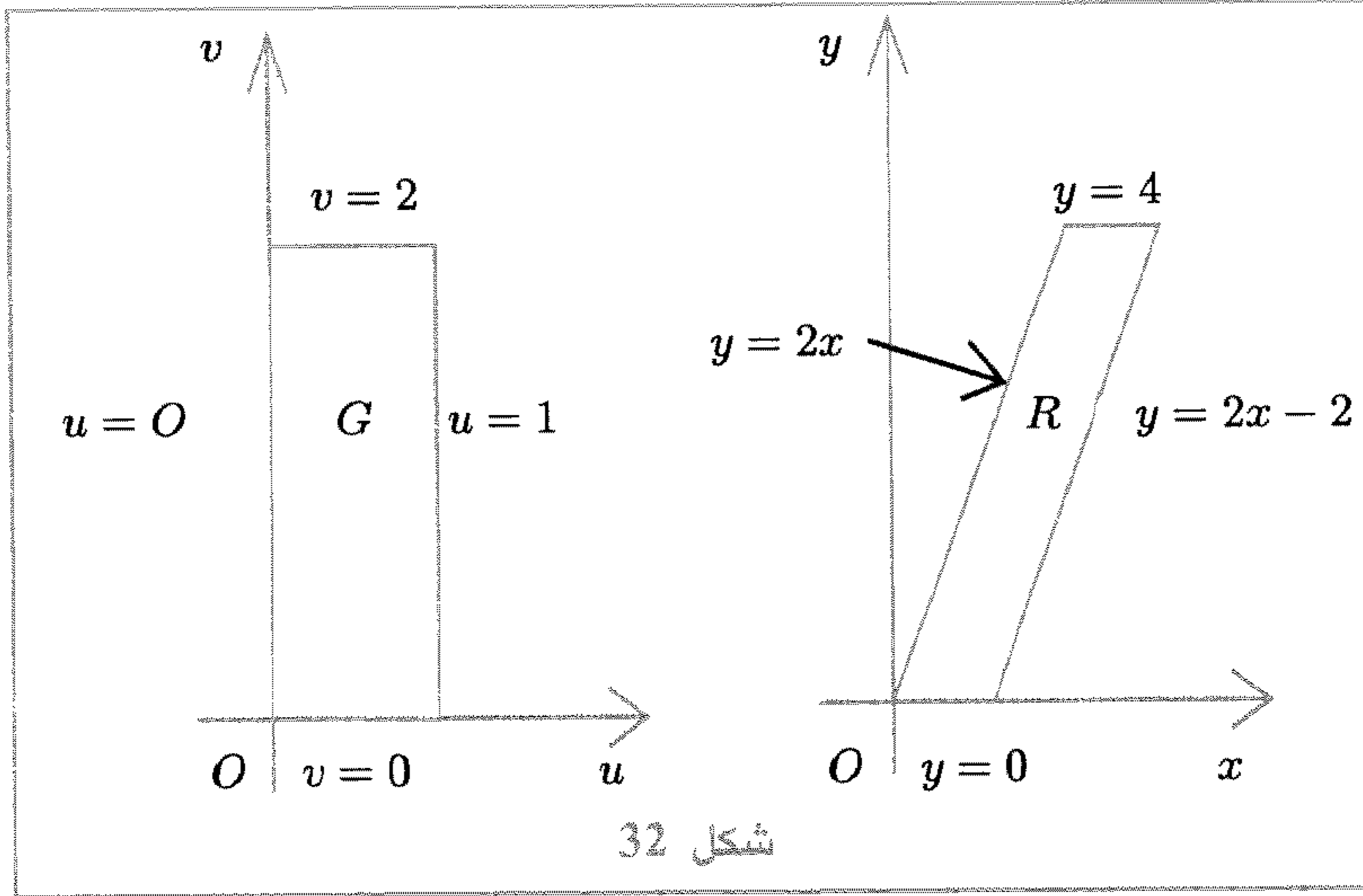
الحل

أولاً نرسم المنطقة  $R$  في المستوى  $xy$  ونعين حدود المنطقة، أنظر الشكل (32).

ولتطبيق النظرية (4) يتطلب إيجاد المنطقة المناظرة  $G$  في المستوى  $uv$  ومحدد جاكوبي للتحويل. ويمكن ذلك بإيجاد  $x$  و  $y$  بدلالة  $u$ ،  $v$  من معادلتَي التحويل، أي أن:

$$y = 2v$$

$$x = u + \frac{1}{2}y = u + v$$



ويمكن إيجاد حدود المنطقة  $G$  في المستوى  $u, v$  بالتعويض عن  $x$  و  $y$  في حدود المنطقة  $R$  كما هو موضح في الجدول التالي:

حدود المنطقة $G$ في المستوى $u, v$	التعويض عن $x, y$ في حدود $R$	حدود $R$ في المستوى $x, y$
$u = 0$	$u + v = v$	$x = y/2$
$u = 1$	$u + v = v + 1$	$x = (y/2) + 1$
$v = 0$	$2v = 0$	$y = 0$
$v = 2$	$2v = 4$	$y = 4$

محدد جاكوبي يكون:

$$J = \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial x}{\partial v} \\ \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial v} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 2 \end{vmatrix} = 2$$

والآن يوجد لدينا كل شيء لتطبيق النظرية (4):

$$\int_0^4 \int_{y/2}^{(y/2)+1} \frac{2x-y}{2} dx dy = \int_0^2 \int_0^1 u J du dv$$

$$= \int_0^2 \int_0^1 2u du dv = \int_0^2 dv = 2$$

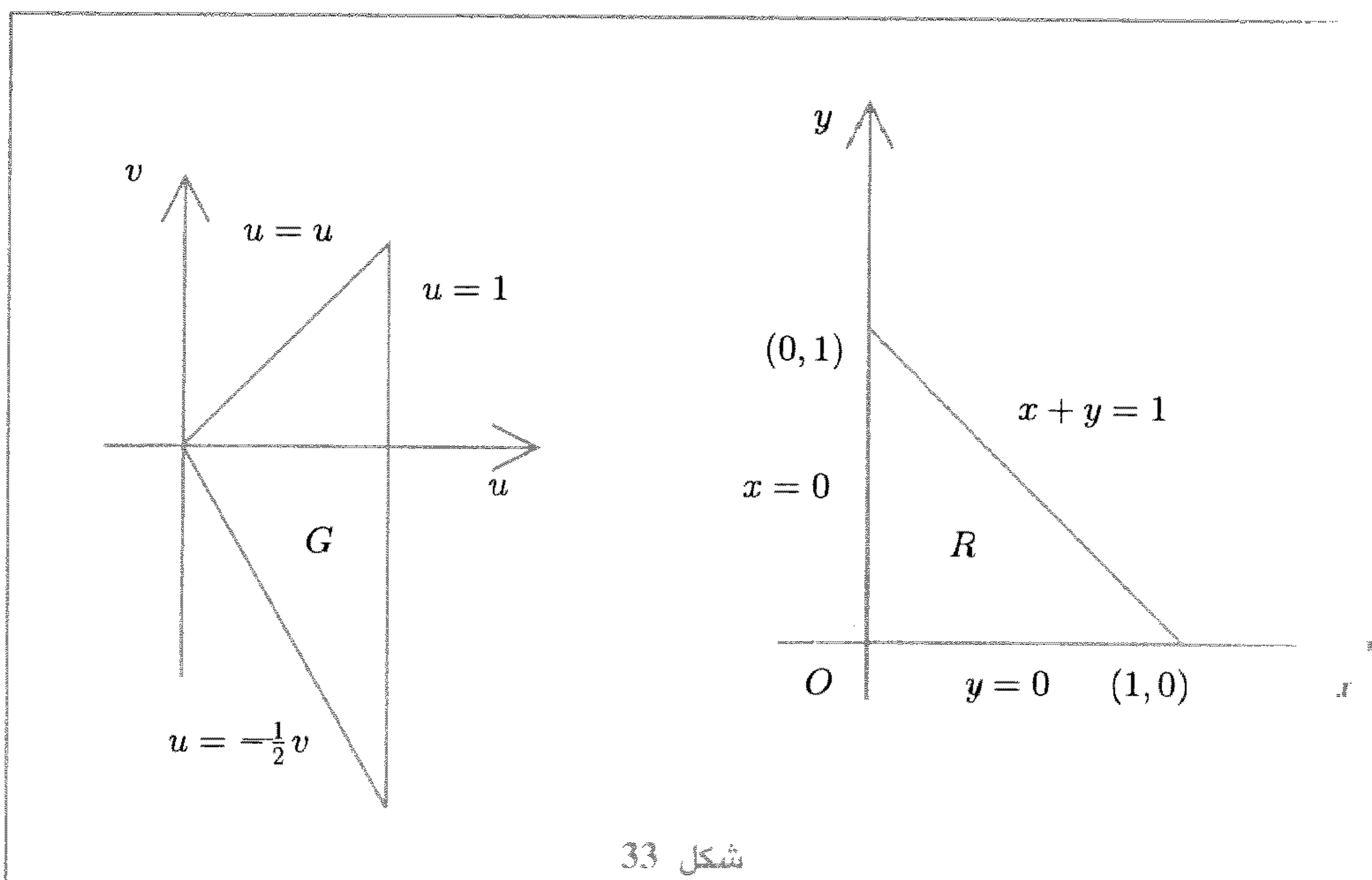
مثال 10

أوجد قيمة التكامل  $\int_0^1 \int_0^{1-x} \sqrt{x+y}(y-2x)^2 dy dx$

الحل

أولاً ترسم المنطقة  $R$  في المستوى  $xy$  وتعين حدود المنطقة  $R$  كما هو موضح بالشكل (33). وبعد فحص الدالة المكاملة (Integrand) يمكن استخدام التحويل:

$$v = y - 2x \quad \text{و} \quad u = x + y$$



شكل 33

وبعد حل المعادلتين السابقتين معاً نحصل على:

$$y = \frac{1}{3}(2u + v) \quad \text{و} \quad x = \frac{1}{3}(u - v)$$

وتوجد حدود المنطقة  $G$  في المستوى  $u, v$  كما في المثال السابق

$$R_{xy} \implies G_{uv}$$

$$x + y = 1 \implies u = 1$$

$$x = 0 \implies u = v$$

$$y = 0 \implies u = -\frac{1}{2}v$$

ويحسب محدد جاكوبي كما يلي:

$$J = \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial x}{\partial v} \\ \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial v} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \frac{1}{3} & -\frac{1}{3} \\ \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \end{vmatrix}$$

وبعد فك المحدد نجد أن:

$$J = \frac{1}{3}$$

وهكذا

$$\begin{aligned} & \int_0^1 \int_0^{1-x} \sqrt{x+y}(y-2x)^2 dy dx \\ &= \int_0^1 \int_{-2u}^u \sqrt{u}(v^2) \left(\frac{1}{3}\right) dv du = \frac{2}{9} \end{aligned}$$

ويترك للقارئ إجراء عملية التكامل بالتفصيل والتحقق من صحة النتيجة.

## مثال 11

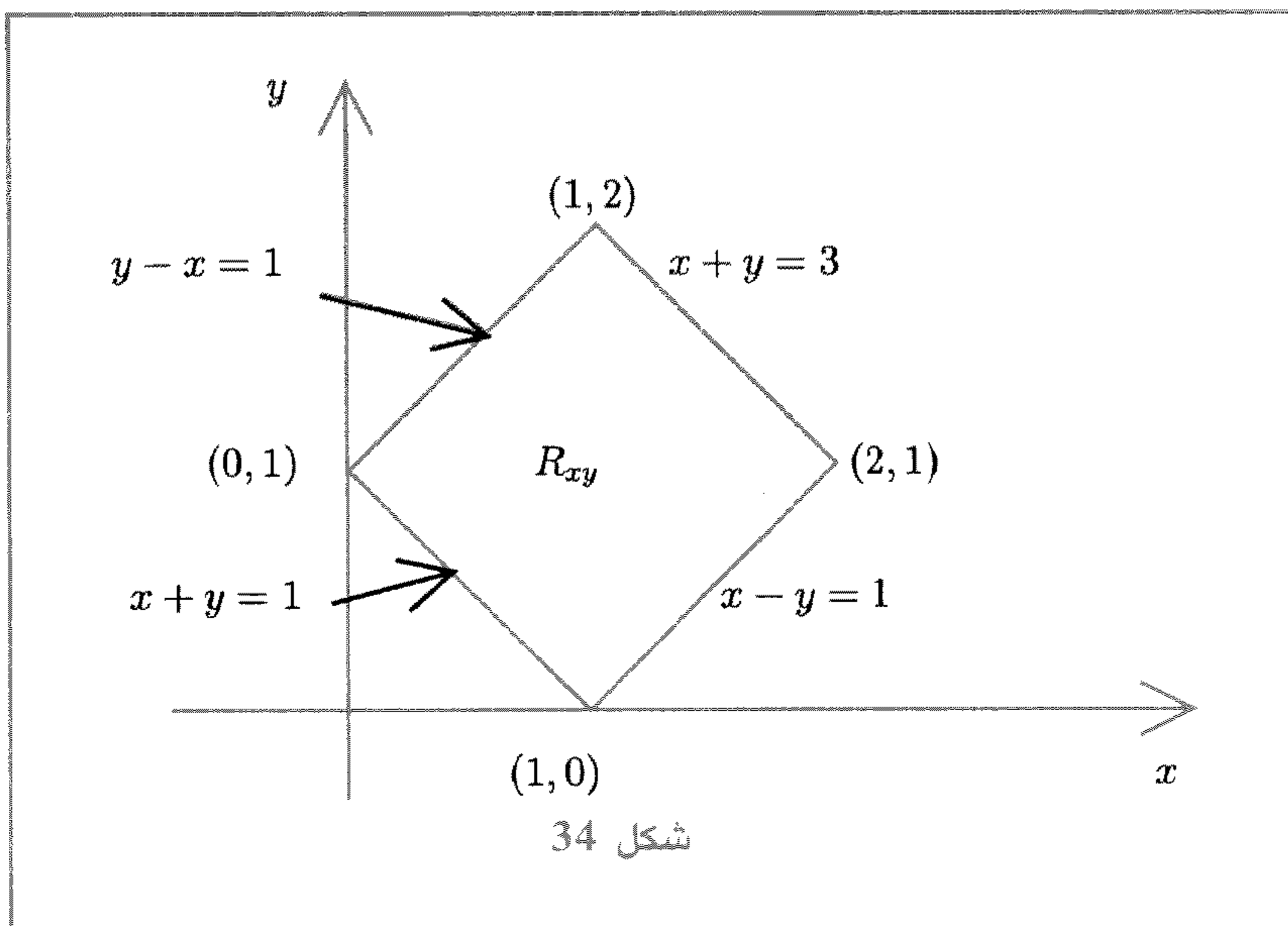
أوجد

$$\iint_R (x - y)^2 \cos^2(x + y) dx dy$$

حيث أن  $R$  شبه المنحرف الذي رؤوسه:

$$(0, 1), (1, 2), (2, 1), (1, 0)$$

الحل

المنطقة  $R$  في المستوى  $xy$  موضحة بالشكل (34).

من الدالة المكاملة (Integrand) يفضل استخدام التحويل:

$$v = x + y \quad \text{و} \quad u = x - y$$



وبعد حل المعادلتين السابقتين نحصل على:

$$y = \frac{1}{2}(-u + v) \quad , \quad x = \frac{1}{2}(u + v)$$

يمكن تحديد حدود المنطقة  $G$  من معادلات حدود المنطقة  $R$  في المستوى  $x y$  كما يلي

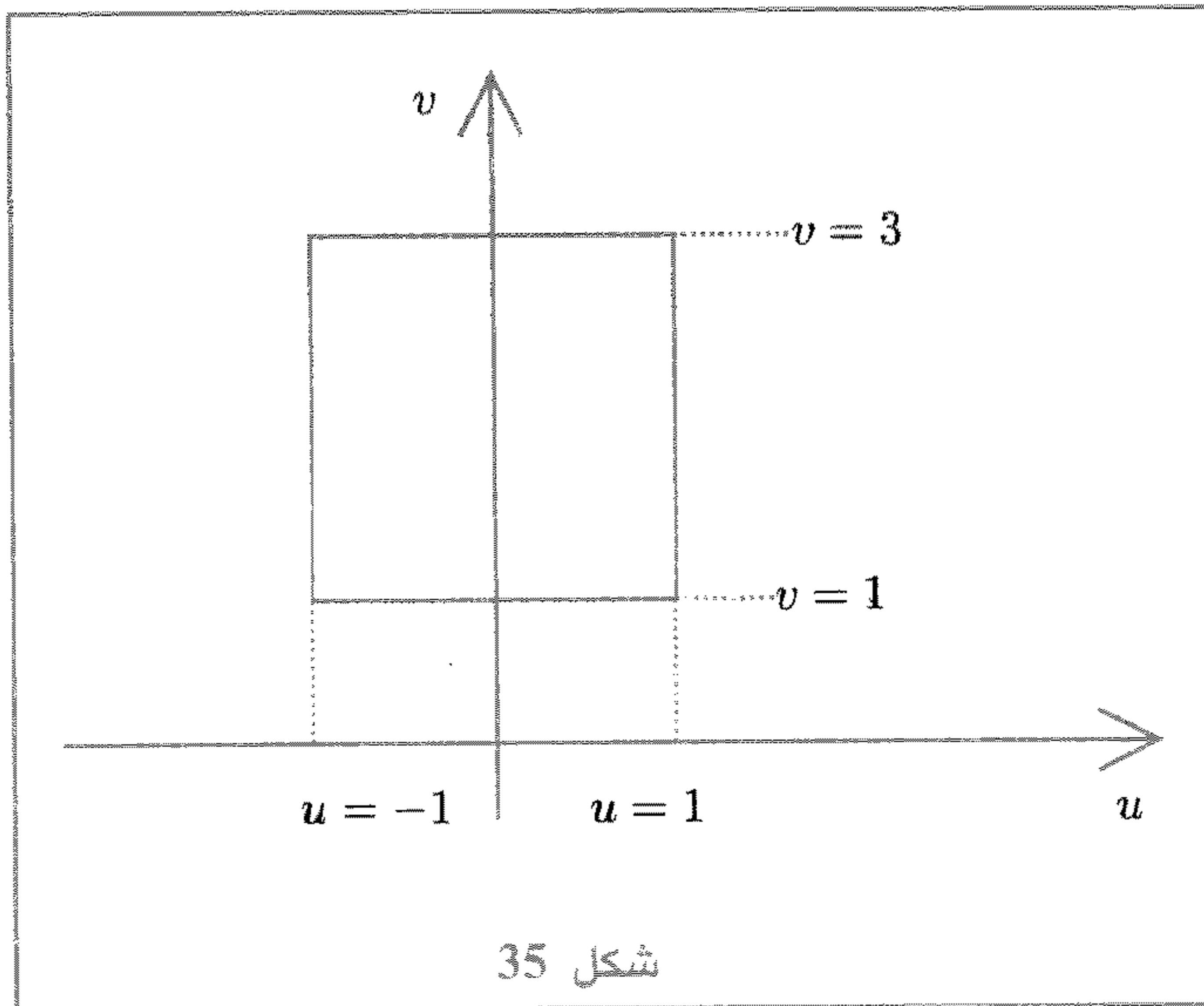
$$x - y = 1 \implies u = 1$$

$$x - y = 3 \implies v = 3$$

$$x + y = 1 \implies v = 1$$

$$y - x = 1 \implies u = -1$$

المنطقة  $G$  في المستوى  $u v$  موضحة بالشكل (35).



ويمكن إيجاد محدد جاكوبي للتحويل كما يلي:

$$J = \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial x}{\partial v} \\ \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial v} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{vmatrix} = \frac{1}{2}$$

وهكذا

$$\begin{aligned}
\iint_R (x-y)^2 \cos^2(x+y) dx dy &= \int_1^3 \int_{-1}^1 u^2 \cos^2 v \left(\frac{1}{2}\right) du dv \\
&= \int_1^3 \frac{1}{3} \cos^2 v dv \\
&= \frac{1}{6} \int_1^3 (1 + \cos 2v) dv \\
&= \frac{1}{6} \left[ v + \frac{1}{2} \sin 2v \right]_1^3 \\
&= \frac{1}{6} \left[ 2 + \frac{1}{2} (\sin 6 - \sin 2) \right] \\
&= 0.2342739
\end{aligned}$$

## مثال 12

أوجد قيمة التكامل التالي:

$$\int_{-\infty}^{\infty} e^{-x^2} dx$$

الحل

التكامل السابق يعتبر من أهم التكاملات التي يصادفها القارئ في نظرية الاحتمالات، وفي هذا المثال سنبين كيف يمكن استخدام التكامل الثنائي والإحداثيات القطبية لإيجاد قيمته.

نفرض أن:

$$I = \int_0^{\infty} e^{-x^2} dx$$

واضح أن:

$$\int_{-\infty}^{\infty} e^{-x^2} dx = 2I \quad (\text{لماذا؟})$$

وبما أنه يمكن استخدام أي متغير في إيجاد قيمة التكامل، فإن:

$$I = \int_0^{\infty} e^{-y^2} dy$$

$$I^2 = \left( \int_0^{\infty} e^{-x^2} dx \right) \left( \int_0^{\infty} e^{-y^2} dy \right) \quad \text{وهكذا}$$

$$= \int_0^{\infty} \int_0^{\infty} e^{-x^2-y^2} dx dy$$

وباستخدام الإحداثيات القطبية نجد أن:

$$I^2 = \int_0^{\infty} \int_0^{\frac{\pi}{2}} e^{-r^2} r d\theta dr$$

$$= \frac{\pi}{2} \int_0^{\infty} e^{-r^2} r dr$$

$$= -\frac{\pi}{4} \lim_{a \rightarrow \infty} e^{-r^2} \Big|_0^a$$

$$= -\frac{\pi}{4} \lim_{a \rightarrow \infty} (e^{-a^2} - 1) = \frac{\pi}{4}$$

$$I = \frac{\sqrt{\pi}}{2} \quad \text{وهذا يتضمن}$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} e^{-x^2} = \sqrt{\pi} \quad \text{ومنها}$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} e^{-\frac{x^2}{2}} dx = \sqrt{2\pi} \quad \text{ويترك للقارئ أن يبين}$$

(إيضاح استخدام التعويض  $u = \frac{x}{\sqrt{2}}$ ).

## تمارين

عبر عن التكاملات الآتية كتكاملات جزئية واستخدم الإحداثيات القطبية لإيجاد قيمة كل منها:

$$(1) \iint_R x y dA \quad \text{حيث أن } R \text{ المنطقة المحددة بالمنحنى } r = 4$$

$$(2) \iint_R (x^2 + y^2) dA \quad \text{حيث أن } R \text{ المنطقة المحددة بالمنحنى } r = 2(1 + \sin\theta)$$

$$(3) \iint_R (x^2 + y^2)^{\frac{3}{2}} dA \quad \text{حيث أن } R \text{ المنطقة المحددة بالمنحنى } r = 2 + \cos\theta$$

أوجد مساحة المنطقة  $R$  في المستوى  $xy$  مستخدماً الإحداثيات القطبية

$$(4) \text{ المنطقة المحددة بالمنحنى } r = 2 + \sin\theta$$

$$(5) \text{ المنطقة داخل القلب } r = 1 + \cos\theta \text{ وخارج الدائرة } r = \frac{1}{2}$$

أوجد قيمة التكاملات الآتية مستخدماً الإحداثيات القطبية

$$(7) \int_0^a \int_0^{\sqrt{a^2-x^2}} (x^2 + y^2)^{\frac{3}{2}} dy dx$$

$$(6) \int_{-a}^a \int_0^{\sqrt{a^2-x^2}} e^{-(x^2+y^2)} dy dx$$

$$(9) \int_0^2 \int_0^{\sqrt{4-y^2}} \cos(x^2 + y^2) dx dy$$

$$(8) \int_0^2 \int_{-\sqrt{2y-y^2}}^{\sqrt{2y-y^2}} dy dx$$

$$(11) \int_{-a}^a \int_{-\sqrt{a^2-x^2}}^{\sqrt{a^2-x^2}} dy dx$$

$$(10) \int_0^{2a} \int_0^{\sqrt{2ax-x^2}} dy dx$$

$$(12) \int_0^{2a} \int_0^{\sqrt{2ax-x^2}} x^2 dy dx$$

أوجد مساحة المنطقة المحددة بالمنحنى أو المنحنيات التالية:

$$r = 4(1 + \cos \theta) \quad (14)$$

$$r = 1 - \cos \theta \quad (13)$$

$$r = 3 - 2\sin \theta \quad (16)$$

$$r^2 = \cos 2\theta \quad (15)$$

$$\theta = \frac{\pi}{4} \text{ والمستقيم } r = \tan 2\theta \quad (17)$$

$$(18) \quad \text{أوجد حجم الجسم المحدد بالمخروط } z^2 = x^2 + y^2 \text{ والأسطوانة } x^2 + y^2 = 4$$

$$(19) \quad \text{أوجد مساحة المنطقة التي تقع داخل المنحنى } (x^2 + y^2)^3 = 9y^2$$

$$(20) \quad \text{بين أن } \iint_{\Omega} \frac{dA}{1 + x^2 + y^2} = \pi \ln 2$$

حيث أن  $\Omega$  قرص الوحدة ( $r = 1$ ).

$$(21) \quad \text{أوجد}$$

$$\iint_R (4x - 4y + 1)^{-2} dx dy$$

حيث أن  $R$  المنطقة المحددة بالمعادلات التالية:

$$x = 1 \quad \text{و} \quad x = y \quad ، \quad x = \sqrt{-y}$$

$$y = v - u^2 \quad ، \quad x = u + v \quad \text{حيث أن:}$$

$$(22) \quad \text{أوجد}$$

$$\iint_R (x^2 + 2y^2) dx dy$$

حيث أن  $R$  منطقة في الربع الأول ومحددة برسم المعادلات:

$$y = 2x \quad ، \quad y = x \quad ، \quad xy = 2 \quad ، \quad xy = 1$$



(23) أوجد

$$\iint_R \left( \sqrt{x-2y} + \frac{1}{4}y^2 \right) dx dy$$

حيث أن  $R$  المثلث الذي رؤوسه  $(0,0)$  ,  $(4,0)$  ,  $(4,2)$

$$v = x - 2y \quad , \quad u = \frac{1}{2}y \quad \text{حيث أن}$$

## تمارين الفصل الثاني

أرسم منطقة التكامل ثم أوجد قيمة التكاملات التالية:

$$\int_0^1 \int_0^{y^2} 3y^3 e^{xy} dx dy \quad (2) \quad \int_1^4 \int_0^{\sqrt{x}} \frac{3}{2} e^{\frac{y}{\sqrt{x}}} dy dx \quad (1)$$

$$\int_1^2 \int_0^{2 \ln x} e^{x+y} dy dx \quad (4) \quad \int_0^{\pi} \int_0^{\sin x} y dy dx \quad (3)$$

$$\int_0^1 \int_{-\sqrt{y}}^{\sqrt{y}} \frac{1}{1+y^2} dx dy \quad (6) \quad \int_0^1 \int_{-y}^y \sinh(y^2) dx dy \quad (5)$$

$$\int_0^{\pi/4} \int_0^y (\sin^2 xy + \cos^2 xy) dx dy \quad (8) \quad \int_0^1 \int_{-y^{1/3}}^{y^{1/2}} 3x^2 y dx dy \quad (7)$$

أرسم منطقة التكامل واكتب التكامل الثنائي المكافئ مع تغيير ترتيب التكامل

$$\int_0^{3/2} \int_0^{9-4x^2} 16x dy dx \quad (10) \quad \int_0^1 \int_y^{\sqrt{y}} x dy dx \quad (9)$$

$$\int_0^4 \int_{-\sqrt{16-x^2}}^{\sqrt{16-x^2}} x dy dx \quad (12) \quad \int_0^1 \int_{-\sqrt{1-y^2}}^{\sqrt{1-y^2}} 3xy dx dy \quad (11)$$

$$\int_0^1 \int_{x^2}^{2x} x^2 y dy dx \quad (14) \quad \int_{-1}^1 \int_{2x^2}^{x^2+1} f(x, y) dy dx \quad (13)$$

$$\int_0^1 \int_{1-x}^{1-x^2} f(x, y) dy dx \quad (16) \quad \int_0^1 \int_0^{\exp(y)} xy dx dy \quad (15)$$

أرسم منطقة التكامل وحدد ترتيب التكامل المناسب وأوجد قيمة التكامل لكل من التكاملات التالية:

$$\int_0^8 \int_{\sqrt[3]{x}}^2 \frac{dydx}{y^4 + 1} \quad (18) \quad \int_0^3 \int_{\sqrt{x/3}}^1 e^{y^3} dy dx \quad (17)$$

$$\int_0^{1/16} \int_{y^{1/4}}^{1/2} \cos(16\pi x^5) dx dy \quad (20) \quad \int_0^2 \int_0^{4-x^2} \frac{xe^{2y}}{4-y} dy dx \quad (19)$$

$$\iint_R (y - 2x^2) dA \quad (21) \quad \text{حيث أن } R \text{ المنطقة داخل المربع}$$

$$|x| + |y| = 1$$

$$\iint_R xy dA \quad (22) \quad \text{حيث أن } R \text{ المنطقة المحددة بالمستقيمات}$$

$$x + y = 2 \quad \text{و} \quad y = 2x, \quad y = x$$

الحجم تحت السطح  $z = f(x, y)$

$$(23) \quad \text{أوجد حجم المنطقة الواقعة تحت المجسم المكافئ } z = x^2 + y^2 \text{ وفوق}$$

$$\text{المثلث المحدد بالمستقيمات } x = 0, \quad y = x \text{ و } x + y = 2 \text{ في المستوى}$$

$$. \quad x \quad y$$

$$(24) \quad \text{أوجد حجم المجسم المحدد من أعلى بالأسطوانة } z = x^2 \text{ ومن أسفل}$$

$$\text{بالمنطقة المحددة بالقطع المكافئ } y = 2 - x^2 \text{ والمستقيم } y = x \text{ في}$$

$$\text{المستوى } . \quad x \quad y$$

$$(25) \quad \text{أوجد حجم المنطقة التي تشتمل على كل النقاط التي}$$

$$\text{تقع داخل الأسطوانة } (x+1)^2 + y^2 = 1 \text{ وداخل الكرة}$$

$$. \quad (x-1)^2 + (y-1)^2 + (z-1)^2 = 1$$

$$(26) \quad \text{أوجد حجم المنطقة الواقعة داخل الأسطوانتين (المنطقة المشتركة):}$$

$$y^2 + z^2 = a^2 \quad \text{و} \quad x^2 + z^2 = a^2$$

التكاملات على مناطق غير محدودة

أوجد قيمة التكاملات المعتلة التالية:

$$\int_1^{\infty} \int_{e^{-x}}^1 \frac{1}{x^3 y} dy dx \quad (28) \quad \int_{-1}^1 \int_{-1/\sqrt{1-x^2}}^{1/\sqrt{1-x^2}} (2y+1) dy dx \quad (27)$$

$$\int_0^{\infty} \int_0^{\infty} x e^{-(x+2y)} dx dy \quad (30) \quad \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{(x^2+1)(y^2+1)} dx dy \quad (29)$$

$$\int_0^2 (\tan^{-1} \pi x - \tan^{-1} x) dx \quad (31) \quad \text{أوجد قيمة التكامل}$$

(32) أوجد المنطقة  $R$  التي تجعل قيمة التكامل التالي قيمة عظمى وقيمة

$$\iint_R (4 - x^2 - 2y^2) dA \quad \text{صغرى وبين السبب في كل حالة}$$

$$\int_0^1 \int_0^3 \frac{x^2}{(y-1)^{2/3}} dy dx \quad (33) \quad \text{أوجد قيمة التكامل}$$

المساحة (Area)

أوجد مساحة المنطقة المحددة أو المطوقة بـ

$$(34) \quad \text{المحوران والمستقيم } 2x + y = 2$$

$$(35) \quad \text{القطع المكافئ } x = -y^2 \text{ والمستقيم } y = x + 2$$

$$(36) \quad \text{القطاعان المكافئان } x = y^2 \text{ و } x = 2y - y^2$$

$$(37) \quad \text{القطاعان المكافئان } x = y^2 - 1 \text{ و } x = 2y^2 - 2$$

## التكاملات القطبية

استخدم الإحداثيات القطبية لإيجاد قيمة التكاملات التالية:

$$\int_{-a}^a \int_{-\sqrt{a^2-x^2}}^{\sqrt{a^2-x^2}} dy dx \quad (39) \quad \int_{-1}^1 \int_{-\sqrt{1-x^2}}^{\sqrt{1-x^2}} dy dx \quad (38)$$

$$\int_0^2 \int_0^{\sqrt{1-(x-1)^2}} \frac{x+y}{x^2+y^2} dy dx \quad (41) \quad \int_{-1}^1 \int_{-\sqrt{1-y^2}}^{\sqrt{1-y^2}} \ln(x^2+y^2+1) dx dy \quad (40)$$

(42) أوجد مساحة المنطقة داخل القلب  $r=1+\cos\theta$  وخارج الدائرة  $r=1$

(43) أوجد مساحة المنطقة المشتركة التي تقع داخل القلبين  $r=1+\cos\theta$  و  $r=1-\cos\theta$

(44) أوجد مساحة المنطقة المطوقة بالقلب  $r=1+\cos\theta$

(45) أوجد المساحة الواقعة داخل رسم المنحنى  $r=\cos 2\theta$

(46) أوجد المساحة داخل رسم المعادلة  $r=\sin(n\theta)$  حيث أن  $n$  عدد صحيح موجب.

نغير المتغيرات في التكاملات الثنائية

أوجد قيمة التكاملات التالية:

$$\iint_R (2x^2 - xy - y^2) dx dy \quad (48) \quad \int_0^4 \int_{y/2}^{(y/2)+1} \frac{2x-y}{2} dx dy \quad (47)$$

حيث أن  $R$  المنطقة الواقعة في الربع الأول والمحددة بالمستقيمات

$$y = x_1, y = x - 2, y = -2x + 7, y = -2x + 4$$



(إيضاح: استخدم التعويض  $u = x - y$  و  $v = 2x + y$ ).

(48) أوجد قيمة التكامل:

$$\iint_R (3x^2 + 14xy + 8y^2) dx dy$$

حيث أن  $R$  المنطقة الواقعة في الربع الأول ومحددة بالمستقيمات

$$y = -\frac{1}{4}x + 1, \quad y = -\frac{1}{4}x, \quad y = -\frac{3}{2}x + 3, \quad y = -\frac{3}{2}x + 1$$

(إيضاح: استخدم التعويض  $u = 2x + 2y$  و  $v = x + 4y$ ).

(49) إذا كانت المنطقة الواقعة في الربع الأول للمستوى  $x y$  ومحددة

بالقطاعتين الزائدين  $xy = 1$  و  $xy = 9$  والمستقيمين  $y = 4x$ ,  $y = x$ ،

استخدم التعويض  $x = \frac{u}{v}$  و  $y = uv$  حيث أن  $u > 0$  و  $v > 0$  لكتابة التكامل  $\iint_R \left( \sqrt{\frac{y}{x}} + \sqrt{xy} \right) dx dy$  كتكامل على منطقة ملائمة  $G$  في

المستوى  $u v$  ثم أوجد قيمة التكامل في المستوى  $u v$  على المنطقة  $G$

(50) استخدم التحويل  $x = u + \left(\frac{1}{2}\right)v$  و  $y = v$  لإيجاد قيمة التكامل:

$$\int_0^2 \int_{y/2}^{(y+4)/2} y^3 (2x - y) e^{2x-y} dx dy$$

(51) أوجد مركز كتلة المنطقة المثلثية المحددة بالمستقيمات  $x = 2$  و  $y = 2$

والقطاع الزائد  $xy = 2$  في المستوى  $x y$ .

(52) أوجد عزم القصور الذاتي القطبي حول نقطة الأصل لصفحة مثلثية رقيقة

كثافتها 3 ومحددة بمحور  $y$  والمستقيمين  $y = 4$  و  $y = 2x$  في المستوى

$x y$

(53) أوجد مركز الكتلة وعزوم القصور الذاتية وأنصاف أقطار التدوير

(gyration) حول المحاور لصفحة رقيقة (thin) محددة بالمستقيم  $y = x$ ،

القطاع المكافئ  $y = x^2$  في المستوى  $x y$  إذا كانت دالة الكثافة  $\delta(x, y) = 1$ .

(54) أوجد نصف قطر التدوير (radius of gyration) لكل مما يلي حول نقطة الأصل إذا كانت الكثافة 1:

(أ)  $x^2 + y^2 \geq 1$  (ب)  $0 \leq x \leq y \leq 1$

(ب)  $x^2 + y^2 \leq 4, y \geq 0$  (د)  $0 \leq x \leq 1, 0 \leq y \leq 2$

(55) أوجد مركز المناطق التالية إذا كانت الكثافة ثابتة:

(أ)  $x^2 + y^2 \leq 4, y \geq 0$  (ب)  $x^2 \leq y \leq 4, x \geq 0$

(ج)  $0 \leq y \leq \sin x, 0 \leq x \leq \frac{\pi}{2}$

(56) أوجد قيمة التكاملات التالية:

$$\int_0^1 \int_{2y}^2 4\cos(x^2) dx dy$$

$$\int_0^2 \int_{y/2}^1 e^{x^2} dx dy$$

$$\int_0^8 \int_{\sqrt[3]{x}}^2 \frac{dy dx}{1+y^4}$$

$$\int_0^1 \int_{\sqrt[3]{y}}^1 \frac{2\pi \sin \pi x^2}{x^2} dx dy$$



## الفصل الثالث

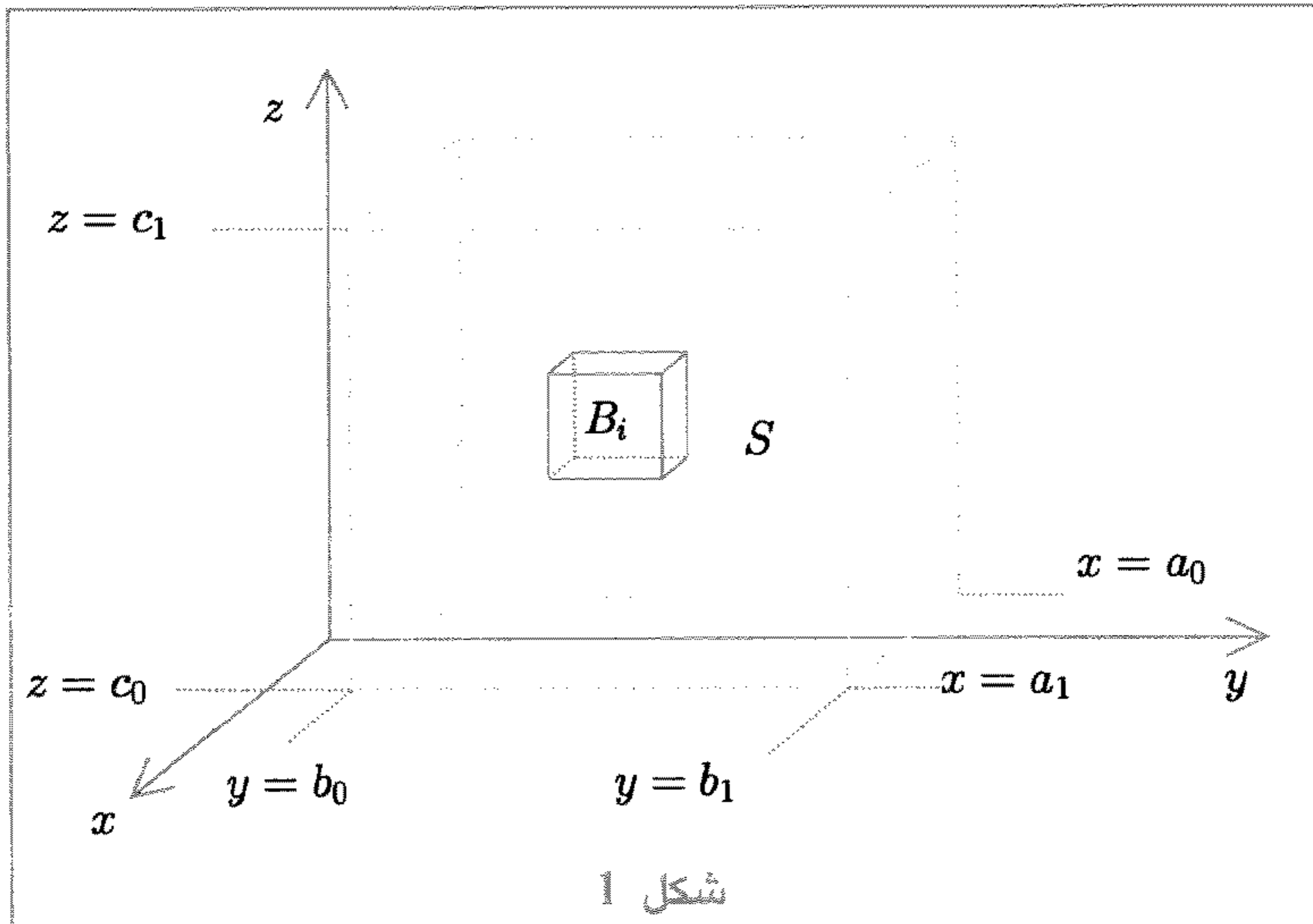
## التكامل الثلاثي

## 1.3 تعريف التكامل الثلاثي

تعريف التكامل الثلاثي يوازي تعريف التكامل الثنائي، فإذا اعتبرنا متوازي السطوح المحدد بالمستويات الستة:

$$c_0 \leq z \leq c_1, \quad b_0 \leq y \leq b_1, \quad a_0 \leq x \leq a_1$$

أنظر الشكل (1).



وإذا كانت الدالة  $f(x, y, z)$  معرفة في المنطقة المغلقة  $S$ ، فإنه بصورة مشابهة للتكامل الثنائي تقسم المنطقة المجسمة  $S$  إلى متوازيات السطوح بمستويات موازية للمستويات الإحداثية  $(x, y, z)$ .

وإذا كانت  $B_1, B_2, \dots, B_n$  تمثل متوازيات السطوح في  $S$ ، وإذا رمزنا لحجم متوازي السطوح  $B_i$  بـ  $V(B_i)$  وباختيار النقطة  $P_i(x_i, y_i, z_i)$  في أي مكان من  $B_i$ ، فإن:

$$\sum_{i=1}^n f(x_i, y_i, z_i) V(B_i)$$

يكون قيمة تقريبية للتكامل الثلاثي.

#### ملاحظة

اعتبرنا المنطقة  $S$  متوازي السطوح للتوضيح فقط، حيث أن  $R$  يمكن أن تكون أي منطقة محددة ومغلقة ومقياس التقسيم يساوي طول أكبر قطر من  $\{B_1, B_2, \dots, B_n\}$ ، وإذا كان المجموع السابق يؤول إلى نهاية (عدد حقيقي) عندما يؤول مقياس التقسيم إلى الصفر لكل  $P_i$  (أي اختيار)، فإن النهاية تسمى تكاملاً ثلاثياً للدالة  $f$  على المنطقة  $S$ ، ويرمز للتكامل الثلاثي بالرمز:

$$\iiint_S f(x, y, z) dV$$

وعندما تكون المنطقة  $S$  متوازية السطوح كما سبق، فإن:

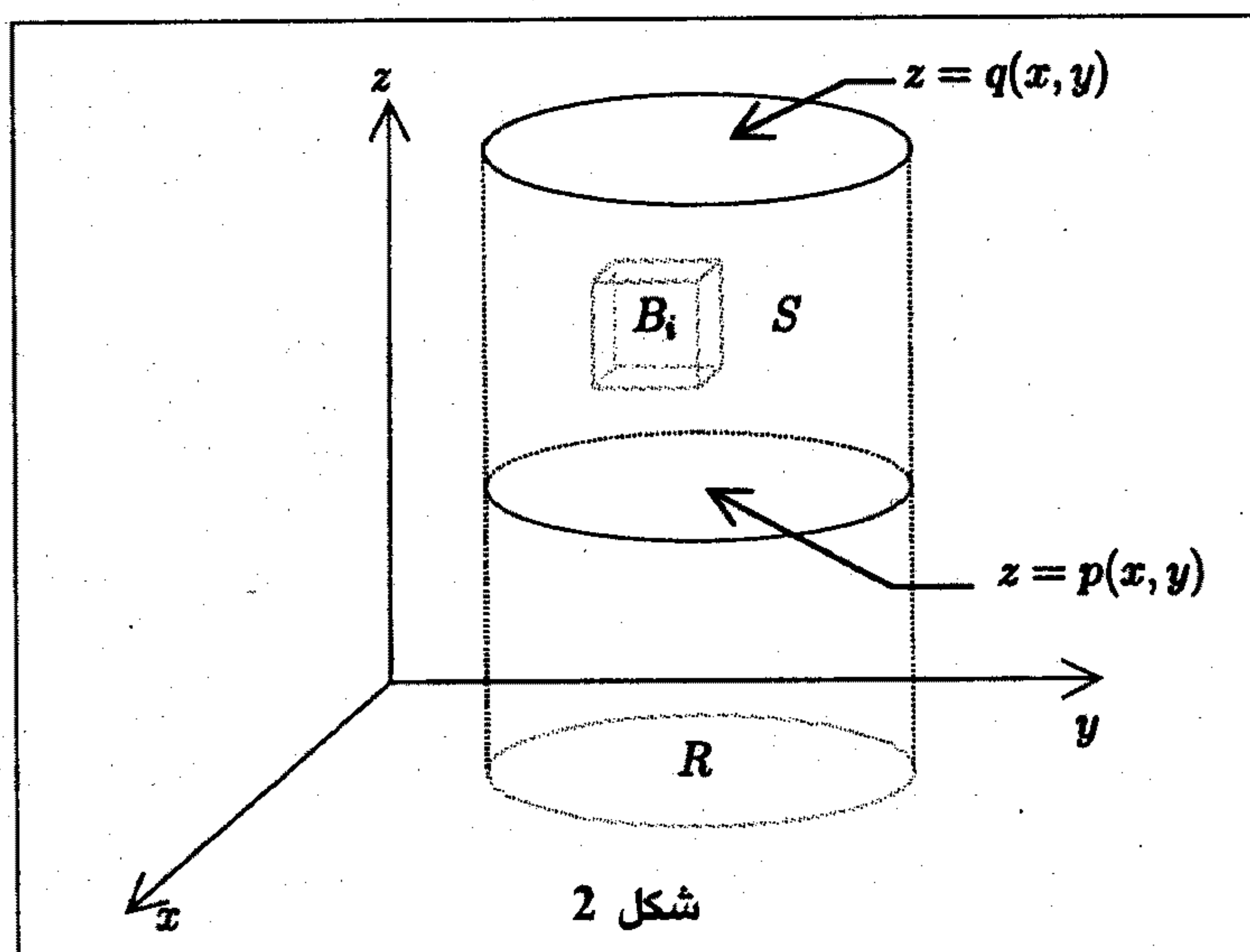
$$\iiint_S f(x, y, z) dv = \int_{a_0}^{a_1} \int_{b_0}^{b_1} \int_{c_0}^{c_1} f(x, y, z) dz dy dx$$

وإذا كانت المنطقة  $S$  محددة كما يلي:



$$p(x, y) \leq z \leq q(x, y), \quad b_0 \leq y \leq b_1, \quad a_0 \leq x \leq a$$

كما هو موضح في الشكل (2).



$$\iiint_S f(x, y, z) dV = \int_{a_0}^{a_1} \int_{b_0}^{b_1} \int_{p(x, y)}^{q(x, y)} f(x, y, z) dz dy dx$$

فإن

### نظرية 1

نفرض أن المنطقة  $S$  معرفة بالمنحنيات التالية:

$$r_1(x, y) \leq z \leq r_2(x, y), \quad p(x) \leq y \leq q(x), \quad a \leq x \leq b$$

حيث أن الدوال  $r_2, r_1, q, p$  تكون متصلة.

وإذا كانت الدالة  $f$  متصلة في المنطقة  $S$ ، فإن:

$$\iiint_S f(x, y, z) dV = \int_a^b \int_{p(x)}^{q(x)} \int_{r_1(x, y)}^{r_2(x, y)} f(x, y, z) dz dy dx$$

## ملاحظة

إذا كانت حدود  $z$  متغيرة فإنها تكون دالة في المتغيرين  $x$  و  $y$  على الأكثر وحدود  $y$  دالة في  $x$  فقط وحدود  $x$  ثابتة حيث أن ترتيب التكامل  $dz dy dx$  ويمكن اعتبار الترتيبات الأخرى بصورة مشابهة تماماً.

في الغالب يمكن تحديد حدود التكامل من الرسم التخطيطي بصورة مشابهة للتكامل الثنائي، كما سيتضح من الأمثلة التي سنقدمها في هذا الفصل.

وبما أن التكامل المحدد للدالة في متغير واحد يفسر بالمساحة والتكامل الثنائي بالحجم فمن المتوقع تفسير التكامل الثلاثي بما فوق الحجم أو الحجم الزائد (Hypervolume) أو الحجم في أربعة أبعاد. وعلى الرغم من بعض الأهمية للتفسيرات السابقة فإنه من الأهمية اعتبار الحالات الآتية:

## (1) الكتلة (Mass)

إذا كانت الدالة  $\rho(x, y, z)$  تمثل الكثافة على وحدة الحجم، فإن:

$$M(S) = \iiint_S \rho(x, y, z) dV$$

## (2) الحجم (Volume)

إذا كانت  $f(x, y, z) = 1$ ، فإن:

$$V(S) = \iiint_S dV$$

(3) عزم الجسم  $S$  بالنسبة للمستويات  $xy$ ،  $xz$ ،  $yz$  يعرف كما يأتي:

$$M_{xz} = \iiint_S y \rho(x, y, z) dV, \quad M_{xy} = \iiint_S z \rho(x, y, z) dV$$

$$M_{yz} = \iiint_S x \rho(x, y, z) dV$$

حيث أن  $\rho(x, y, z)$  تمثل كثافة الجسم  $S$ .

(4) مركز الكتلة هو النقطة  $(x, y, z)$

حيث أن:

$$x = \frac{M_{yz}}{M}, \quad y = \frac{M_{xz}}{M}, \quad z = \frac{M_{xy}}{M}$$

(5) عزم القصور الذاتي بالنسبة للمحاور  $z, y, x$

$$I_y = \iiint_S (x^2 + z^2) \rho(x, y, z) dV, \quad I_x = \iiint_S (y^2 + z^2) \rho(x, y, z) dV$$

$$I_z = \iiint_S (x^2 + y^2) \rho(x, y, z) dV$$

حيث أن  $\rho(x, y, z)$  تمثل كثافة الجسم  $S$ .

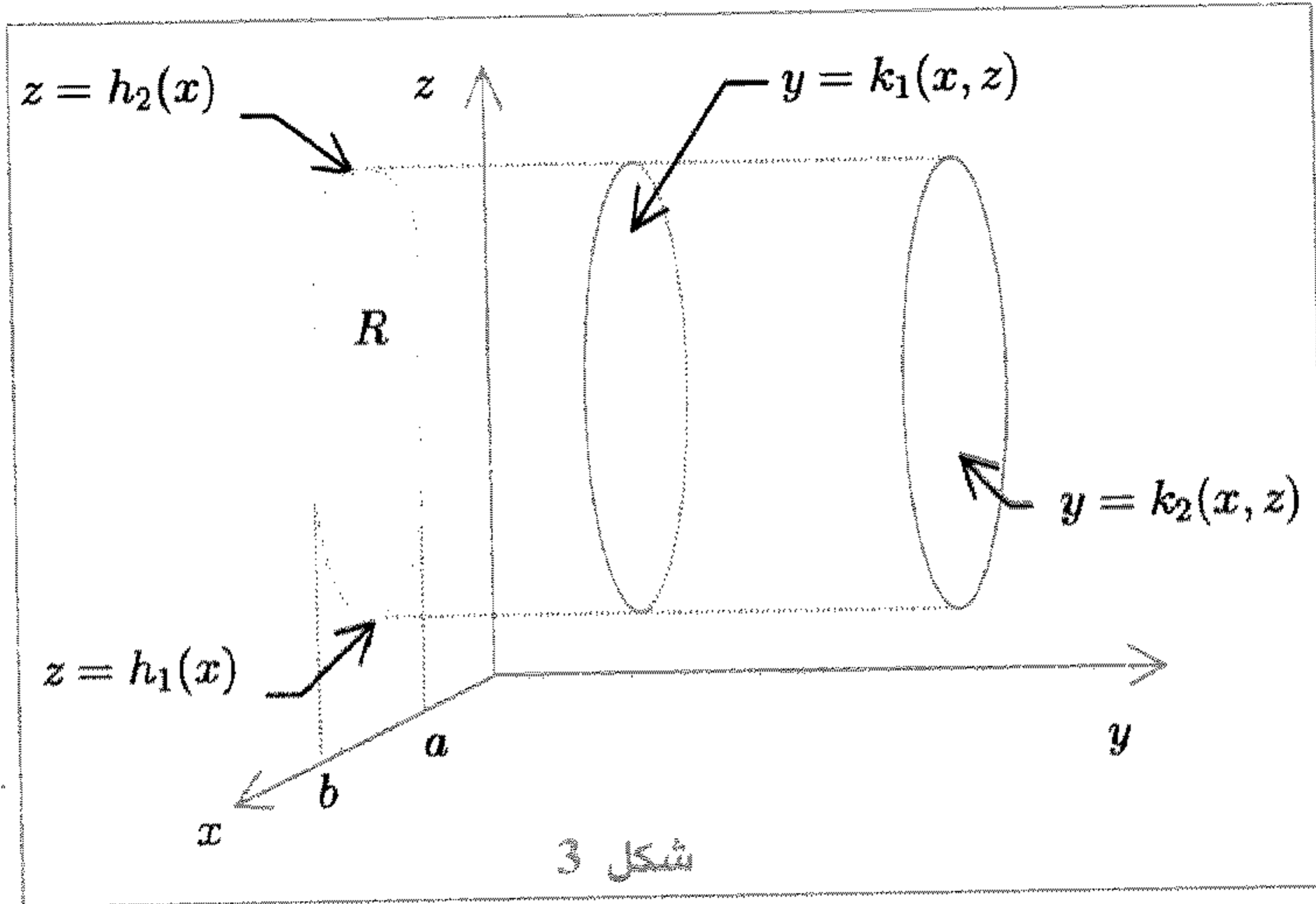


### 2.3 تغيير ترتيب التكامل

رأينا أهمية ترتيب التكامل الثنائي، حين يتعذر في بعض المسائل إجراء عملية التكامل، كذلك الحال في التكامل الثلاثي يكون للترتيب أهمية كبيرة. فإذا كانت المنطقة  $S$  كما يلي:

$$S = \{(x, y, z) : a \leq x \leq b, h_1(x) \leq z \leq h_2(x), k_1(x, z) \leq y \leq k_2(x, z)\}$$

أنظر الشكل (3).



فإن تكامل الدالة على المنطقة  $S$  يمكن كتابته كما يأتي:

$$\iiint_S f(x, y, z) dV = \int_a^b \int_{h_1(x)}^{h_2(x)} \int_{k_1(x,z)}^{k_2(x,z)} f(x, y, z) dy dz dx$$

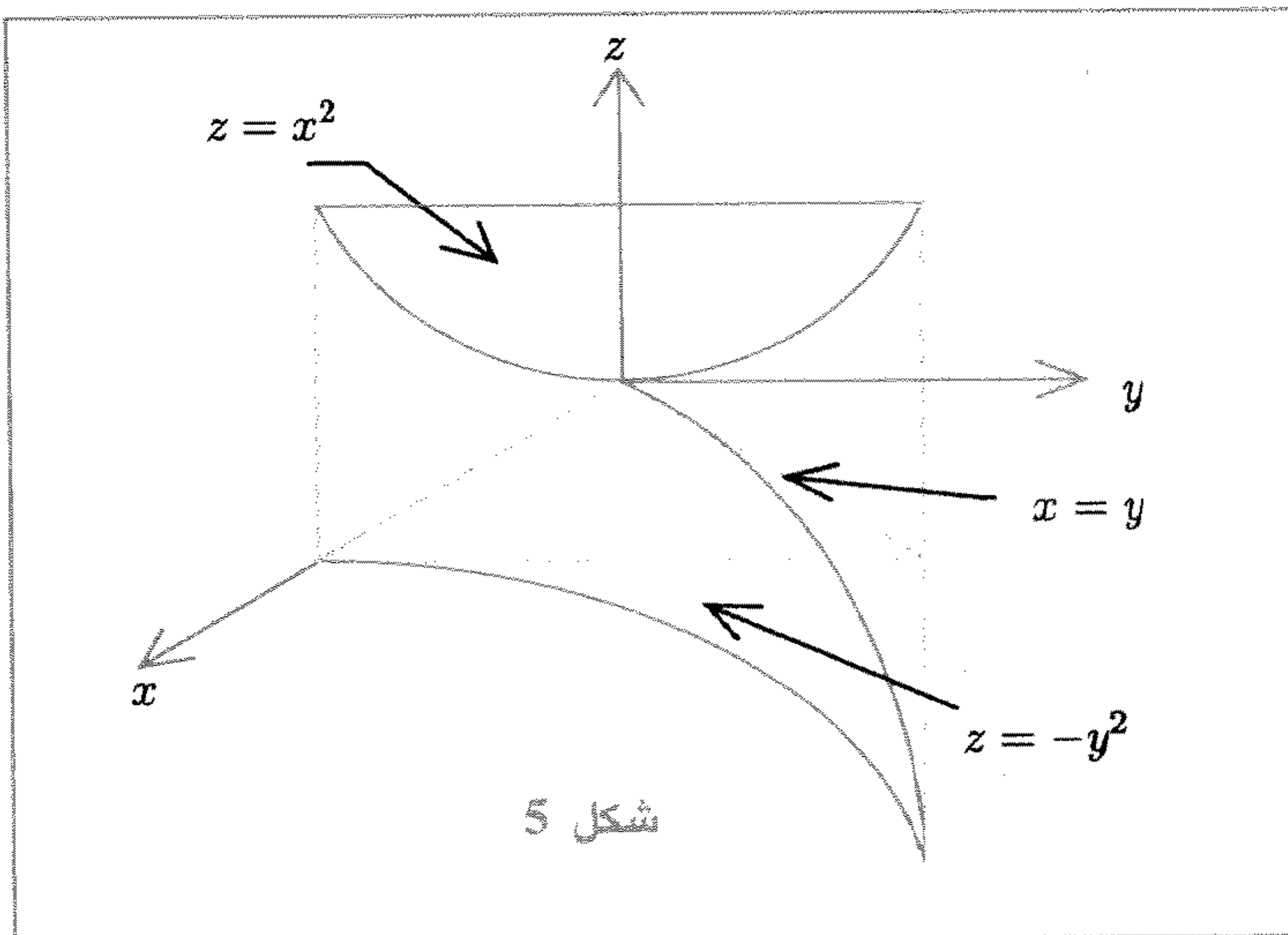
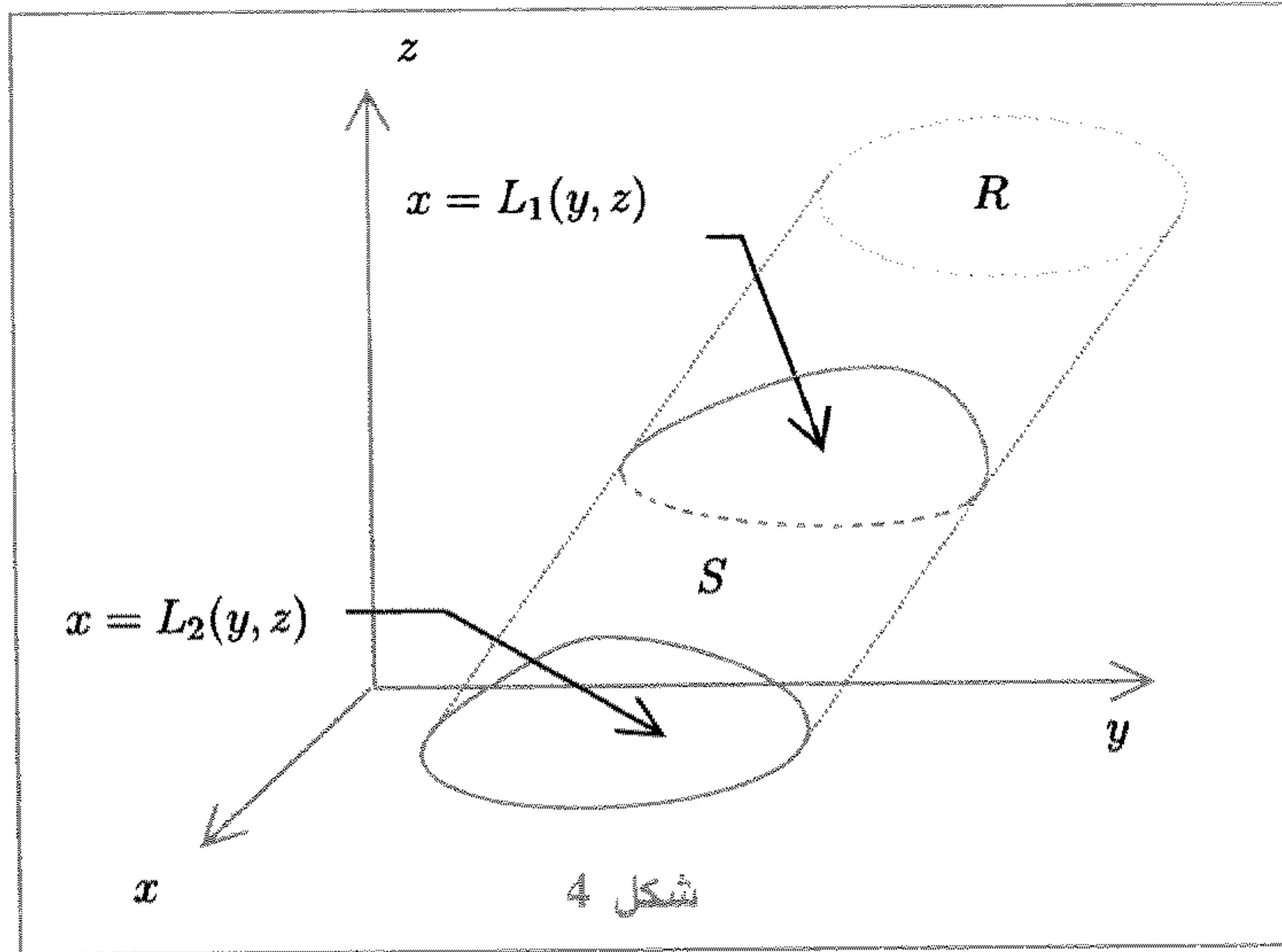
والصورة الأخيرة يمكن تفسيرها بأخذ نهاية مجموع صف من متوازيات السطوح الموازية لمحور  $y$  من السطح الأيسر ( $y = k_1(x, z)$ ) إلى السطح الأيمن ( $y = k_2(x, z)$ ) ثم تكامل الدالة المكاملة (Integrand) على المنطقة  $R$  في المستوى  $xz$ .

وأخيراً إذا كانت المنطقة  $S$  على الصورة التالية:

$$S = \{(x, y, z) : c_1 \leq z \leq c_2, r_1(z) \leq x \leq r_2(z), L_1(y, z) \leq x \leq L_2(y, z)\}$$

فإن التكامل الثلاثي للدالة  $f$  يكتب كما يأتي :

$$\iiint_S f(x, y, z) dV = \int_{c_1}^{c_2} \int_{r_1(z)}^{r_2(z)} \int_{L_1(y,z)}^{L_2(y,z)} f(x, y, z) dx dy dz$$





## مثال 1

أوجد قيمة التكامل  $I = \iiint_S (x^2 - y^2) dv$  حيث أن  $S$  المجسم بين السطحين  $z = x^2$  و  $z = -y^2$  لكل  $(x, y) \in R$  و  $R$  في المستوى  $xy$  حيث أن  $y = 0$  و  $y = x$  و  $0 \leq x \leq 1$ .

## الحل

من الشكل (5) يمكن كتابة حدود التكامل كما يأتي:

$$I = \int_0^1 \int_0^x \int_{-y^2}^{x^2} (x^2 - y^2) dz dy dx$$

ولإيجاد قيمة التكامل الثلاثي نعتبر أولاً المتغيرين  $y$  و  $x$  ثابتين ونكامل بالنسبة للمتغير  $z$  أي أن:

$$I = \int_0^1 \int_0^x (x^2 - y^2)(x^2 + y^2) dy dx$$

والخطوة الثانية نكامل بالنسبة للمتغير  $y$  ونعتبر  $x$  ثابتاً:

$$\begin{aligned} I &= \int_0^1 \left( x^2 - \frac{1}{5} x^5 \right) dx = \int_0^1 \left( \frac{4}{5} x^2 \right) dx \\ &= \frac{4}{30} x^3 \Big|_0^1 = \frac{2}{15} \end{aligned}$$

## مثال 2

أوجد قيمة التكامل

$$I = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \int_0^{\sin z} x^2 \sin y dx dy dz$$

وارسم المجسم  $S$ .

الحل

$$I = \frac{1}{3} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \int_0^{\frac{\pi}{2}} x^3 \sin y \Big|_0^{\sin z} dy dx$$

$$= \frac{1}{3} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^3 z \sin y dy dz$$

$$I = -\frac{1}{3} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^3 z \cos y \Big|_0^{\frac{\pi}{2}} dz$$

$$I = \frac{1}{3} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^3 z dz$$

يمكن كتابة التكامل السابق كما يلي:

$$I = -\frac{1}{3} \int_0^{\frac{\pi}{2}} (1 - \cos^2 z) d \cos z$$

وبعد إجراء التكامل بالنسبة لـ  $\cos z$ :

$$I = -\frac{1}{3} \left( \cos z - \frac{1}{3} \cos^3 z \right) \Big|_0^{\frac{\pi}{2}}$$

$$= -\frac{1}{3} \left[ 0 - \left( 1 - \frac{1}{3} \right) \right] = \frac{2}{9}$$

ويترك رسم المعجم كتمرين للقارئ.

مثال 3

أوجد قيمة التكامل

$$\iiint_S ye^{xy} dV$$

حيث أن  $S$  المكعب المحدد بالمستويات التالية:

$$z = 0 \text{ و } z = -2, \quad y = 2 \text{ و } y = 0, \quad x = 3 \text{ و } x = 1$$

الحل

$$\begin{aligned}
\iiint_S ye^{xy} dV &= \int_0^2 \int_1^3 \int_{-2}^0 ye^{xy} dz dx dy \\
&= 2 \int_0^2 \int_1^3 ye^{xy} dx dy \\
&= \int_0^2 (e^{3y} - e^y) dy \\
&= \frac{4}{3} + \frac{2}{3}e^6 - 2e^2
\end{aligned}$$

ملاحظة

يمكن إيجاد التكامل السابق بتغيير ترتيب التكامل (خمس صور مختلفة) ويمكن للقارئ محاولة ذلك علماً بأن النتيجة مطابقة.

مثال 4

أوجد قيمة التكامل الثلاثي  $\iiint_S x dz dy dx$

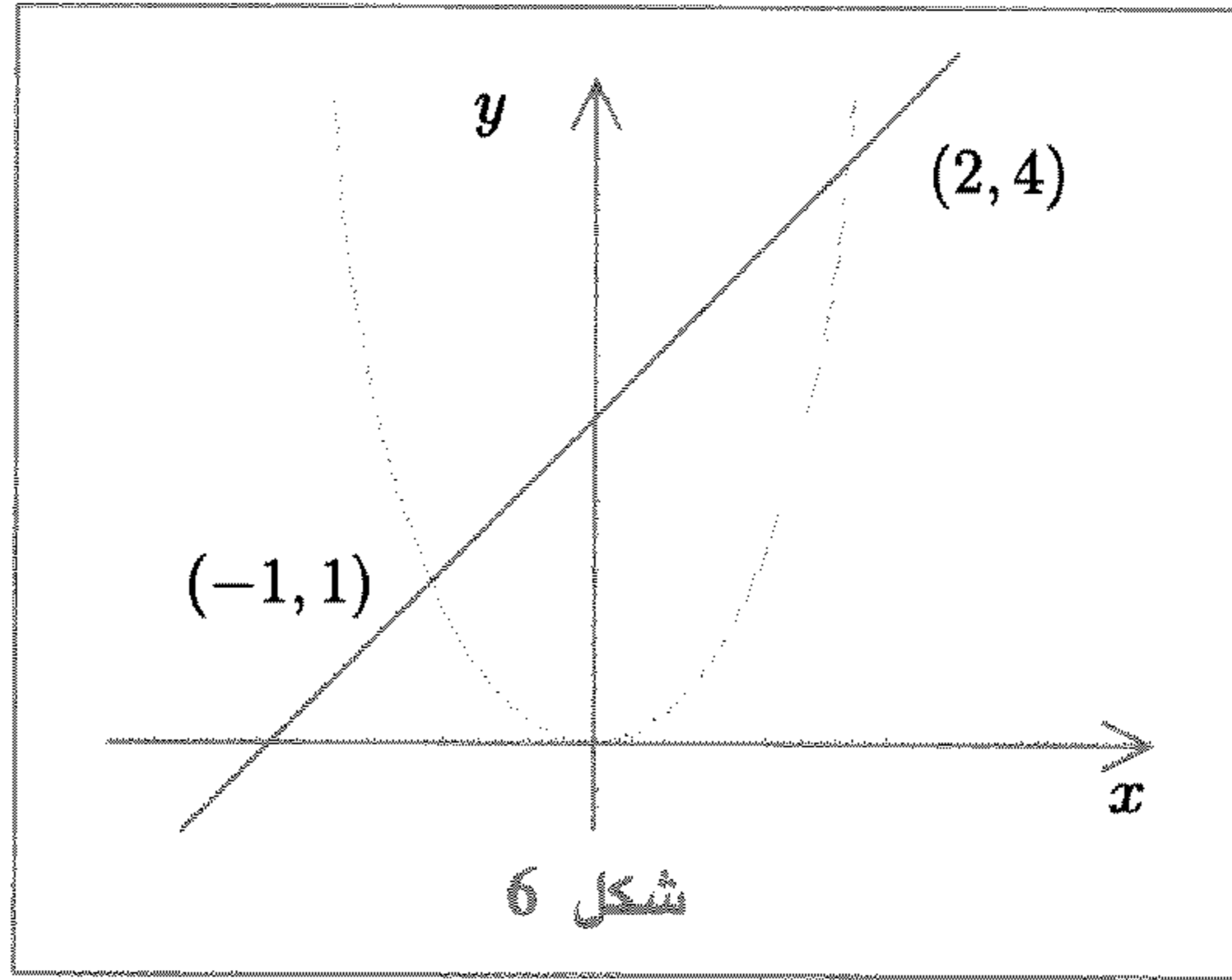
حيث أن  $S$  المنطقة المحددة بالسطوح التالية:

$$z = x + 3 \quad \text{و} \quad 4z = x^2 + y^2 \quad y = 2 + x, \quad y = x^2$$

الحل

لمعرفة حدود التكامل نرسم مسقط الجسم  $S$  في المستوى  $xy$ ، وهو عبارة عن المنطقة الواقعة بين المنحنى  $y = x^2$  والمستقيم  $y = x + 2$  كما هو موضح بالرسم، وبأخذ أي نقطة من السهل معرفة أن الجسم  $S$  محدد من أسفل

$$z = x + 3 \text{ ومن أعلى } z = \frac{1}{4}(x^2 + y^2)$$



$$I = \iiint_S x \, dv = \int_{-1}^2 \int_{x^2}^{x+3} \int_{\frac{1}{4}(x^2+y^2)}^{x+3} x \, dz \, dy \, dx \quad \text{وهكذا}$$

وعند إجراء عملية التكامل نعتبر  $y$  و  $x$  ثابتين ونكامل بالنسبة للمتغير  $z$  في البداية أي أن:

$$I = \int_{-1}^2 \int_{x^2}^{x+3} \left[ x(x+3) - \frac{x}{4}(x^2 + y^2) \right] dy \, dx$$

وعملية التكامل بسيطة ومن السهل أن يبين القارئ أن قيمة هذا التكامل تكون 5.23

مثال 5

أوجد قيمة التكامل الثلاثي

$$I = \int_0^2 \int_0^{\sqrt{4-z^2}} \int_0^{2-z} z \, dx \, dy \, dz$$

الحل

أولاً نعتبر المتغيرين  $y$  و  $z$  ثابتين ونكامل بالنسبة للمتغير  $x$

$$I = \int_0^2 \int_0^{\sqrt{4-z^2}} (x z) \Big|_0^{2-z} dy dz = \int_0^2 \int_0^{\sqrt{4-z^2}} (2z - z^2) dy dz$$

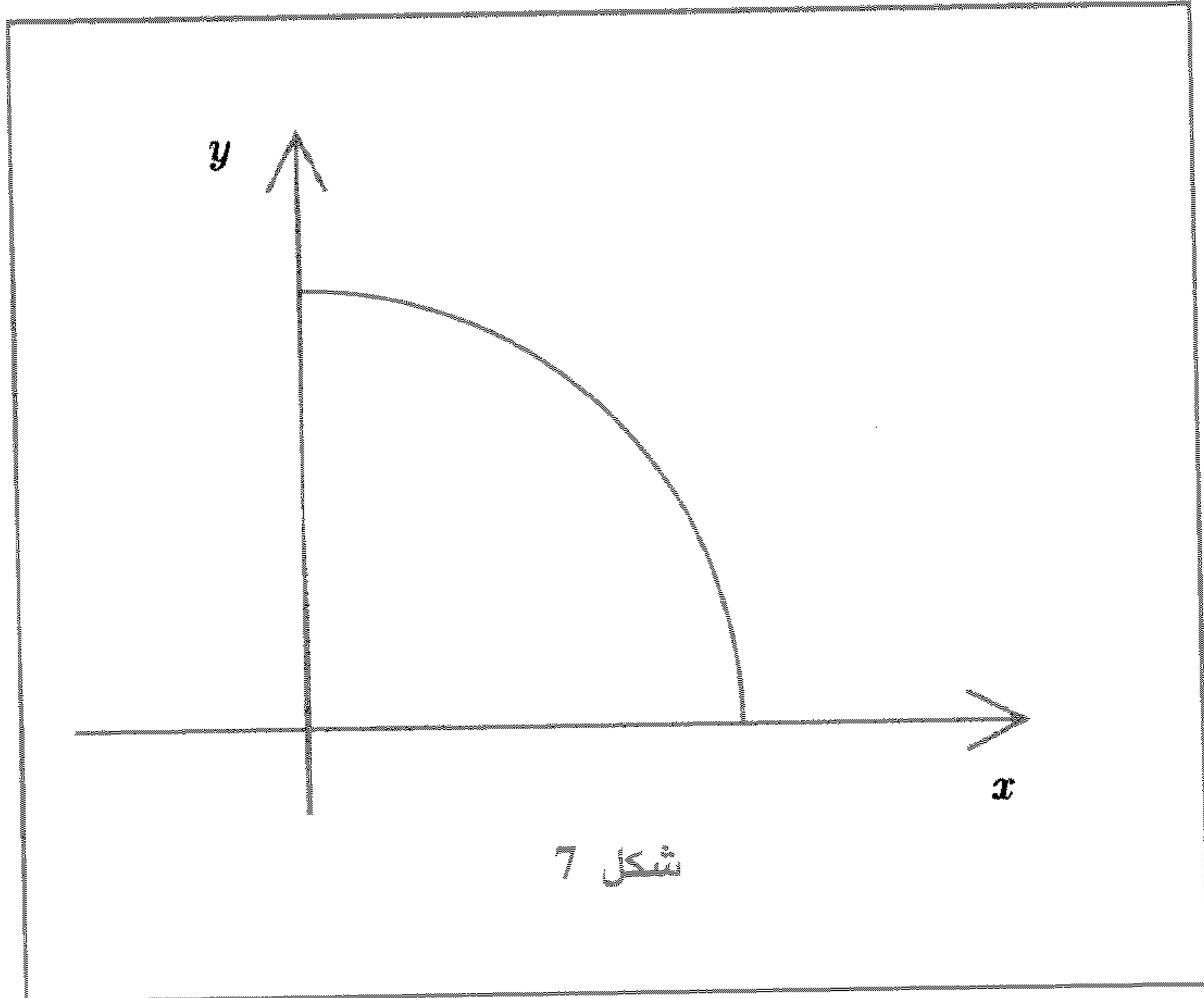
والآن نعتبر  $z$  ثابتاً ونكامل بالنسبة للمتغير  $y$ ، ولتبسيط عملية التكامل نستخدم الإحداثيات القطبية، ولذلك:

$$I = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \int_0^2 (2r \cos \theta - r^2 \cos^2 \theta) r dr d\theta$$

وبالتكامل بالنسبة لـ  $r$  نجد أن:

$$= \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( \frac{2}{3} r^3 \cos \theta - \frac{1}{4} r^4 \cos^2 \theta \right) \Big|_0^2 d\theta$$

$$= \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( \frac{16}{3} \cos \theta - 4 \cos^2 \theta \right) d\theta$$





وباستخدام المتطابقة  $\cos^2\theta = \frac{1}{2}(\cos 2\theta + 1)$  نجد أن:

$$\begin{aligned} I &= \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( \frac{16}{3} \cos \theta - 2 \cos 2\theta - 2 \right) d\theta \\ &= \left( \frac{16}{3} \sin \theta - \sin 2\theta \right) \Big|_0^{\frac{\pi}{2}} \\ &= \left( \frac{16}{3} - 0 - \pi \right) = \frac{16 - 3\pi}{3} \end{aligned}$$

### مثال 6

أوجد الحجم الواقع بين السطحين

$$z = 8 - x^2 - y^2, \quad z = x^2 + 3y^2$$

### الحل

السطحان يتقاطعان عند الأسطوانة التي قاعدتها قطع ناقص في المستوى  $xy$

$$8 - x^2 - y^2 = x^2 + 3y^2$$

أو

$$x^2 + 2y^2 = 4 \implies x \pm \sqrt{4 - 2y^2}$$

وعندما  $x = 0$  فإن  $y = \pm\sqrt{2}$

ولذلك

$$\begin{aligned} V &= \int_{-\sqrt{2}}^{\sqrt{2}} \int_{-\sqrt{4-2y^2}}^{\sqrt{4-2y^2}} \int_{x^2+3y^2}^{8-x^2-y^2} dz dx dy \\ &= \int_{-\sqrt{2}}^{\sqrt{2}} \int_{-\sqrt{4-2y^2}}^{\sqrt{4-2y^2}} (8 - 2x^2 - 4y^2) dx dy \end{aligned}$$

وبإجراء عملية التكامل بالنسبة للمتغير  $x$  (  $y$  ثابت ) يمكن أن نبين أن:

$$V = \frac{8}{3} \int_{-\sqrt{2}}^{\sqrt{2}} (4 - 2y^2)^{\frac{3}{2}} dy$$

وباستخدام التعويض  $y = \sqrt{2} \sin \theta$ ، وهذا يتضمن  $dy = \sqrt{2} \cos \theta d\theta$ ، نجد أن:

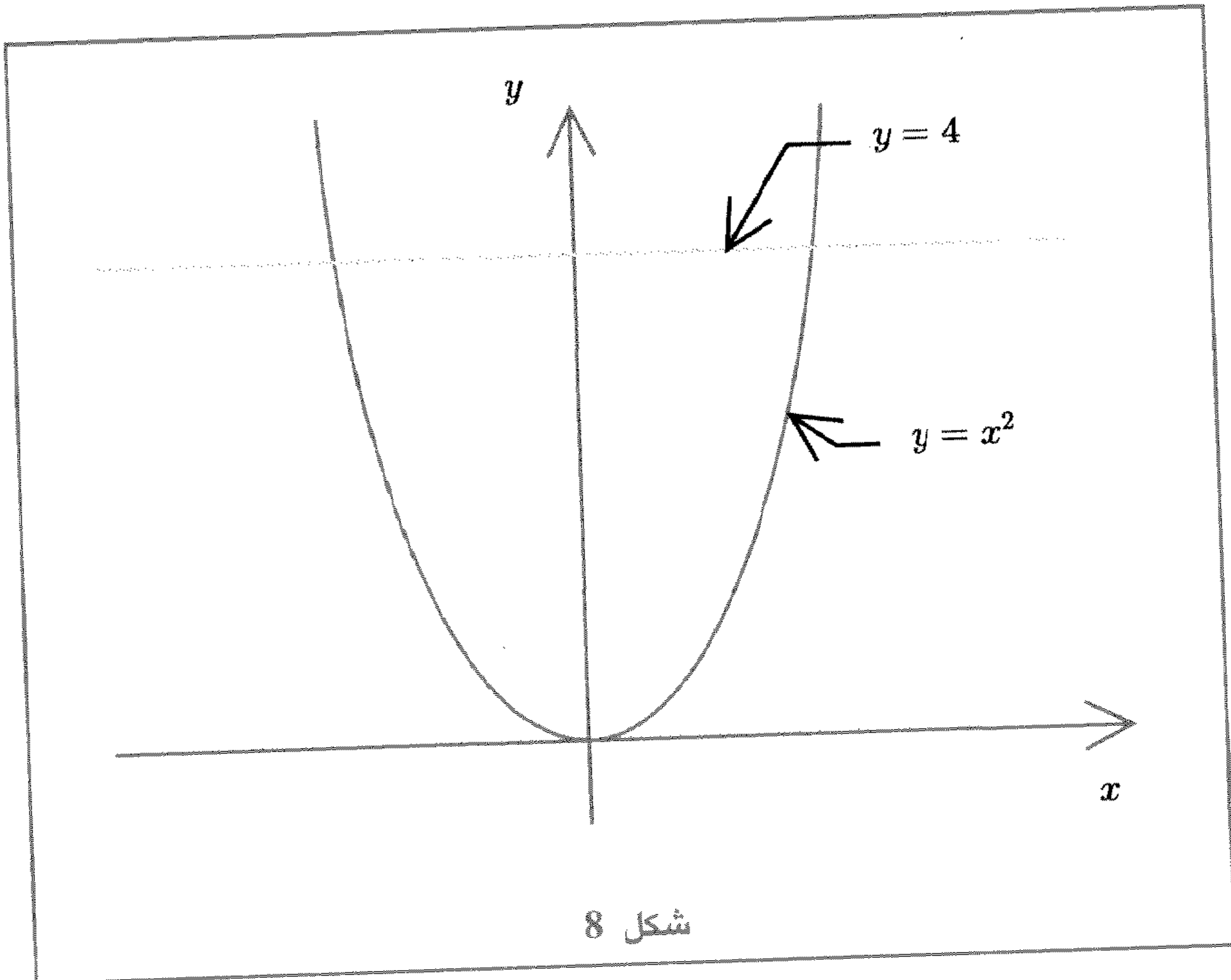
$$V = \frac{64\sqrt{2}}{3} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \cos^4 \theta d\theta = \frac{16\sqrt{2}}{2} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} (\cos 2\theta + 1)^2 d\theta$$

ويمكن كتابة التكامل الأخير على الصورة التالية:

$$= \frac{16\sqrt{2}}{3} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 + 2\cos 2\theta + \frac{1}{2}(\cos 4\theta + 1) \right) d\theta$$

وبعد إجراء التكامل نجد أن:

$$V = \frac{16\sqrt{2}}{3} \cdot \frac{3}{2}\pi = 8\sqrt{2} \pi = 35.54306351$$



## مثال 7

أوجد حجم الجسم المحدد بالأسطوانة  $y = x^2$  والمستويين  $y + z = 4$  و  $z = 0$ .

## الحل

لتحديد حدود التكامل، نرسم مسقط الجسم في المستوى  $xy$ ، انظر الشكل (8).

واضح أن المستوى  $y + z = 4$  فوق المستوى  $z = 0$  (المستوى  $xy$ ).  
ولذلك

$$\begin{aligned}
 V &= \int_{-2}^2 \int_{x^2}^4 \int_0^{4-y} dz dy dx \\
 &= \int_{-2}^2 \int_{x^2}^4 (4 - y) dy dx \\
 &= \int_{-2}^2 \left( 4y - \frac{1}{2}y^2 \right) \Big|_{x^2}^4 dx \\
 &= \int_{-2}^2 \left( 8 - 4x^2 + \frac{1}{2}x^4 \right) dx \\
 &= 8x - \frac{4}{3}x^3 + \frac{1}{10}x^5 \Big|_{-2}^2 \\
 &= 32 - \frac{64}{3} + \frac{64}{10} = 17.067
 \end{aligned}$$

## مثال 8

إذا كانت المنطقة  $\Omega$  معرفة كما يلي:

$$\Omega = \{(x, y, z) : 0 \leq x \leq 1, x^2 \leq y \leq x, x - y \leq z \leq x + y\}$$

فأوجد ما يأتي:

(ب)  $\iiint_{\Omega} 2x^3y^2z \, dV$   
(د) مركز الكتلة

(أ) حجم المنطقة  $\Omega$

(ج) الكتلة الكلية

إذا كانت الكثافة  $\rho(x, y, z) = x + 2y + 4z$

الحل

(أ) يمكن إيجاد الحجم  $V$  كما يلي:

$$\begin{aligned} V &= \iiint_{\Omega} dV \\ &= \int_0^1 \int_{x^2}^x \int_{x-y}^{x+y} dz \, dy \, dx \\ &= \int_0^1 \int_{x^2}^x 2y \, dy \, dx \\ &= \int_0^1 (x^2 - x^4) dx \\ &= \left[ \frac{1}{3}x^3 - \frac{1}{5}x^5 \right]_0^1 = \frac{1}{3} - \frac{1}{5} = \frac{2}{15} \end{aligned}$$

$$\iiint_{\Omega} 2x^3y^2z \, dV = \int_0^1 \int_{x^2}^x \int_{x-y}^{x+y} 2x^3y^2z \, dz \, dy \, dx$$

(ب)

## الباب الأول

### 1-1 مقدمة

المعادلات التفاضلية من الموضوعات الهامة لورودها في كثير العلوم مثل الرياضيات البحتة و التطبيقية وفي الطبيعة و الكيمياء وفي كثير من العلوم الهندسية فكثير من مسائل الانحناء تعتمد في حلها علي المعادلات التفاضلية وكذلك تذبذب الاجسام و الذبذبات الكهربائية وانتقال الحرارة وانتشار الاجسام الذائبة وسرعة التفاعلات الكيميائية .

### 2-1 تعريف المعادلات التفاضلية :

نفرض أن  $y$  دالة في المتغير  $x$  وأن  $y', y'', \dots, y^{(n)}$  المشتقات التفاضلية من الرتبة الاولى و الثانية حتي المشتقة النونية للمتغير  $y$  بالنسبة إلي  $x$  فإن إي علاقة تربط بين  $x, y$  وأحد المشتقات السابقة تسمى "معادلة تفاضلية عادية" أما إذا كانت  $y$  دالة في اكثر من متغير ولها مشتقات جزئية فإنها تسمى "معادلة تفاضلية جزئية" ونذكر الان بعض الامثلة المختلفة للمعادلات التفاضلية العادية .

$$\frac{d^2y}{dx^2} + w^2y = 0 \dots\dots\dots(1)$$

$$\frac{d^4y}{dx^4} - \frac{d^2y}{dx^2} - 5x = \cos 2x \dots\dots\dots(2)$$

$$\left(\frac{d^3y}{dx^3}\right)^2 - 2\left(\frac{dy}{dx}\right)^4 + 2yx = 5 \dots\dots\dots(3)$$

$$\frac{\partial^2y}{\partial t^2} = a^2 \frac{\partial^2y}{\partial x^2} \dots\dots\dots(4)$$

$$\frac{\partial^2y}{\partial t^2} = \frac{1}{a^2} \frac{\partial y}{\partial x} \dots\dots\dots(5)$$

### 3-1 رتبة ودرجة المعادلة التفاضلية :

رتبة المعادلة التفاضلية هي رتبة أعلى مشتقة موجوده في المعادلة التفاضلية. درجة المعادلة التفاضلية هي الاس الذي يرفع اليه أعلى معاملي تفاضلي المحدد لرتبة المعادلة.

فمثلاً المعادلة (1) هي معادلة من الرتبة الثانية والدرجة الاولى .

والمعادلة (2) من الرتبة الرابعة والدرجة الأولى .

والمعادلة (3) معادلة من الرتبة الثالثة و الدرجة الثانية .

والمعادلة (4) و(5) معادلات تفاضلية جزئية .



## 4-1 تكوين المعادلة التفاضلية :

يتم تكوين المعادلة التفاضلية بحذف الثوابت الاختيارية نفرض أن لدينا العلاقة

$$f(x, y, c) = 0 \dots\dots\dots(1)$$

هذه المعادلة تمثل مجموعة المنحنيات المستوية ذات البارامتر الواحد وبتفاضل العلاقة (1) بالنسبة إلي  $x$  نحصل علي معادلة تحتوي علي  $x, y, y', c$  ولتكن

$$\phi(x, y, y', c) = 0 \dots\dots\dots(2)$$

وبحذف  $c$  من (1) ، (2) نحصل علي علاقة في الصورة

$$\psi(x, y, y') = 0 \dots\dots\dots(3)$$

و العلاقة (3) هي معادلة تفاضلية عادية من الرتبة الاولي حصلنا عليها نتيجة لحذف ثابت اختياري واحد وتسمى هذه المعادلة بالمعادلة التفاضلية لمجموعة المنحنيات (1) .

ولتوضيح ذلك نعتبر المثال الاتي

$$y^2 = 4a(x - c)$$

حيث  $c$  هو بارامتر المجموعة  $a$  ثابت مطلق فهذه المعادلة تمثل مجموعة من القطاعات المكافئة التي محورها المحور السيني ووترها البؤري العمودي  $4a$  بالتفاضل نحصل علي

$$y \frac{dy}{dx} = 2a$$

وهذه هي المعادلة التفاضلية لمجموعة القطاعات المكافئة. وفي الحالة العامة اذا اعتبرنا العلاقة

$$f(x, y, c_1, c_2, \dots, c_n) = 0 \dots\dots\dots(4)$$

وهذه العلاقة تحتوي علي  $n$  من البارامترات  $c_1, c_2, \dots, c_n$  للحصول علي المعادلة التفاضلية المناظرة نفاضل هذه العلاقة  $n$  من المرات المتتالية بالنسبة الي  $x$  فنحصل علي  $n$  من العلاقات في الصورة

$$\left. \begin{aligned} \phi_1(x, y, y', c_1, c_2, \dots, c_n) &= 0 \\ \phi_2(x, y, y', y'', c_1, \dots, c_n) &= 0 \\ \phi_n(x, y, y', \dots, y^{(n)}, c_1, \dots, c_n) &= 0 \end{aligned} \right\} \dots\dots\dots(5)$$

من العلاقات (4) ، (5) وعددها  $n + 1$  يمكن حذف الثوابت  $c_1, c_2, \dots, c_n$  وتكون النتيجة هي الحصول علي معادلة تفاضلية عادية ورتبتها  $n$  علي الصورة

$$f(x, y, y', y'', \dots, y^{(n)}) = 0$$

مثال (1) :- كون المعادلة التفاضلية لمجموعة المنحنيات

$$c_1 x + (y - c_2)^2 = 0 \dots\dots\dots(1)$$

الحل

حيث ان معادلة مجموعة المنحنيات تحتوي علي بارا مترين فإننا نفاضل مرتين باعتبار ان

$$c_1 + 2(y - c_2)y' = 0 \dots\dots\dots(2)$$

$$2y'^2 + 2(y - c_2)y'' = 0 \dots\dots\dots(3)$$

بحذف  $c_1$  من المعادلة (2) نحصل علي

$$c_1 = -2(y - c_2)y' \dots\dots\dots(4)$$

نعوض من (4) في (1) نجد ان

$$-2xy'(y - c_2) + (y - c_2)^2 = 0 \dots\dots\dots(5)$$

بحذف  $c_2$  من المعادلة (3) نحصل علي

$$y - c_2 = -y'^2 / y'' \dots\dots\dots(6)$$

بالتعويض من (6) في (5) نحصل علي المعادلة التفاضلية المطلوب وهي

$$y' + 2xy'' = 0$$

مثال(2):- أوجد المعادلة التفاضلية للقطاعات المكافئة الراسية المحور.

الحل

المعادلة التفاضلية للقطاعات المكافئة الراسية المحور هي

$$x^2 = \alpha x + \beta y + c$$

و حيث ان هذه المعادلة تحتوي علي ثلاث ثوابت  $\alpha, \beta, C$  نفاضل ثلاث مرات متتالية .:

$$2x = \alpha + \beta \frac{dy}{dx}, \quad 2 = \beta \frac{d^2y}{dx^2}, \quad 0 = \beta \frac{d^3y}{dx^3}$$

المعادلة التفاضلية المطلوبة هي

$$\frac{d^3y}{dx^3} = 0$$

مثال (3) إذا كانت

$$y = ae^{2x} + be^{-x} \dots\dots\dots(1)$$

فأثبت إن

$$\frac{d^2y}{dx^2} - \frac{dy}{dx} - 2y = 0$$

الحل

بالتفاضل نجد أن

$$\frac{dy}{dx} = 2ae^{2x} - be^{-x} \dots\dots\dots(2)$$

$$\frac{d^2y}{dx^2} = 4ae^{2x} + be^{-x} \dots\dots\dots(3)$$

بجمع (1) ، (2) نجد أن

$$\frac{dy}{dx} + y = ae^{2x}$$

وبجمع (2) ، (3) ينتج أن

$$\frac{d^2y}{dx^2} + \frac{dy}{dx} = 6ae^{2x}, \quad \frac{d^2y}{dx^2} + \frac{dy}{dx} = 2\left(\frac{dy}{dx} + y\right)$$

$$\frac{d^2y}{dx^2} - \frac{dy}{dx} - 2y = 0$$

وهو المطلوب .

### 5-1 حل المعادلات التفاضلية

حل المعادلة التفاضلية هو عملية الحصول علي الأصل الكامل للمعادلة التفاضلية إي عملية عكس عملية تكوين المعادلة و التي درسناها ويمكن تقسيم هذه المعادلات من حيث طرق حلها إلي الانواع الاتية :-

- 1- المعادلات التفاضلية ذات المتغيرات القابلة للانفصال .
- 2- المعادلات التفاضلية المتجانسة .
- 3- المعادلات التفاضلية ذات المعاملات الخطية .
- 4- المعادلات التفاضلية التامة .
- 5- المعادلات التفاضلية الخطية .
- 6- معادلات برنولي .
- 7- معادلات ريكاتي .

و سوف ندرس كل نوع علي حدة

#### 1-5-1 :- المعادلات التفاضلية ذات المتغيرات القابلة للانفصال .

يمكن كتابة المعادلات التي يمكن فيها فصل المتغيرات علي الشكل الاتي :-

$$M(x)dx + N(y)dy = 0$$

$$M(y)dx + N(x)dy = 0$$

وهذه يمكن تحويلها إلى المعادلة (1) وذلك بالقسمة علي  $N(x)M(y)$  أي أن

$$\frac{dx}{N(x)} + \frac{dy}{M(y)} = 0$$

وهذه يمكن حلها بإجراء التكامل مباشرة  
مثال: أوجد الحل العام للمعادلة التفاضلية

$$x\sqrt{y^2-1}dx + y\sqrt{x^2-1}dy = 0$$

الحل

بالقسمة علي  $\sqrt{x^2-1}\sqrt{y^2-1}$  نحصل علي

$$\frac{x}{\sqrt{x^2-1}}dx + \frac{y}{\sqrt{y^2-1}}dy = 0$$

وبتكامل هذه المعادلة نحصل علي

$$\int \frac{xdx}{\sqrt{x^2-1}} + \int \frac{ydy}{\sqrt{y^2-1}} = c$$

$$\sqrt{x^2-1} + \sqrt{y^2-1} = c$$

وهي تمثل الحل العام للمعادلة التفاضلية  
مثال (2) أوجد الحل العام للمعادلة التفاضلية

$$xy^3 \frac{dy}{dx} = 1 - x^2 + y^2 - x^2y^2$$

الحل

نضع المعادلة علي الصورة

$$xy^3 \frac{dy}{dx} = (1-x^2) + y^2(1-x^2), \quad xy^3 \frac{dy}{dx} = (1-x^2)(1+y^2)$$

$$xy^3 dy = (1-x^2)(1+y^2)dx$$

بقسم طرفي المعادلة علي  $x(1+y^2)$

$$\frac{y^3}{1+y^2} dy = \frac{1-x^2}{x} dx$$

وبالتكامل نحصل علي

$$\int \frac{y^3}{1+y^2} dy = \int \frac{1-x^2}{x} dx + c, \quad \int (y - \frac{y}{y^2+1}) dy = \int \frac{dx}{x} - \int x dx + c$$

$$\frac{y^2}{2} - \frac{1}{2} \ln(y^2+1) = \ln x - \frac{x^2}{2} + c, \quad x^2 + y^2 = 2 \ln(x\sqrt{y^2+1}) + c$$

وهذا يمثل حل المعادلة التفاضلية

مثال (3) :- أوجد الحل العام للمعادلة التفاضلية

$$\frac{dy}{dx} = (8x + 2y + 1)^2 \dots\dots\dots(1)$$

الحل :- بوضع  $u = 8x + 2y + 1$   
ثم بالتفاضل بالنسبة إلى  $x$  نحصل علي

$$u' = 8 + 2y', \quad y' = \frac{1}{2}(u - 8)$$

بالتعويض عن قيمة  $y'$  في المعادلة (1) نحصل علي

$$u' - 8 = 2u^2, \quad \frac{du}{dx} = 2u^2 + 8$$

بالتكامل نحصل علي

$$\int \frac{du}{u^2 + 4} = 2 \int dx + c, \quad \frac{1}{2} \tan^{-1} \frac{u}{2} = 2x + c$$

الحل العام للمعادلة التفاضلية هي

$$\tan^{-1} \frac{8x + 2y + 1}{2} = 4x + c$$

### 2-5-1 المعادلات التفاضلية المتجانسة

يقال للدالة  $f(x, y)$  إنها متجانسة من درجة  $n$  إذا امكن وضعها علي الصورة

$$f(x, y) = x^n f\left(\frac{y}{x}\right), \quad f(x, y) = x^n g(x, y)$$

حيث  $g$  دالة للمتغير  $\frac{y}{x}$   
ويقال للمعادلة التفاضلية الآتية :-

$$f(x, y)dx + g(x, y)dy = 0$$

انها متجانسة إذا كانت كل من الدالتين  $f(x, y), g(x, y)$  متجانسة من نفس الدرجة أي إن

$$f(x, y) = x^n \phi\left(\frac{y}{x}\right), \quad g(x, y) = x^n \psi\left(\frac{y}{x}\right)$$

المعادلة السابقة تكون علي الصورة

$$\phi\left(\frac{y}{x}\right)dx + \psi\left(\frac{y}{x}\right)dy = 0 \dots\dots\dots(1)$$

ويمكن تحويل هذه المعادلة إلي معادلة من النوع الأول أي ذات متغيرات قابلة للانفصال وذلك بفرض أن

$$z = \frac{y}{x}, \quad y = xz, \quad \frac{dy}{dx} = x \frac{dz}{dx} + z$$

وبوضع المعادلة (1) علي الصورة



$$\frac{dy}{dx} = -\frac{\phi(\frac{y}{x})}{\psi(\frac{y}{x})}, \quad x \frac{dz}{dx} + z = -\frac{\phi(z)}{\psi(z)}$$

$$x \frac{dz}{dx} = -\left[ z + \frac{\phi(z)}{\psi(z)} \right]$$

وهذه معادلة قابلة للانفصال يمكن حلها كما سبق  
مثال (1) أوجد الحل العام للمعادلة التفاضلية

$$(x^2 - y^2)dx + 2xydy = 0, \quad \frac{dy}{dx} = \frac{y^2 - x^2}{2xy}$$

ويوضع  $y = xz$  نجد أن

$$x \frac{dz}{dx} + z = \frac{z^2 - 1}{2z}, \quad x \frac{dz}{dx} = -\frac{1+z^2}{2z}$$

$$\int \frac{dx}{x} = -\int \frac{2z}{1+z^2} dz, \quad \ln x + \ln c = -\ln(1+z^2)$$

$$x(1+z^2) = c, \quad x\left(1 + \frac{y^2}{x^2}\right) = c$$

$$x^2 + y^2 - cx = 0$$

وهي معادلة مجموعة من الدوائر .

مثال (2) أوجد الحل العام للمعادلة التفاضلية

$$(2ye^{\frac{y}{x}} - x) \frac{dy}{dx} + 2x + y = 0$$

الحل :- يمكن كتابة المعادلة السابقة علي الصورة

$$\frac{dy}{dx} = \frac{2x + y}{x - 2ye^{\frac{y}{x}}}$$

نضع  $y = zx$  نجد أن

$$z + x \frac{dz}{dx} = \frac{2+z}{1-2ze^z}, \quad x \frac{dz}{dx} = \frac{2(1+z^2e^z)}{1-2ze^z}$$

$$\int \frac{dx}{x} = \int \frac{1-2ze^z}{2(1+z^2e^z)} dz, \quad 2 \ln x = \int \frac{e^{-z} - 2z}{e^{-z} + z^2} dz$$

$$2 \ln x = -\ln(z^z + e^{-z}) + \ln c, \quad x^2(z^z + e^{-z}) = c$$

$$x^2 \left( \frac{y^2}{x^2} + \frac{y}{e^x} \right) = c, \quad y^2 + x^2 e^{-\frac{y}{x}} = c$$

مثال (3) أوجد الحل العام للمعادلة التفاضلية

$$xy' = \sqrt{x^2 - y^2} + y'$$

الحل

$$y' = \sqrt{1 - \frac{y^2}{x^2}} + \frac{y'}{x}$$

نضع  $y = zx$  أي إن

$$y' = xz' + z, \quad xz' + z = \sqrt{1 - z^2} + z$$

$$xz' = \sqrt{1 - z^2}, \quad \int \frac{dz}{\sqrt{1 - z^2}} = \int \frac{dx}{x}$$

$$\sin^{-1} z = \ln cx, \quad y = x \sin \ln cx$$

### 3-5-1 المعادلات التفاضلية ذات المعاملات الخطية .

المعادلات التفاضلية ذات المعاملات الخطية تكون علي كصورة الآتية

$$(a_1x + b_1y + c_1)dx + (a_2x + b_2y + c_2)dy = 0 \dots (1)$$

أو تكتب علي الصورة

$$\frac{dy}{dx} = f\left(\frac{a_1x + b_1y + c_1}{a_2x + b_2y + c_2}\right)$$

وهذه المعادلات ذات المعاملات الخطية يمكن تحويلها إلي

1- معادلات متجانسة .

2- معادلات ذات متغيرات قابلة للانفصال .

أولا :- المعادلات ذات المعاملات الخطية والتي يمكن تحويلها إلي معادلات متجانسة

في هذه الحالة المستقيمان

$$a_1x + b_1y + c_1 = 0, \quad a_2x + b_2y + c_2 = 0$$

يتلاقيان في نقطة ولتكن  $(\alpha, \beta)$  وهذا يعني إن محدد المعاملات لا يساوي الصفر .

نضع

$$x = u + \alpha, \quad y = y + \beta$$

فيكون

$$\frac{dy}{dx} = \frac{du}{dv}$$

و المعادلة (1) تصبح :-

$$\frac{dv}{du} = \frac{a_1u + b_1v}{a_2u + b_2v}$$

وهذه معادلة تفاضلية متجانسة فيمكن حلها كما سبق

ثانياً: معادلات يمكن تحويلها إلى متغيرات منفصلة ففي هذه الحالة يكون محدد المعاملات يساوي الصفر أي أن  $a_1b_2 = a_2b_1$  والمستقيمان

$$a_1x + b_1y + c_1 = 0, \quad a_2x + b_2y + c_2 = 0$$

يكونان متوازيان ويكون

$$a_1x + b_1y = \alpha(a_2x + b_2y)$$

نضع

$$u = a_1x + b_1y, \quad \frac{du}{dx} = a_1 + b_1 \frac{dy}{dx}, \quad \frac{dy}{dx} = \frac{1}{b_1} \left( \frac{du}{dx} - a_1 \right)$$

والمعادلة (1) تصبح

$$\frac{1}{b_1} \left( \frac{du}{dx} - a_1 \right) = \frac{u + c_1}{\alpha u + c_2}$$

وهذه معادلة ذات متغيرات قابلة للانفصال فيمكن حلها .  
مثال (1) أوجد الحل العام للمعادلة التفاضلية

$$(2x - y + 4)dy + (x - 2y + 5)dx = 0$$

الحل :-

نلاحظ أن محدد المعاملات

$$\begin{vmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix} \neq 0$$

المعادلة يمكن تحويلها إلى معادلة متجانسة  
أولاً :- نوجد نقطة التقاطع للمستقيمين

$$2x - y + 4 = 0, \quad x - 2y + 5 = 0$$

$$y = 2, \quad x = -1$$

باستخدام التعويض

$$x = u - 1, \quad y = v + 2$$

$$dx = du, \quad dy = dv$$

المعادلة تصبح علي الصورة

$$(2u - 2 - v - 2 + 4) + (u - 1 - 2v - 4 + 5)du = 0$$

باستخدام التعويض  $v = uz$

$$\frac{dv}{du} = z + u \frac{dz}{du}, \quad (2-z)(z + u \frac{dz}{du}) + (1-2z) = 0$$

$$2z' + 2v \frac{dz}{du} - z^2 - uz \frac{dz}{du} + 1 - 2z = 0, \quad u(2-z) \frac{dz}{du} = z^2 - 1$$

$$\frac{2-z}{z^2-1} dz = \frac{1}{u} du, \quad \left( \frac{1}{2(z-1)} - \frac{3}{2(z+1)} \right) dz = \frac{1}{u} du$$

$$\frac{1}{2} \ln(z-1) - \frac{3}{2} \ln(z+1) = \ln u + \ln c, \quad \ln \frac{z-1}{(z+1)^3} = 2 \ln cu$$

بالتعويض عن قيم  $u, v$  نحصل علي

$$\frac{y-x-3}{(y+x-1)^3} = c$$

مثال (2) أوجد الحل العام للمعادلة التفاضلية

$$(2x-4y+5) \frac{dy}{dx} + x - 2y + 3 = 0$$

الحل :- نلاحظ إن محدد المعاملات يساوي الصفر نضع

$$x - 2y = u, \quad 1 - 2 \frac{dy}{dx} = \frac{du}{dx}$$

$$\frac{dy}{dx} = \frac{1}{2} \left( 1 - \frac{du}{dx} \right)$$

المعادلة تصبح علي الصورة

$$\frac{1}{2} - \frac{1}{2} \frac{du}{dx} = -\frac{u+3}{2u+5}, \quad \frac{du}{dx} = \frac{4u+11}{2u+5}$$

$$\int dx = \int \frac{2u+5}{4u+11} du = \frac{1}{2} \int \left( 1 - \frac{1}{4u+11} \right) du$$

$$2x + \frac{c}{4} = u - \frac{1}{4} \log(4u+11), \quad 8x + c = 4x - 8y - \log(4x - 8y + 11)$$

$$4x + 8y + \log(4x - 8y + 11) + c = 0$$

**4-5-1 المعادلات التفاضلية الكاملة ( التامة )**

يقال للمعادلة التفاضلية الآتية :-

$$M(x, y)dx + N(x, y)dy = 0 \dots \dots \dots (1)$$

أنها كاملة ( تامة ) إذا تحققت للدالتين  $M, N$  المتصلتين العلاقة

$$\frac{\partial M}{\partial y} = \frac{\partial N}{\partial x} \dots \dots \dots (2)$$

حيث كل من  $\frac{\partial M}{\partial y}$ ,  $\frac{\partial N}{\partial x}$  دالة متصلة وبذلك يكون الطرف الأيسر للمعادلة (1)

عنصراً تفاضلياً تاماً لدالة ما  $f(x, y)$  بالنسبة للمتغيرين  $x, y$  أي أن

$$df(x, y) = M(x, y)dx + N(x, y)dy$$

والشرط الضروري والكافي لذلك هو إن تحقق العلاقة (2) وسوف نثبت  
الشرط الضروري: نفرض إن الطرف الأيسر للمعادلة (1) يمثل تفاضلاً تاماً للدالة  $f(x, y)$

$$df(x, y) = \frac{\partial f}{\partial x}dx + \frac{\partial f}{\partial y}dy = M(x, y)dx + N(x, y)dy$$

و بمقارنة المعاملات نحصل علي

$$\frac{\partial f}{\partial x} = M(x, y), \quad \frac{\partial f}{\partial y} = N(x, y) \dots \dots \dots (3)$$

وبتفاضل العلاقة الأولى من (3) بالنسبة إلي  $y$  و الثانية بالنسبة إلي  $x$  نحصل علي

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \frac{\partial M}{\partial y}, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} = \frac{\partial N}{\partial x}$$

$$\frac{\partial M}{\partial y} = \frac{\partial N}{\partial x}$$

وبمعني ذلك أنه إذا كانت المعادلة التفاضلية (1) تامة فإنه الشرط (2) يجب أن يتحقق أي أن هذا الشرط ضروري .

الشرط الكافي: وبالعكس لا ثبات إن الشرط كافي نفرض إن العلاقة (2) صحيحة ويكون المطلوب أثبات أن المعادلة التفاضلية (1) تكون تامة أي أن توجد دالة  $f(x, y)$  وبحيث يكون .

$$\frac{\partial f}{\partial x} = M(x, y) \int \frac{\partial f}{\partial y} = N(x, y)$$

و العلاقة الأولى في (4) تحقق إذا كان :-

$$f(x, y) = \int M(x, y)dx + \phi(y) = \psi(x, y) + \phi(y) \dots \dots \dots (5)$$

حيث  $\phi(y)$  دالة اختيارية لا تحتوي علي  $x$  وبتفاضل العلاقة (5) بالنسبة إلي  $y$  نجد ان

$$N = \frac{\partial f}{\partial y} = \frac{\partial \psi}{\partial y} + \phi'(y) \dots \dots \dots (6)$$

ومن العلاقة (6) نحصل علي  $\phi(y)$  وذلك بالتكامل بالنسبة إلي  $y$  و بالتعويض في العلاقة (5) عن  $\phi(y)$  وبذلك تتعين الدالة  $f(x, y)$  تماماً وهذا يثبت أن الشرط كافي .

مثال (1) : اثبت أن المعادلة التفاضلية الآتية تامة و أوجد أصلها التام .

$$(2y^2 + 4xy - x^2)dx + (2x^2 + 4xy - y^2)dy = 0 \dots\dots\dots(1)$$

الحل : نفرض أن

$$M(x, y) = 2y^2 + 4xy - x^2, \quad N(x, y) = 2x^2 + 4xy - y^2$$

$$\frac{\partial M}{\partial y} = 4y + 4x, \quad \frac{\partial N}{\partial x} = 4x + 4y$$

$$\frac{\partial M}{\partial y} = \frac{\partial N}{\partial x} \dots\dots\dots(2)$$

المعادلة تامة

نفرض أن حل المعادلة علي الصورة

$$f(x, y) = c$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = M = 2y^2 + 4xy - x^2 \dots\dots\dots(3)$$

بتكامل المعادلة (3) بالنسبة إلي  $x$

$$f(x, y) = 2y^2x + 2x^2y - \frac{x^3}{3} + \phi(y) \dots\dots\dots(4)$$

وبتفاضل العلاقة (4) بالنسبة إلي  $y$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = N = 2x^2 + 4xy - y^2 = 4xy + 2x^2 + \phi'(y)$$

$$\phi'(y) = -y^2(y), \quad \phi(y) = -\frac{y^3}{3} + c$$

$$f(x, y) = 2y^2x + 2x^2y - \frac{x^3}{3} - \frac{y^3}{3} = c$$

مثال 2 : أوجد الحل العام للمعادلة التفاضلية

$$(\cos x e^{\sin x} + \sin y \cos x)dx + \cos y \sin x dy = 0 \dots\dots(1)$$

الحل:- بوضع



$$M = \cos x e^{\sin x} + \sin y \cos x$$

$$N = \sin x \cos y$$

$$\frac{\partial M}{\partial y} = \cos x \cos y \dots\dots\dots(2)$$

$$\frac{\partial N}{\partial x} = \cos x \cos y \dots\dots\dots(3)$$

$$\frac{\partial M}{\partial y} = \frac{\partial N}{\partial x}$$

بالتالي المعادلة تامة  
نفرض أن حل المعادلة علي الصورة

$$F(x, y) = c$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = M = \cos x e^{\sin x} + \sin y \cos x \dots\dots\dots(4)$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = N = \sin x \cos y \dots\dots\dots(5)$$

بتكامل العلاقة (4) بالنسبة إلي  $x$  نحصل علي

$$F(x, y) = -e^{\sin x} + \sin x \sin y + \phi(y) \dots\dots\dots(6)$$

و بتفاضل هذه العلاقة بالنسبة إلي  $y$  نجد أن

$$\frac{\partial f}{\partial y} = \sin x \cos y + \phi'(y) \dots\dots\dots(7)$$

من (7) ، (5) نحصل علي :-

$$\sin x \cos y = \phi'(y) + \sin x \cos y$$

$$\phi'(y) = 0, \quad \phi(y) = c$$

بالتعويض في المعادلة (6) عن قيم  $\phi(y)$

$$F(x, y) = e^{\sin x} + \sin x \sin y + c$$

**العوامل المكاملة :-**

إذا كانت المعادلة التفاضلية التي من الدرجة الأولى والرتبة الأولى

$$(1) M(x, y)dx + N(x, y)dy = 0 \dots\dots\dots(1)$$

غير تامة أي يكون

$$\frac{\partial M}{\partial y} \neq \frac{\partial N}{\partial x}$$

فإن يمكن تحويلها إلي معادلة تامة وذلك بضربها في عامل مكامل  $M$  والعامل المكامل  $M$  يكون غالبا دالة في  $(x, y)$  ولكن الحصول علي العامل المكامل في

الحالة العامة هي مسألة رياضية غير بسيط لذلك سوف نعتبر أن  $M$  دالة في  $y$  فقط أو  $M$  دالة في  $y$  فقط .

بضرب المعادلة (1) في العامل المكامل  $M(x, y)$  لكي تصبح تامة وبذلك يكون

$$\mu(x, y)M(x, y)dx + \mu(x, y)N(x, y)dy = 0 \dots\dots\dots(2)$$

المعادلة (2) اصبحت تامة إذا يكون

$$\frac{\partial}{\partial y}(\mu M) = \frac{\partial}{\partial x}(\mu N)$$

$$M \frac{\partial \mu}{\partial y} - N \frac{\partial \mu}{\partial x} + \mu \left( \frac{\partial M}{\partial y} - \frac{\partial N}{\partial x} \right) = 0 \dots\dots\dots(3)$$

ومن هذه المعادلة يتعين العامل المكاملة  $\mu$  كدالة في  $x, y$

أولاً : شرط وجود عامل مكامل دالة في  $x$  فقط .

نفرض أن المعادلة (1) لها عامل مكامل  $\mu = \mu(x)$  وبذلك تصبح المعادلة (3) علي الصورة

$$N \frac{\partial \mu}{\partial x} = \mu \left( \frac{\partial M}{\partial y} - \frac{\partial N}{\partial x} \right), \quad \frac{1}{\mu} \frac{\partial \mu}{\partial x} = \frac{1}{N} \left( \frac{\partial M}{\partial y} - \frac{\partial N}{\partial x} \right)$$

واضح أن الطرف الأيسر للمعادلة الأخيرة دالة في  $x$  فقط وبذلك فإن الطرف الأيمن دالة في  $x$  فقط .

الشرط الضروري والكافي كي يكون للمعادلة (1) عامل مكامل دالة في  $x$  فقط هو أن يكون المقدار  $\frac{1}{N} \left( \frac{\partial M}{\partial y} - \frac{\partial N}{\partial x} \right)$  دالة في  $x$  فقط .

$$\frac{1}{\mu} d\mu = \frac{1}{N} \left( \frac{\partial M}{\partial y} - \frac{\partial N}{\partial x} \right) dx$$

وبالتكامل يكون

$$\ln \mu(x) = \int \frac{1}{N} \left( \frac{\partial M}{\partial y} - \frac{\partial N}{\partial x} \right) dx, \quad \mu(x) = e^{\int \frac{1}{N} \left( \frac{\partial M}{\partial y} - \frac{\partial N}{\partial x} \right) dx}$$

ثانياً : شرط وجود عامل دالة في  $y$  فقط .

نفرض أن المعادلة (1) لها عامل مكامل في  $y$  وبذلك تصبح المعادلة (3) علي الصورة

$$\frac{1}{\mu} \frac{\partial \mu}{\partial y} = \frac{1}{M} \left( \frac{\partial N}{\partial x} - \frac{\partial M}{\partial y} \right)$$

واضح أن الطرف الأيسر للمعادلة هو دالة في  $y$  فقط وبذلك فإن الطرف الأيمن يكون كذلك دالة في  $y$  فقط .

الشرط الضروري والكافي لكي يكون للمعادلة (1) عامل مكامل دالة في  $y$  فقط هو أن يكون المقدار  $\frac{1}{M} \left( \frac{\partial M}{\partial y} - \frac{\partial N}{\partial x} \right)$  دالة في  $y$  فقط .  
وبتكامل هذه المعادلة

$$\ln \mu(y) = -\int \frac{1}{M} \left( \frac{\partial M}{\partial y} - \frac{\partial N}{\partial x} \right) dy, \quad \mu(y) = e^{-\int \frac{1}{M} \left( \frac{\partial M}{\partial y} - \frac{\partial N}{\partial x} \right) dy}$$

وهذه العلاقة تعطي العامل المكامل بصورة صريحة.  
مثال 1 : أوجد الحل العام للمعادلة التفاضلية  
الحل :-

$$xy^3 dx + (x^2 y^2 - 1) dy = 0$$

$$M(x, y) = xy^3, \quad N(x, y) = x^2 y^2 - 1$$

$$\frac{\partial M}{\partial y} = 3xy^2, \quad \frac{\partial N}{\partial x} = 2xy^2, \quad \frac{\partial M}{\partial y} \neq \frac{\partial N}{\partial x}$$

المعادلة غير تامة

$$\frac{\partial M}{\partial y} - \frac{\partial N}{\partial x} = xy^2$$

$$\frac{1}{M} \left( \frac{\partial M}{\partial y} - \frac{\partial N}{\partial x} \right) = \frac{1}{y}$$

يوجد عامل مكامل  $\mu$  دالة في  $y$  فقط يتعين من

$$\mu(y) = e^{-\int \frac{dy}{y}} = \frac{1}{y}$$

بعد الضرب في العامل المكامل تصبح المعادلة التفاضلية تامة :

$$xy^2 dx + \left( x^2 y - \frac{1}{y} \right) dy = 0$$

ولإيجاد حل المعادلة التفاضلية (1) نفرض الحل العام لها علي الصورة

$$f(x, y) = c$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = M = xy^2 \dots \dots \dots (2)$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = N = x^2 y - \frac{1}{y} \dots \dots \dots (3)$$

يتكامل المعادلة (2) نحصل علي

$$f(x, y) = \frac{1}{2} x^2 y^2 + \phi(y) \dots \dots \dots (4)$$

ثم نفاضل المعادلة بالنسبة إلي  $y$  نحصل علي

$$\frac{\partial f}{\partial y} = N = x^2 y - \frac{1}{y} = x^2 y + \phi'(y), \quad \phi'(y) = \frac{1}{y}$$

$$\phi(y) = \ln y + \ln c$$

بالتعويض في (4) نحصل علي الحل العام

$$f(x, y) = \frac{1}{2} x^2 y^2 + \ln cy$$

مثال (2) أوجد الحل العام للمعادلة التفاضلية

$$(1-xy)dx + (xy - x^2)dy = 0$$

الحل :

$$M = 1-xy, \quad N = xy - x^2$$

$$\frac{\partial M}{\partial y} = -x, \quad \frac{\partial N}{\partial x} = y - 2x, \quad \frac{\partial M}{\partial y} \neq \frac{\partial N}{\partial x}$$

المعادلة غير تامة

$$\frac{\partial M}{\partial y} - \frac{\partial N}{\partial x} = x - y, \quad \frac{1}{N} \left( \frac{\partial M}{\partial y} - \frac{\partial N}{\partial x} \right) = \frac{x-y}{x(y-x)} = -\frac{1}{x}$$

يوجد عامل مكامل  $\mu$  دالة في  $x$  فقط يتعين من

$$\mu(x) = e^{\int \frac{1}{N} \left( \frac{\partial M}{\partial y} - \frac{\partial N}{\partial x} \right) dx} = e^{-\int \frac{1}{x} dx} = \frac{1}{x}$$

بعد الضرب في العامل المكامل تصبح المعادلة التفاضلية تامة .

$$\left( \frac{1-xy}{x} \right) dx + \left( \frac{xy - x^2}{x} \right) dy = 0$$

واضح أن حل المعادلة التفاضلية التامة السابقة هو

$$\ln x - xy + \frac{y^2}{2} = c$$

### 6-5-1 المعادلات التفاضلية الخطية

المعادلة التفاضلية تكون خطية إذا كانت  $y$  ومشتقاتها التفاضلية بالنسبة إلي  $x$  من الدرجة الأولى وغير مضروبة ببعضها وتكون الصورة العامة لها

$$a_0 y^{(n)} + a_1 y^{(n-1)} + \dots + a_{n-1} y' + a_n y = f(x)$$

حيث أن  $a_0, a_1, \dots, a_n, f(x)$  دوال في  $x$

والمعادلة التفاضلية الخطية من الرتبة الأولى و الدرجة الأولى تكون علي الصورة

$$\frac{dy}{dx} + p(x)y = \phi(x') \dots \dots \dots (1)$$

Or

$$\frac{dx}{dy} + p(y)x = \phi(y) \dots \dots \dots (2)$$

ولحل هذه المعادلة نقوم بتحويلها إلي صورة معادلة تامة ويمكن كتابة المعادلة (1) علي الصورة

$$\mu dy + (\mu p(x)y - \mu \phi(x))dx = 0 \dots \dots \dots (3)$$

وذلك بضرب المعادلة (1) في عامل مكامل  $\mu = \mu(x)$  و المعادلة التفاضلية (3) تكون تامة إذا تحقق الشرط

$$\frac{\partial}{\partial x}(\mu(x)) = \frac{\partial}{\partial y}[\mu(x)p(x)y - \mu(x)\phi(x)]$$

ومنها يكون

$$\frac{d\mu}{dx} = \mu p, \quad \frac{d\mu}{\mu} = p dx, \quad \mu = e^{\int p dx} \dots \dots \dots (4)$$

وبالتعويض من (4) في (3) نحصل علي الصورة

$$\mu dy + y d\mu = \mu \phi dx, \quad d(\mu y) = \mu \phi dx$$

و بتكامل هذه المعادلة نحصل علي

$$\mu y = \int \mu \phi dx + c, \quad y = \frac{1}{\mu} \int \mu \phi dx + \frac{c}{\mu}$$

هو الحل العام للمعادلة التفاضلية الخطية (1) وبالمثل يمكن إيجاد حل المعادلة التفاضلية (2) علي الصورة

$$x = \frac{1}{\mu} \int \mu \phi dy + \frac{c}{\mu}$$

مثال (1) : أوجد الحل العام للمعادلة التفاضلية

$$\frac{dy}{dx} + y \cot x = \sec x$$

الحل : لحل هذا المثال اولاً نوجد عاملاً كاملاً يعتمد علي x

$$\mu = e^{\int \cot x dx} = \sin x$$

بالتالي الحل العام للمعادلة يصبح علي الصورة

$$\frac{d}{dx}(y \sin x) = \tan x, \quad y \sin x = \int \tan x dx + c$$

$$y = \operatorname{cosec} x \ln \sec x + c \operatorname{cosec} x$$

ويمثل الحل العام للمعادلة التفاضلية

مثال (2) أوجد الحل العام للمعادلة التفاضلية:

$$x \frac{dy}{dx} + (x+1)y = 3x^2 e^{-x}$$

الحل : يمكن كتابة المعادلة علي الصورة

$$\frac{dy}{dx} + \left(1 + \frac{1}{x}\right)y = 3x^2 e^{-x}, \quad \mu = e^{\int \left(1 + \frac{1}{x}\right) dx} = x e^{-x}$$

$$\frac{d}{dx}(y x e^{-x}) = 3x^3 e^{-2x}, \quad y x e^{-x} = 3 \int x^2 e^{-2x} dx + c$$

$$xy = (x^3 + c)e^{-x}$$

هو الحل العام للمعادلة التفاضلية

**7-5-1 : معادلة برنولي**

هي معادلة تفاضلية تكون علي الصورة

$$\frac{dy}{dx} + yp(x) = Q(x)y^n \dots\dots\dots(1)$$

حيث  $n$  عدد حقيقي اكبر من 1

لحل هذه المعادلة يتم تحويلها أولاً إلي معادلة خطية وذلك بالقسمة علي  $y^n$

$$y^{-n} \frac{dy}{dx} + y^{1-n} p(x) = Q(x) \dots\dots\dots(2)$$

نضع

$$u = y^{1-n}$$

بالتالي يكون

$$\frac{du}{dx} = (1-n)y^{-n} \frac{dy}{dx} \dots\dots\dots(3)$$

وبالتعويض من (3) في (2) نحصل علي

$$\frac{1}{1-n} \frac{du}{dx} + up(x) = Q(x), \quad \frac{du}{dx} + (1-n)up(x) = (1-n)Q(x)$$

وهذه معادلة تفاضلية خطية يمكن حلها كما سبق .

مثال : أوجد الحل العام للمعادلة التفاضلية

$$\frac{dy}{dx} - \frac{y}{2x} = 5x^2 y^5$$

الحل :

بالقسمة علي  $y^5$  نجد أن

$$y^{-5} \frac{dy}{dx} - \frac{1}{2x} y^{-4} = 5x^2$$

نفرض أن



$$y^{-4} = u, \quad -y^{-5} \frac{dy}{dx} = \frac{du}{dx}, \quad -\frac{1}{4} \frac{du}{dx} - \frac{u}{2x} = 5x^2$$

$$\frac{du}{dx} + \frac{2u}{x} = -20x^2$$

وهذه معادلة تفاضلية خطية ونوجد أولاً عامل مكامل وهو

$$\mu = e^{\int \frac{2dx}{x}} = x^2, \quad \frac{d}{dx}(ux^2) = -20x^4$$

$$ux^2 = -4x^5 + c, \quad u = -4x^3 + \frac{c}{x^2} = \frac{c - 4x^5}{x^2} = y^{-4}$$

بالتالى الحل العام للمعادلة هو

$$y^4 = \frac{x^2}{c - 4x^5}$$

### 7-5-1 : معادلة ريكاتي

معادلة ريكاتي هي المعادلة التي تكون علي الصورة

$$\frac{dy}{dx} = p(x)y^2 + Q(x)y + R(x) \dots \dots \dots (1)$$

حيث  $R, Q, P$  دوال في  $x$  فقط ويمكن حل هذه المعادلة إلي علم أحد الحلول

الخاصة لها  $y = y_1$  حيث  $y_1$  دالة في  $x$

وفي هذه الحالة فالأصل التام للمعادلة (1) يعطي بالتعويض

$$y = y_1 + \frac{1}{z}$$

حيث أن  $z$  دالة في  $x$  يمكن ايجادها علي النحو التالي .

حيث أن  $y = y_1$  حل للمعادلة (1) يحقق المعادلة (1)

$$\frac{dy_1}{dx} = p(x)y_1^2 + Q(x)y_1 + R(x) \dots \dots \dots (3)$$

يطرح المعادلة (3) من المعادلة (1) ينتج أن

$$\frac{d}{dx}(y - y_1) = p(x)(y^2 - y_1^2) + Q(x)(y - y_1) \dots \dots \dots (4)$$

من المعادلة (2) نحصل علي

$$\frac{d}{dx}(y - y_1) = \frac{d}{dx} \left( \frac{1}{z} \right) = -\frac{1}{z^2} \frac{dz}{dx}$$

المعادلة (4) تصبح علي

$$-\frac{1}{z^2} \frac{dz}{dx} = (y_1^2 + \frac{1}{z^2} + \frac{2y}{z} + y_1^2)p(x) + \frac{1}{z}Q(x)$$

$$\frac{dz}{dx} + [2y_1p(x) + Q(x)]z = -p(x)$$

وهذه معادلة خطية يمكن حلها كما سبق  
 مثال : اثبت أن  $y = 1$  حل خاص للمعادلة التفاضلية الآتية ثم أوجد حلها العام

$$\frac{dy}{dx} = (y - 1)(xy - y - x)$$

الحل :

بوضع المعادلة التفاضلية علي الصورة

$$\frac{dy}{dx} = (x - 1)y^2 + (1 - 2x)y + x \dots\dots\dots(1)$$

وهذه معادلة تمثل معادلة ريكاتي

بالتعويض  $y = 1$  في المعادلة (1) نحصل علي

$$x - 1 + (1 - 2x) + x = 0$$

ولذلك فإن  $y = 1$  حل خاص للمعادلة التفاضلية

نفرض أن الحل العام للمعادلة التفاضلية علي الصورة

$$y = 1 + \frac{1}{z} \quad \frac{dy}{dx} = -\frac{1}{z^2} \frac{dz}{dx}$$

بالتعويض في المعادلة (1) نحصل علي :

$$\frac{1}{z^2} \frac{dz}{dx} = (x - 1)\left(1 + \frac{1}{z}\right)^2 + (1 - 2x)\left(1 + \frac{1}{z}\right) + x$$

$$\frac{dz}{dx} + (x - 1)(z + 1)^2 + (1 - 2x)(z + 1) + z^2 x = 0$$

$$\frac{dz}{dx} + z^2(x - 1 + 2x + x) + z(2x - 2 + 1 - 2x) + x - 1$$

$$\frac{dz}{dx} - z = 1 - x \dots\dots\dots(2)$$

وهذه المعادلة معادلة خطية

$$\mu = e^{-\int dx} = e^{-x}$$

حل هذه المعادلة هو

$$\frac{d}{dx}(\bar{e}^{-x} z) = (1 - x)\bar{e}^{-x}, \quad \bar{e}^{-x} z = \int (1 - x)\bar{e}^{-x} + c = x\bar{e}^{-x} + c$$

$$z = x + ce^x$$

إي أن الحل العام لمعادلة (1) هو

$$\frac{1}{y - 1} = x + ce^x$$

وهو المطلوب .

## تمارين (1)

1- كون المعادلات التفاضلية لمجموعة المنحنيات الآتية :-

$$(i) y = (x - c)^3 \quad (ii) y = \sin(x+c)$$

$$(iii) x^2 + cy^2 = 2y \quad (iv) y = c(x-2)^2$$

$$(iiv) y = ax^2 + be^x \quad (vi) y = ax^3 + bx^2 + cx$$

$$(vii) y = \alpha \operatorname{co}(\ln x) + \beta \sin(\ln x)$$

$$(viii) y = a\{x + \sqrt{x^2 - 1}\}^n + b\{x - \sqrt{x^2 - 1}\}^n$$

حيث  $n$  ثابت مطلق .

$$(ix) y = (a + bx) \operatorname{cosh} mx$$

حيث  $m$  ثابت مطلق .

$$(x) y = a(\sin^{-1} x) + b(\sin^{-1} x)^2$$

$$(xi) y = c_1 \cos 2x + c_2 \sin 2x$$

$$(xii) y = \alpha e^{\beta x}$$

$$(xiii) (x - \alpha)^2 + (y - \beta)^2 = \alpha^2$$

2- أوجد المعادلة التفاضلية للقطاعات المكافئة التي محورها هو المحور السيني .

3- كون المعادلة التفاضلية للدوائر التي نصف قطرها الواحد الصحيح ومركزها تقع

$$y = 2x \text{ علي المستقيم}$$

4- حل المعادلات التفاضلية الآتية بفصل المتغيرات :

$$(i) \frac{dy}{dx} = \cos(y-x) \quad (ii) \tan x \sin^2 y dx + \cos^2 x \cot y dy = 0$$

$$(iii) x \frac{dy}{dx} - y = y^2 \quad (iv) xy \frac{dy}{dx} = 1 - x^2$$

$$(iiv) \frac{dy}{dx} = \sqrt{4x + 2y - 1} \quad (v) x^2 \frac{dy}{dx} + y = a$$

$$(vi) xy^3 \frac{dy}{dx} = 1 - x^2 + y^2 - x^2 y^2$$

$$(vii) x(1 - x^2) dy = (x^2 - x + 1) y dx$$

$$(viii) (x + y)^2 \left(x \frac{dy}{dx} + y\right) = xy \left(1 + \frac{dy}{dx}\right)$$

5- حل المعادلات التفاضلية المتجانسة الآتية :-

(i)  $(x+2y)dx - xdy = 0$  (ii)  $xy' = y - xe^{y/x}$

(iii)  $xy' - y = (x+y)\ln\frac{x+y}{x}$  (iv)  $xy' = y\cos(\ln\frac{y}{x})$

(v)  $xy' - y = x\tan\frac{y}{x}$  (vi)  $(x^2 - 2xy - y^2)\frac{dy}{dx} = x^2 + 2xy - y^2$

(vii)  $(x+y)^2\frac{dy}{dx} = x^2 - 2xy + 5y^2$  (viii)  $x\frac{dy}{dx} = y - x\cos^2(\frac{y}{x})$

6- حل المعادلات التفاضلية ذات المعاملات الخطية الآتية :

(i)  $y' = \frac{4x - y + 7}{2x + y - 1}$

(ii)  $(2x - 4y + 6)dx + (x + y - 3)dy = 0$

(iii)  $(x - y - 1) + (y - x + 2)y' = 0$

(iv)  $(3y - x)y' = 3x - y + 4$

(v)  $(x - 5y + 5)dy + (5x - y + 1)dx = 0$

(vi)  $x^2\frac{dy}{dx} = (2x - y + 1)^2$

(vii)  $(y + ax + b)\frac{dy}{dx} = y + ax - b$

7- بين أن المعادلات الآتية تامة واوحد الحل العام

(i)  $2xydx + (x^2 - y^2)dy$  (ii)  $(2 - 9xy^2)x dx + (4y^2 - 6x^3)y dy = 0$

(iii)  $(x^3 - 3xy^2)dx + (y^3 + 3x^3y)dy = 0$

(iv)  $x dx + y dy = a^2\left(\frac{x dx - y dy}{x^2 + y^2}\right)$

(v)  $(3x^2 + 4xy)dx + (2x^2 + 3y^2)dy = 0$

(vi)  $(\cos x - x \cos y)dy - (\sin y + y \sin x)dx = 0$

$$(vii) e^{-y} dx - (2y + xe^{-y}) dy = 0 \quad (viii) \frac{y}{x} dx + (y^3 + \ln x) dy = 0$$

$$(ix) \frac{2x^2 + y^2}{y^2} dx - \frac{2x^3 + 5y}{y^3} dy = 0$$

$$(x) (1 + y^2 \sin 2x) dx - 2y \cos^2 x dy = 0$$

$$(xi) \left( \frac{x}{\sin y} + 2 \right) dx + \frac{(x^2 + 1) \cos y}{\cos 2y - 1} dy = 0$$

$$(xii) \sin x \cos y dy + \cos x \sin y dx + \cos x e^{\sin x} dx = 0$$

$$(xiii) \left[ 3ax^2 + 2(a + 2h)xy + (b + 2h)y^2 \right] dx$$

$$+ \left[ (a + 2h)x^2 + 2(b + 2h)xy + 3by^2 \right] dy = 0$$

8- أوجد عامل مكامل يعتمد علي  $x$  فقط لكل من المعادلات التفاضلية الآتية ومن ثم أوجد احلها التام .

$$(i) (x^3 + y^4) dx + 8xy^3 dy = 0$$

$$(ii) (1 - xy) dx + (1 - x^2) dy = c$$

$$(iii) (x^3 + 2y^3 - 3xy) dx + 3x(y^2 + x) dy = 0$$

$$(iv) (2x^2 + xy + a^2) y dx + (x + 2y)(x^2 + a^2) dy = 0$$

9- أوجد عامل مكامل يعتمد علي  $y$  فقط لكل من المعادلات التفاضلية الآتية ومن ثم أوجد احلها التام .

$$(i) xy^3 dx + (x^2 y^2 - 1) dy = 0$$

$$(ii) y^2 dx + (xy + 1) dy = 0$$

$$(iii) (y + 1) dx + (xy + y^2 + y + 1) dy = 0$$

$$(iv) dx + \{1 + (x + y) \tan y\} dy = 0$$

10- أوجد الحل العام لكل من المعادلات الخطية الآتية .

$$(i) (x + 1) \frac{dy}{dx} - y = 3x^4 + 4x^5 \quad (ii) \left\{ 2x \frac{dy}{dx} + y \right\} \sqrt{1+x} = 1 + 2x$$

$$(iii) 2(x^2 + x + 1) \frac{dy}{dx} + (2x + 1)y = 8x^2 + 1$$

$$(iv) 2(1 - x^2) \frac{dy}{dx} - (1 + x)y = \sqrt{1 - x^2}$$

$$(v) (1+x^2)^2 \frac{dy}{dx} + (1+x)(1-x^2)y = 2(vi) \frac{dy}{dx} + y \tan x = \sin 2x$$

$$(vii) \frac{dy}{dx} \sin x \cos^3 x + y \cos 2x \cos^2 x = 0$$

$$10- \text{حول} (viii) \frac{1}{2} \frac{dy}{dx} = y \tan 2x + 1 + \sec 2x \quad (ix) \frac{dy}{dx} + 2y = x^2 + 3 \cosh x$$

$$(x) \frac{dy}{dx} + 2y \operatorname{cosec} 2x = 2 \cot^2 x \cos 2x \quad (xi) \frac{dy}{dx} \cot x - y = \operatorname{cosec} 2x + \cos 2x$$

$$(xii) (1-x^2) \frac{dy}{dx} + xy = x \sin^{-1} x + (1-x) \sqrt{1-x^2}$$

المعادلات التفاضلية الآتية إلى معادلات خطية ثم أكمل حلها .

$$(i) (xy - y^2) \frac{dy}{dx} = y^2 - 1 \quad (ii) \left\{ x \left( \frac{1-y^2}{1+y^2} \right) - 1 \right\} \frac{dy}{dx} = y$$

$$(iii) \left\{ (2y^2 - 1)x + y^3 \right\} \frac{dy}{dx} = y(1-y^2)^2 \quad (iv) x \frac{dy}{dx} = 4y - 4\sqrt{y}$$

$$(v) 2x \frac{dy}{dx} - y = \frac{2x^3 - 1}{y} \quad (vi) x^3 \frac{dy}{dx} = 2x^2 y + y^3$$

$$(vii) \frac{dy}{dx} \cos x + y \sin x + y^3 = 0$$

$$(viii) 2(1+x)y \frac{dy}{dx} + 2x - 3x^2 + y^2 = 0$$

11- أثبت أن  $y = 1$  حل خاص للمعادلة التفاضلية الآتية ثم أوجد أصلها التام

$$\frac{dy}{dx} = (y-1)(xy - y - x)$$

12- اثبت أن  $y = \frac{x+1}{x^2}$  حل خاص للمعادلات التفاضلية الآتية واوجد أصلها

التام .

$$\frac{dy}{dx} + y^2 = \frac{1}{x^4}$$

13- أثبت أن  $y = x$  حل خاص لكل من المعادلات التفاضلية الآتية ثم أوجد حلها

العام .

$$(i) x \frac{dy}{dx} + (n-1)ax^n (y-x)^2 + y - 2x = 0$$

$$(ii) \frac{dy}{dx} + xy^2 - (2x^2 + 1)y + x^3 + x - 1 = 0$$

$$(iii) (x^2 + a) \frac{dy}{dx} + 2y^2 - 3xy - a = 0$$



## الباب الثاني

### المعادلات التفاضلية من الرتبة الأولى و الدرجات العليا و الحلول الشاذة

درسنا في الباب الأول كيفية حل المعادلات التفاضلية من الرتبة الأولى و الدرجة الأولى وفي هذا الباب سوف ندرس كيفية حل المعادلات التفاضلية من الرتبة الأولى و الدرجات الأعلى و المعادلات التي سوف ندرسها هي

(i) معادلات قابلة للحل في  $p$  (ii) معادلات قابلة للحل في  $x$

(iii) معادلات قابلة للحل في  $y$

وكذلك سوف ندرس الحلول الشاذة لبعض المعادلات التي من درجة أعلى من الأولى .

1-2 المعادلات القابلة للحل في  $P$

نعتبر المعادلة التفاضلية من الرتبة الأولى و الدرجات العليا هي :-

$$(1) \left(\frac{dy}{dx}\right)^n + L_1 \left(\frac{dy}{dx}\right)^{n-1} + \dots + L_{n-1} \frac{dy}{dx} + L_n = 0$$

حيث أن  $L_0, L_1, \dots, L_n$  دوال في  $x, y$

نفرض أن  $p = \frac{dy}{dx}$  بالتالي المعادلة (1) تصبح علي الصورة .

$$L_0 P^n + L_1 P^{n-1} + L_2 P^{n-2} + \dots + L_{n-1} P + L_n = 0$$

الطرف الأيسر لهذه المعادلة عبارة عن كثيرة حدود من الدرجة  $n$

فاذا أمكن حلها بالنسبة إلي  $p$  علي الصورة .

$$(p - m_1)(p - m_2) \dots (p - m_n) = 0$$

حيث  $m_1, m_2, \dots, m_n$  دوال في  $x, y$

وهذه معادلات تفاضلية من الرتبة الأولى و الدرجة الأولى .

$$p = m_1, p = m_2, \dots, p = m_n$$

*i.e.*

$$\frac{dy}{dx} = m_1(x, y), \frac{dy}{dx} = m_2(x, y), \dots, \frac{dy}{dx} = m_n(x, y)$$

حلول هذه المعادلات يمكن فرضها علي الصورة

$$f(x, y, c_1) = 0, f_2(x, y, c_2) = 0, \dots, f_n(x, y, c_n) = 0$$

ويكون الحل العام للمعادلة هو

$$(3) f_1(x, y, c_1) f_2(x, y, c_2) \dots f_n(x, y, c_n) = 0$$

المعادلة (3) تمثل مجموعات من المنحنيات

$$f_1(x, y, c_1) = 0, f_2(x, y, c_2) = 0, \dots, f_n(x, y, c_n) = 0$$

إذا استبدلنا  $c_1, c_2, \dots, c_n$  بالثابت الاختياري  $c$  ورسمنا المنحنيات

$$f_1(x, y, c) = 0, f_2(x, y, c) = 0, \dots, f_n(x, y, c) = 0$$

وجعلنا  $c$  تتغير من  $-\infty$  إلى  $+\infty$  فإننا نحصل علي نفس المنحنيات .

الحل العام للمعادلة (1) هو :-

$$f_1(x, y, c) f_2(x, y, c) \dots f_n(x, y, c) = 0$$

وهو يحتوي علي ثابت اختياري واحد لأن المعادلة من الرتبة الأولى .

مثال (1) :- حل المعادلة التفاضلية الآتية

$$\left(\frac{dy}{dx}\right)^2 - 2\frac{dy}{dx} \cosh x + 1 = 0$$

الحل :- بوضع  $\frac{dy}{dx} = p$

$$p^2 - p(e^x + e^{-x}) + e^x e^{-x} = 0$$

$$(p - e^x)(p - e^{-x}) = 0$$

$$\frac{dy}{dx} = e^x, \frac{dy}{dx} = e^{-x}$$

$$y = e^x + c, y = e^{-x} + c$$

الأصل التام للمعادلة هو

$$(y - e^x - c)(y + e^{-x} - c) = 0$$

مثال (2) :- أوجد حل المعادلة التفاضلية

$$p^2 - (x + y)p + xy = 0$$

(حيث  $p = \frac{dy}{dx}$ )

الحل :- بالتحليل

$$(p-x)(p-y) = 0$$

$$p = x \Rightarrow \frac{dy}{dx} = x$$

$$y = \frac{1}{2}x^2 + c_1$$

$$p = y \Rightarrow \frac{dy}{dx} = y$$

$$y = c_2 e^x$$

□ الحل العام هو :

$$(y - \frac{1}{2}x^2 - c)(y - ce^x) = 0$$

2-2 المعادلات القابلة للحل في  $x$

المعادلات التفاضلية القابلة للحل في  $x$  تأخذ الصورة

$$(1) x = f(y, p) \quad \left( p = \frac{dy}{dx} \text{ حيث} \right)$$

وبمفاضلة المعادلة (1) بالنسبة إلى  $y$

$$\frac{dx}{dy} = \frac{1}{p} = \frac{\partial f}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial y} + \frac{\partial f}{\partial p} \frac{\partial p}{\partial y}$$

وهذه معادلة تفاضلية في المتغيرين  $y, p$  فإذا أمكن حلها علي الصورة

$$(2) y = \psi(p, c)$$

فإنه بالتعويض عن  $y$  في المعادلة (1) نحصل علي

$$x = f(p, c)$$

الحل العام للمعادلة (1) ينتج بحذف  $p$  من المعادلتين (2), (3) وإذا لم يمكن حذف  $p$  من المعادلتين فإن

المعادلتين (2), (3) تسمى بالمعادلات البارامترية للحل .

مثال (1):- حل المعادلة التفاضلية

$$x - y = 2ap - ap^2$$

الحل :

$$(1) x = y + 2ap - ap^2$$

بالتفاضل بالنسبة إلى  $y$  نجد أن

$$\frac{1}{p} = 1 + (2a - 2ap) \frac{dp}{dy}$$

$$\frac{1}{p} (1 - p) = 2a(1 - p) \frac{dp}{dy}$$

$$dy = 2ap dp$$

$$(2)y = ap^2 + c$$

وبالتعويض عن قيمة  $y$  في المعادلة (1) نحصل علي

$$(3)x = 2ap + c$$

فلاخط أنه يمكن حذف  $p$  من المعادلتين (2) ، (3) وذلك كما يلي

$$p^2 = \frac{y - c}{a} \quad , \quad p = \frac{x - c}{2a}$$

$$\frac{(x - a)}{4a^2} = \frac{y - c}{a}$$

$$(x - c)^2 = 4a(y - c)$$

وهي مجموعة من القطاعات المكافئة

مثال (2):- حل المعادلة التفاضلية

$$x = yp - p^2 \quad \text{حيث } p = \frac{dy}{dx}$$

الحل :- بالتفاضل بالنسبة إلي  $y$

$$\frac{1}{p} = p + y \frac{dp}{dy} - 2p \frac{dp}{dy}$$

$$\frac{dp}{dy} (y - 2p) = \frac{1}{p} - p$$

$$(y - 2p) = \left(\frac{1}{p} - p\right) \frac{dy}{dp}$$

$$\left(\frac{1}{p} - p\right) \frac{dy}{dp} - y = -2p$$

$$\frac{dy}{dp} - \frac{p}{1 - p^2} y = \frac{2p^2}{1 - p^2}$$

وهذه معادلة تفاضلية خطية من الرتبة الأولى . العامل المكامل هو

$$\begin{aligned}\mu &= e^{\int \frac{p}{p^2-1} dp} = e^{\frac{1}{2} \int \frac{2p}{p^2-1} dp} \\ &= e^{\ln \sqrt{p^2-1}} = \sqrt{p^2-1} \\ \frac{d}{dp} (y \sqrt{p^2-1}) &= \frac{-2p}{1-p^2} \sqrt{p^2-1} = \frac{2p^2}{\sqrt{p^2-1}} \\ y \sqrt{p^2-1} &= \int \frac{2p^2}{\sqrt{p^2-1}} dp + c\end{aligned}$$

ولإيجاد هذا التكامل نستخدم التعويض

$$\begin{aligned}p &= \cosh \theta & dp &= \sinh \theta d\theta \\ \int \frac{2p^2}{\sqrt{p^2-1}} dp &= \int \frac{2 \cosh^2 \theta}{\sinh \theta} \cdot \sinh \theta d\theta = \int 2 \cosh^2 \theta d\theta \\ &= \int (1 + \cosh 2\theta) d\theta = \theta + \frac{1}{2} \sinh 2\theta \\ &= \theta + \sinh \theta \cosh \theta \\ y \sqrt{p^2-1} &= \theta + \sinh \theta \cosh \theta + c \\ &= \cosh^{-1} p + p \sqrt{p^2-1} + c \\ (1) y &= p + \frac{1}{\sqrt{p^2-1}} (\cosh^{-1} p + c)\end{aligned}$$

بالتعويض عن  $y$  في المعادلة الأصلية نحصل على التالي

$$\begin{aligned}x &= yp - p^2 \\ &= p^2 + \frac{p}{\sqrt{p^2-1}} (\cosh^{-1} p + c) - p^2 \\ (2) &= \frac{p}{\sqrt{p^2-1}} (\cosh^{-1} p + c)\end{aligned}$$

المعادلتان (1)، (2) تمثلان الحل البارامتري للمعادلة التفاضلية .

3-2 المعادلات التفاضلية القابلة للحل في  $y$

المعادلات القابلة للحل في  $y$  يمكن كتابتها على الصورة .

$$(1) y' = f(x, p)$$

بالتفاضل بالنسبة إلى  $x$  نحصل على

$$p = \frac{\partial f}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial x} + \frac{\partial f}{\partial p} \frac{\partial p}{\partial x}$$

وهذه معادلة تفاضلية في  $x, p$  فإذا أمكن حلها على الصورة

$$(2)x = \phi(p, c)$$

فأنه بالتعويض عن قيمة  $x$  في المعادلة (1) نحصل علي

$$(3)y = \psi(p, c)$$

الحل العام للمعادلة (1) ينتج بحذف  $p$  من المعادلتين (2)،(3) و إذا تغدر الحذف تسمى المعادلتين (2)،(3) بالمعادلات البارامترية للحل .

مثال (1) :- حل المعادلة التفاضلية الآتية

$$(1)y = p + p^3$$

الحل :-

بالتفاضل بالنسبة إلي  $x$  نجد أن

$$p = \frac{dp}{dx} + 3p^2 \frac{dp}{dx} = \frac{dp}{dx} (1 + 3p^2)$$

$$\int dx = \int \frac{1+3p^2}{p} dp + c$$

$$(2)x = \ln p + \frac{3}{2} p^2 + c$$

المعادلتين (1)،(2) تمثل المعادلات البارامترية للحل .

مثال (2) :- أوجد حل المعادلة التفاضلية :

$$(1)y = xp^2 + p$$

الحل : بتفاضل هذه المعادلة بالنسبة إلي  $x$  نحصل علي

$$p = \frac{dy}{dx} = p^2 + 2xp \frac{dp}{dx} + \frac{dp}{dx}$$

$$p(1-p) = (2xp + 1) \frac{dp}{dx}$$

الحد الأوسط حلها عند الضرب بالتعويض عنها

$$\frac{dx}{dp} - \frac{2}{1-p} x = \frac{1}{p(1-p)}$$

وهذه معادلة خطية .

العامل المكامل لها

$$\mu = e^{\int \frac{-2dp}{1-p}} = e^{2\ln(1-p)} = (1-p)^2$$
$$\frac{d}{dp}[x(1-p)^2] = \frac{1-p}{p}$$

وبالتكامل نحصل علي

$$x(1-p)^2 = \int \frac{1-p}{p} dp + c$$
$$x(1-p)^2 = \ln p - p + c$$
$$(2)x = \frac{\ln p - p + c}{(1-p)^2} + p$$

بالتعويض من (2) عن قيم  $x$  في (1) نحصل علي

$$y = \frac{p^2 \ln p - p^3 + p^2 c}{(1-p)^2} + p$$
$$(3)y = \frac{p^2 \ln p - p^3 + p^2 c + p(1-p)^2}{(1-p)^2}$$

و المعادلتين (2) ، (3) تمثلان الحل العام في الصورة البارامترية .

4-2 معادلة كليروت

معادلة كليروت تكون على الصورة

$$(1) y = px + f(p)$$

حيث  $p = \frac{dy}{dx}$  بالتفاضل بالنسبة إلى  $x$  نحصل على

$$p = p + x \frac{dp}{dx} + f'(p) \frac{dp}{dx}$$

$$\frac{dp}{dx}[x + f'(p)] = 0$$

اما  $\frac{dp}{dx} = 0$  ومنها  $p = c$  وبالتعويض في (1) عن  $p$  نحصل على

$$(2)y = cx + f(c)$$



وهي مجموعة معادلة مجموعة من المستويات

واما  $x + f'(p) = 0$  ومنها

$$(3)x = -f'(p)$$

وبالتعويض في (1) عن  $x$  نحصل على

$$(4)y = -f'(p)p + f(p)$$

بحذف  $p$  من (4) ، (3) نحصل على علاقة بين  $(x, y)$  على الصورة

$$(5) \phi(x, y) = 0$$

المعادلة (5) تمثل حل آخر للمعادلة (1) وتكون المعادلتين (4) ، (3) هما المعادلتان البارامتريتان لهذا الحل .

العلاقة (5) لا تحتوي على ثابت اختياري فهي حل خاص وعلى العموم لا يستنتج هذا الحل من الحل العام بوضع قيمة خاصة للثابتان .

الحل الخاص (5) هو "حل شاذ" أو حل "مفرد" والمعادلة (2) تمثل الحل العام وهي معادلة مجموعة من المستقيمات ذات البارامتر  $c$  .

لإيجاد معادلة "الغلاف" لهذه المجموعة نفاضل (2) جزئيا بالنسبة إلى  $c$

$$y = cx + f(c)$$

$$0 = x + f'(c)$$

$$x = -f'(c)$$

أي أن طريقة إيجاد الحل المفرد هي نفس طريقة إيجاد الغلاف .

مثال ( 1 ) :- أوجد الحل العام والحل المفرد للمعادلة التفاضلية الآتية :

$$(1) y = xp + ap(1 - p)$$

الحل :-

بالتفاضل بالنسبة إلى  $x$  نجد أن

$$p = p + x \frac{dp}{dx} + (a - 2ap) \frac{dy}{dx}$$

$$\frac{dp}{dx} (x + a - 2ap) = 0$$

$$\frac{dp}{dx} = 0 \Rightarrow p = c$$

الحل العام للمعادلة هو

$$y = cx + ac - ac^2$$

أو

$$(2)x + a - 2ap = 0$$

بحذف ( $p$ ) من المعادلتين (1) ، (2) نجد أن

$$y = \frac{(x + a)^2}{4a}$$

أي أن

$$(x - a)^2 = 4ay$$

وهذا هو الحل المفرد ويمثل غلاف مجموعة المستقيمات الممثلة بالحل العام .

مثال (2) :- أوجد الحل العام والحل المفرد للمعادلة التفاضلية

$$y = xp + \frac{ap}{\sqrt{1+p^2}}$$

الحل : بالتفاضل بالنسبة إلى  $x$  نحصل على

$$p = p + x \frac{dp}{dx} + \frac{a}{(1+p^2)^{\frac{3}{2}}} \frac{dp}{dx}$$

بذلك يكون

$$\left[ x + \frac{a}{(1+p^2)^{3/2}} \right] \frac{dp}{dx} = 0$$

$$\frac{dp}{dx} = 0 \Rightarrow p = c \text{ منها يكون اما}$$

بالتالى الحل العام للمعادلة التفاضلية هو

$$(2) y = xc + \frac{ac}{\sqrt{1+c^2}}$$

وهى تمثل مجموعة من المستقيمات.

أو

$$(3) x = -\frac{a}{(1+p^2)^{3/2}}$$

بالتعويض من (3) في (1) عن قيمة  $x$  نجد أن

$$(4) y = \frac{ap^3}{(1+p^2)^{3/2}}$$

المعادلتين (3) ، (4) هما المعادلتان البارامتريتان للحل المفرد وبحذف  $p$  بين (3) ،

(4) نحصل علي المعادلة الكارتيزية للحل المفرد من (3) نجد أن

$$p^2 = \left(-\frac{a}{x}\right)^{2/3}$$

$$y = -xp^3$$

$$y^{2/3} = (-x)^{2/3} p^2 = (-x)^{2/3} \left[ \left(-\frac{a}{x}\right)^{2/3} - 1 \right]$$

$$y^{2/3} = a^{2/3} - (-x)^{2/3} = a^{2/3} - x^{2/3}$$

$$x^{2/3} + y^{2/3} = a^{2/3}$$

وهو الحل المفرد للمعادلة التفاضلية وهو غلاف مجموعة المستقيمات التي يمثلها

الحل العام .

مثال (3) :- أوجد الحل العام والحل المفرد للمعادلة التفاضلية

$$\sin px \cos y = \cos px \sin y + p$$

الحل : نكتب المعادلة على الصورة

$$\sin px \cos y = \cos px \sin y = p$$

$$\sin(px - y) = p$$

$$px - y = \sin^{-1} p$$

$$(1) y = xp - \sin^{-1} p$$

وهذه صورة معادلة كليروت .

بالتفاضل بالنسبة إلى  $x$  نجد أن

$$p = p + x \frac{dp}{dx} - \frac{1}{\sqrt{1-p^2}} \frac{dp}{dx}$$

$$\frac{dp}{dx} \left[ x - \frac{1}{\sqrt{1-p^2}} \right] = 0$$

$$\frac{dp}{dx} = 0 \Rightarrow p = c$$

الحل العام هو

$$y = cx - \sin^{-1} c$$

$$x = \frac{1}{\sqrt{1-p^2}}$$

$$p = \frac{\sqrt{x^2 - 1}}{x}$$

بالتعويض في (1) نجد أن

$$y = \sqrt{x^2 - 1} - \sin^{-1} \sqrt{1 - \frac{1}{x^2}} = \sqrt{x^2 - 1} - \sin^{-1} \frac{1}{x}$$

وهذا هو الحل المفرد ويمثل غلاف المستقيمات .

$$y = cx - \sin^{-1} c$$

## 5-2 الحل المفرد (الشاذ) : -

مما سبق رأينا أنه يوجد حل شاذ لمعادلة كليروت

$$(1) y = px + f(p)$$

يمكن الحصول عليـة بحذف  $p$  بين هذه المعادلة والعلاقة

$$(2) x + f'(p) = 0$$

وناتج حذف  $p$  بين (1) ، (2) هو أيضاً ناتج حذف  $c$  بين المعادلتين

$$(3) y = cx + f(c),$$

$$(4) x + f'(c) = 0$$

والعلاقة (4) يمكن الحصول عليها بأجراء التفاضل جزئياً بالنسبة إلى  $c$  للمعادلة (3).

وناتج حذف  $c$  هو إذن غلاف مجموعة المستقيمات (3) وعلى هذا فالمعادلة كليروت حل شاذ هو غلاف مجموعه المستقيمات التي يمثلها الحل العام .

وبصورة عامة إذا اعتبرنا مجموعة لانهائية أحادية من المنحنيات ( تحتوي معادلتها على بارامتر واحد فقط ) فقد يوجد منحنى ثابت يمسها جميعاً ويسمى غلاف مجموعة المنحنيات المعلومة . فإذا كانت هذه المنحنيات تمثل الأصل التام لمعادلة تفاضلية من الرتبة الأولى فإن الغلاف يحقق أيضاً هذه المعادلة التفاضلية ويكون حلاً شاذاً لها وذلك لأنه عند أي نقطة  $(x, y)$  على الغلاف يوجد منحنى من مجموعة المنحنيات المعلوم يسمى الغلاف عند هذه النقطة وتكون قيم  $x, y, p$  عند هذه النقطة واحده للمنحنى والغلاف معاً وتحقق المعادلة التفاضلية أي أن معادلة الغلاف معادلة تحقق المعادلة التفاضلية وتكون حلاً شاذاً لها ولا يحتوى على ثوابت اختيارية ولا يمكن استنتاجه من الحل العام بإعطاء قيم معينة للثابت الاختياري .

وسوف ندرس الآن طرق إيجاد الحل الشاذ لمعادلة تفاضلية من الرتبة الأولى .

### 3-5-1 المميز $c$

نعتبر معادلة تفاضلية من الرتبة الأولى ومن درجة أعلى من الرتبة الأولى على الصورة

$$f(x, y, p)$$

ونفرض أن الحل العام لها هو :

$$(1) \phi(x, y, c) = 0$$

وبمفاضلة (1) بالنسبة إلى  $c$  جزئياً نحصل على

$$(2) \frac{\partial}{\partial c} \phi(x, y, c) = 0$$

وبحذف  $c$  بين (1) و (2) نحصل على علاقة بين  $x, y$  وتسمى المميز  $c$  للمعادلة (1) وسوف نرمز لها بالرمز  $\Delta_c$  والمعادلة (1) تمثل مجموعة من المنحنيات والمعادلتان .

$$\phi(x, y, c) = 0, \phi(x, y, c + h) = 0$$

حيث  $h$  مقدار ثابت صغير تمثلان منحنين مجاورين .

وباستخدام نظرية القيمة المتوسطة نرى أنه يمكن كتابة معادلة المنحنى الثاني على الصورة .

$$\phi(x, y, c) + h \frac{\partial}{\partial c} \phi(x, y, c + \theta h) = 0 \quad -|\theta|$$

ولإيجاد نقطة تقاطع المنحنين بطرح المعادلتين نحصل على

$$\frac{\partial}{\partial c} \phi(x, y, c + \theta h) = 0$$

فإذا جعلنا  $h$  تؤول إلى الصفر نحصل على المعادلة (2) .

وفى الواقع أن المجز  $c$  يحتوى على الحل الهندسي للوضع النهائي لنقط تقاطع منحنيين متقابلين من المجموعة (1) وهذا يشمل التعريف الأول لغللاف مجموعة المنحنيات .

وكل هذه الاعتبارات معروفة من دراسات الغلافات .

ولكن المميز  $c$  حسب التعريف العام كنتاج حذف  $c$  بين المعادلتين (1) و (2) قد يحتوى على محال هندسية أخرى غير الغلاف .

في الحالات العادية يتقاطع كل منحنيين متجاورين من منحنيات المجموعة (1) في نقطة واحدة وتقع نقط التقاطع على منحنى  $ee'$  .

وفى النهاية عندما يقترب كل منحنيين متتالين من بعضهما لانهائياً تقع جميع نقط التقاطع على منحنى  $EE'$  يسمى جميع المنحنيات وهو غلاف المنحنيات.

يكون الغلاف حلاً شاذاً للمعادلة التفاضلية لمجموعة المنحنيات أما إذا كان كل منحنى عقده (mode) فإن كل منحنيين متجاورين يتقاطعان في ثلاث نقط وتقع نقط التقاطع على ثلاث منحنيات مختلفة  $aa', ee'$  كما بالشكل .

وعندما تقترب المنحنيات المتجاورة من بعضها لانهائياً فإن المنحنيين  $aa', bb'$  يقتربان من منحنى العقد  $NN'$  حيث ينطبقاً علىية أما المنحنى  $ee'$  فيؤول الى الغلاف المعتاد  $EE'$  أي أن المميز  $c$  في هذه الحالة يحتوى على منحنى العقد مرفوعاً للفوه الثانية حيث أنه ينتج في النهاية من تطابق منحنيين  $aa', bb'$  ومنحنى العقد عند أي نقطة عليه يشترك مع منحنى المجموعة المار بهذه النقطة في قيمتي  $x, y$  ولكنها لا تشتركان في قيمة الميل  $p$  وعلى هذا فمنحنى العقد لا يحقق المعادلة التفاضلية للمنحنيات المعلومة وإذا انكشمت العقد في الحالة السابقة بحيث تصبح نابا (cusp)



فإن المنحنيين  $EE', NN'$  يقتربان من بعضهما حتى ينطبق مع منحنى الناب cusp  $ee'$  (locus) الذي يظهر حينئذ في المميز  $c$  مرفوعاً للقوة الثالث كما بالشكل. واضح أن قيمة  $p$  عند أي نقطة على منحنى الناب لا تساوى ميل المنحنى المار بهذه النقطة وهو إذا ليس حلاً للمعادلة التفاضلية لمجموعة المنحنيات. الخلاصة : عند البحث عن الحل الشاذ لمعادلة تفاضلية نوجد المميز  $c$  للحل العام لهذه المعادلة والمميز  $c$  يحتوى على واحد أو أكثر من المجالات الهندسية الآتية :

1- الغلاف ( مرفوعاً للقوة الأولى )

2- منحنى العقد ( مرفوعاً للقوة الثانية )

3- منحنى الناب ( مرفوعاً للقوة الثالثة )

ومن هذه المنحنيات يكون الغلاف فقط حلاً شاذاً للمعادلة التفاضلية أي أن المميز  $c$  يمكن التعبير عنه في الصورة .

$$\Delta_c = (\text{منحني الناب})^3 \times (\text{منحني العقد})^2 \times (\text{الغلاف})^1$$

ملحوظة :

إذا كان لدينا معادلة تفاضلية من الرتبة الأولى ودرجة أعلى من الأولى

$$(1) f(x, y, p) = 0$$

وبحل هذه المعادلة نحصل على

$$(2) \phi(x, y, c) = 0$$

فإذا اعتبرنا أن (2) على أنها معادلة جبرية في  $c$  من الدرجة الثانية أو أعلى فإن المعادلة (2) تمثل الشرط اللازم لكي يكون للمعادلة (1) جزءاً مكرراً للبارامتر  $c$

وعلى هذا فالمميز  $c$  هو المحل الهندسي للقيم  $(x, y)$  التي تجعل للمعادلة (1) جزراً مكرراً للبارامتر  $c$  فإذا كانت المعادلة (2) من الدرجة الثانية في  $c$  على الصورة

$$lc^2 + mc + n = 0$$

حيث  $l, m, n$  دوال في  $x, y$  فإن

$$\Delta_c = m^2 - 4lm = 0$$

وهذا هو الشرط لكي تكون قيمتاً  $c$  متساويين .

مثال (1):- أوجد المميز  $c$  للمعادلة التفاضلية

$$p^2(3-4y)^2 = 4(1-y)$$

الحل :-

$$p = \frac{4(1-y)}{(3-4y)^2}$$

$$t \frac{dy}{dx} = \frac{2\sqrt{1-y}}{3-4y}$$

$$dx = \frac{3-4y}{2\sqrt{1-y}}$$

$$\pm(x+c) = \left\{ \frac{3/2-2y}{\sqrt{1-y}} dy \right.$$

$$= \left\{ -\frac{1}{2} + 2(1-y) \right. \\ \left. \frac{1}{\sqrt{1-y}} dy \right.$$

$$= -\frac{1}{2} \left\{ \frac{1}{1-y} dy + 2\sqrt{1-y} dy \right.$$

$$= \sqrt{1-y} + 2 \frac{(1-y)^{3/2}}{-3/2} = \frac{1}{3} \sqrt{1-y} (4y-1)$$

$$\left[ \frac{1}{3} \sqrt{1-y} (4y-1) - (x+c) \right] \left[ \frac{1}{3} \sqrt{1-y} (4y-1) + (x+c) \right] = 0$$

$$\left[ \frac{1}{3} \sqrt{1-y} (4y-1) \right]^2 - (x+c)^2 = 0$$

$$\frac{1}{9} (1-y)(4y-1)^2 = (x+c)^2$$

وهي تمثل الحل العام للمعادلة التفاضلية .

وبمفاضلة الطرفين بالنسبة إلى  $c$

$$2(x+c) = 0$$

وبالتعويض عن  $x+c$

$$\Delta_c = \frac{1}{9} (1-y)(4y-1)^2$$

$$\Delta_c = EN^2 C^2$$

الدالة  $1-y$  مرفوعة للقوة الاولى

المنحنى  $y=1$  يمثل غلاف المجموعة وهو الحل المفرد .

الدالة  $4y-1$  مرفوعة للقوة الثانية

المنحنى  $y = \frac{1}{2}$  يمثل منحنى العقد

مثال (2) :- أوجد المميز  $c$  للمعادلة التفاضلية

$$y = p + \frac{1}{p} e^x, \quad p = \frac{dy}{dx}$$

الحل :-

نفاضل هذه المعادلة بالنسبة الى  $x$  نجد أن

$$p = \frac{dp}{dx} - \frac{1}{p^2} e^x \frac{dp}{dx} + \frac{1}{p} e^x$$

$$p - \frac{1}{p} e^x = \frac{dp}{dx} \left(1 - \frac{1}{p} e^x\right)$$

$$\frac{p^2 - e^x}{p} = \frac{p^2 - e^x}{p^2}$$

$$\frac{dp}{p} = dx$$

$$\ln p = x + c$$

$$(2) p = ce^x$$

وبالتعويض من (2) في (1) نحصل على

$$(3) y = ce^x + \frac{1}{c}$$

وهو الحل العام للمعادلة التفاضلية .

وبوضع

$$\phi(x, y, c) = y - ce^x - \frac{1}{c} = 0$$

ومنها يكون

$$\frac{\partial \phi}{\partial c} = -e^x + \frac{1}{c} = 0$$

$$(4) e^x = \frac{1}{c^2}$$

يكون مجز  $c$  هو

$$\Delta_c = y - \frac{2}{c} = 0$$

$$y = \frac{4}{c^2} = 4e^x$$

وهو الحل الشاذ للمعادلة التفاضلية وهو يمثل معادلة الغلاف مرفوعاً للقوة الأولى.

### 2-5-3 المميز $P$ :-

هناك طريقة أخرى للحصول على الحل الشاذ للمعادلة التفاضلية التي من الرتبة

الأولى ودرجة أعلى من الأولى مباشرة من المعادلة ذاتها بعد إيجاد الحل العام لها .

نفرض أن المعادلة المعلومة هي

$$(1) f(x, y, p) = 0$$

نفاضل هذه المعادلة جزئياً بالنسبة إلى  $p$  نجد أن

$$(2) \frac{\partial f}{\partial p}(x, y, p) = 0$$

وبحذف  $p$  بين (1) ، (2) نحصل على ما يسمى بالمميز  $p$  للمعادلة التفاضلية وهذا

المميز هو المحل الهندسي لنقطة  $(x, y)$  التي يكون عندها للميل مع قيمتين متساويتين

أو أكثر .

المميز  $P$  قد يحتوى على المنحنيات الهندسية الآتية :-

(i) الغلاف (مرفوعاً للقوة الأولى)

(ii) منحنى التماس (مرفوعاً للقوة الثانية)

(iii) منحنى الناب (مرفوعاً للقوة الأولى)

والغلاف فقط هو الذى يحقق المعادلة التفاضلية ويكون في هذه الحالة حلاً شاذاً.

وإذا رمزنا للمجز  $P$  بالرمز  $\Delta_p$  فإن

$$\Delta_p = (\text{الناب})^1 (\text{التماس})^2 (\text{الغلاف})^1$$

ملحوظة:

إذا كانت المعادلة التفاضلية على الصورة

$$Lp^2 + MP + N = 0$$

فإن المميز  $P$  يكون

$$\Delta_p = M^2 - 4N = 0$$

وهو يمثل شرط انطباق جزري المعادلة .

مثال (1): - أوجد الحل العام للمعادلة التفاضلية .

$$(1) 4p^2(x-2) = 1$$

ثم أوجد المميز  $P$  ثم أوجد الحل الشاذ .

الحل:

المعادلة (1) يمكن كتابتها على الصورة .

$$p^2 = \frac{1}{4(x-2)}$$

$$p = \pm \frac{1}{2\sqrt{(x-2)}}$$

$$\left(p + \frac{1}{2\sqrt{(x-2)}}\right) \left(p - \frac{1}{2\sqrt{(x-2)}}\right) = 0$$

$$\frac{dy}{dx} = \pm \frac{1}{2\sqrt{(x-2)}}$$

$$\{dy = \pm \left\{ \frac{dx}{2\sqrt{(x-2)}} \right.$$

$$y = \pm \sqrt{x-2} + c$$

$$(y + \sqrt{x-2} + c)(y - \sqrt{x-2} + c) = 0$$

الحل العام هو

$$(y + c)^2 = x - 2$$

ولإيجاد المميز  $P$  نلاحظ أن المعادلة (1) هي معادلة من الدرجة الثانية في  $P$ .

$$\Delta_p = 16(x - 2) = 0$$

ونلاحظ أن  $(x - 2)$  مرفوعة للقوة الأولى.

$$x = 2$$

وهي معادلة الغلاف وهو الحل المفرد.

مثال (2): أوجد المعادلة التفاضلية لمجموعة الدوائر

$$(1) x^2 + y^2 + 2ex + 2c^2 - 1 = 0$$

حيث  $c$  هو البارامتر للمجموعة ثم أوجد المميز  $P$  وعين الحل المفرد للمعادلة أن وجد.

الحل: بتفاضل المعادلة (1) بالنسبة إلى  $x$

$$2x + 2yp + 2c = 0$$

$$(2) c = -(x + py)$$

التعويض من (2) في (1) نحصل على

$$x^2 + y^2 + 2x(x + py) + 2(x + py)^2 - 1 = 0$$

أي أن

$$(3) x^2 + y^2 - 2xyp + 2y^2 p^2 - 1 = 0$$

وهذه معادلة من الدرجة الثانية في  $P$  وتمثل المعادلة التفاضلية لمجموعة الدوائر

(1)

المميز  $P$  هو

$$4x^2 y^2 = 8y^2 (x^2 + y^2 - 1)$$

$$4y^2 (x^2 + 2y^2 - 2) = 0$$



ونلاحظ أن المميز  $P$  يحتوى على المنحنيات الأتية .  
 $y = 0$  مرفوعاً للقوة الثانية .

فهو يمثل منحنى الالتحاق (التماس) لمجموعة المنحنيات) والقطع الناقص .

$$\frac{x^2}{2} + \frac{y^2}{10} = 1$$

يمثل أما غلاف المنحنيات أو منحنى الناب لها .

الدوائر ليس لها أنياب.

يكون غلاف المنحنيات .

القطع الناقص يمثل غلاف المجموعة وعلى ذلك فهو الحل المفرد .

### 3-6 تنزيل (تخفيض) رتبة المعادلة التفاضلية من الرتبة العليا :-

الصورة العامة للمعادلة التفاضلية من الرتبة العليا هي

$$(1) f(x, y, y', y'', \dots, y^{(n)}) = 0$$

ولا يوجد حتى الآن طريقة مباشرة لحل هذه المعادلة .

وقد عرضنا في الأبواب السابقة طرق لحل حالة خاصة من هذه المعادلات وهي التي

تكون فيها المعادلة (1) خطية .

ونلاحظ أنه حتى في هذه الحالة الخاصة لم نستطيع أن نحصل على طريقة مباشرة

نوجد بها الحل العام لأي معادلة تفاضلية خطية من الرتبة  $n$  إلا في الحالات التي

تكون فيها المعاملات ثوابت .

وسوف ندرس الآن بعض الحالات للمعادلة (1) التي يمكن فيها باستخدام تعويض

مناسب تحويلها الى معادلة تفاضلية أخرى ذات رتبة أقل .

أولاً : المعادلات التفاضلية التي لا تحتوي على  $y$  بصورة صريحة الصورة العامة لها هي

$$(1) f(x, y^{(k)}, y^{(k+1)}, \dots, y^{(n)}) = 0$$

وفى هذه الحالة فإن رتبة المعادلة يمكن أن تؤول الى  $n - k$  وذلك بوضع  $y^{(k)} = p$  .  
المعادلة (1) تأخذ الصورة :

$$f(x, p, p', \dots, p^{(n-k)}) = 0$$

وهذه المعادلة التفاضلية من الرتبة  $(n - k)$  في المتغير بين  $x, p$  , فإذا أمكن حلها على الصورة .

$$p = p(x, c_1, c_2, \dots, c_{n-k}) = 0$$

وبأجراء التكامل  $k$  من المرات لهذا الحل نحصل على الحل العام للمعادلة.

مثال (1) حل المعادلة

$$\frac{d^4 y}{dx^4} - \frac{1}{x} \frac{d^3 y}{dx^3} = 0$$

الحل :

$$\text{let } \frac{d^3 y}{dx^3}$$

$$\frac{d^4 y}{dx^4} = \frac{dp}{dx}$$

تصبح المعادلة التفاضلية على الصورة

$$\frac{dp}{dx} - \frac{1}{x} p = 0$$

$$\frac{dp}{p} = \frac{dx}{x} \Rightarrow \ln p = \ln x + \ln c_1$$

$$p = c_1 x$$

$$\frac{d^3 y}{dx^3} = cx$$

$$\frac{d^2 y}{dx^2} = \frac{c_1}{24} x^4 + \frac{c_2}{2} x^2 + c_3 x + c_4$$

وهذا هو الحل العام .

مثال (2): - أوجد الحل العام للمعادلة التفاضلية :

$$2x \frac{dy}{dx} \frac{d^2 y}{dx^2} = \left(\frac{dy}{dx}\right)^2 - 1$$

الحل :

$$\text{let } \frac{dy}{dx} = p \Rightarrow \frac{d^2 y}{dx^2} = \frac{dp}{dx}$$

المعادلة تصبح على الصورة

$$2xp \frac{dp}{dx} = p^2 - 1$$

$$\frac{p dp}{p^2 - 1} = \frac{1}{2} \frac{dx}{x}$$

$$\frac{1}{2} \ln(p^2 - 1) = \frac{1}{2} \ln x + \frac{1}{2} \ln c_1$$

$$p^2 - 1 = x c_1$$

$$\left(\frac{dy}{dx}\right)^2 = c_1 x + 1$$

$$\frac{dy}{dx} = \pm \sqrt{c_1 x + 1}$$

$$y = \pm \int \sqrt{c_1 x + 1} dx$$

$$y = \pm \frac{2}{3c_1} (c_1 x + 1)^{3/2} + c_2$$

$$9c_1^2 (y - c_2)^2 = 4(c_1 x + 1)^3$$

وهو الحل العام للمعادلة التفاضلية .

ثانياً :- المعادلات التفاضلية التي لا تحتوى  $x$  بصورة صريحة هذه المعادلة تكون على الصورة.

$$(1) f(y, y', y'', \dots, y^{(n)}) = 0$$

وباستخدام التعويض  $y' = p$  يمكن تخفيض رتبة المعادلة كما يلي :-

$$\frac{dy}{dx} = p, \quad \frac{d^2y}{dx^2} = \frac{dp}{dx} = \frac{dp}{dy} \cdot \frac{dy}{dx} = p \frac{dp}{dy},$$
$$\frac{d^3y}{dx^3} = \frac{d}{dx} \left( p \frac{dp}{dx} \right) = p^2 \frac{d^2p}{dy^2} + \left( \frac{dp}{dy} \right) p$$

وبالمثل بالنسبة الى باقي المشتقات من الرتب الأعلى وبالتعويض عن قيم  $y', y'', \dots, y^{(n)}$  فإن المعادلة (1) تصبح على الصورة .

$$\phi(y, p, \frac{dp}{dy}, \frac{d^2p}{dy^2}, \dots, \frac{d^{n-1}p}{dy^{n-1}}) = 0$$

وهذه معادلة تفاضلية من الرتبة  $(n - 1)$  في المتغيرين  $y, p$  فإذا أمكن حل المعادلة الأخيرة وإيجاد  $p$  كدالة في  $y$  فإنه باستخدام الفرص  $y' = p$  نحصل على معادلة تفاضلية من الرتبة الأولى وبحلها نوجد  $y$  .

مثال (1) :- أوجد الحل العام للمعادلة التفاضلية الآتية .

$$y (y - 1) \frac{d^2y}{dx^2} + \left( \frac{dy}{dx} \right)^2 = 0$$

الحل : نضع

$$\frac{d^2y}{dx^2} = p \frac{dp}{dy}$$

المعادلة تصبح على الصورة

$$y(y-1)p \frac{dp}{dy} + p^2 = 0$$

$$y(y-1) \frac{dp}{dy} + p = 0$$

$$\frac{dp}{p} = -\frac{dy}{y(y-1)} = -\left[\frac{1}{y-1} - \frac{1}{y}\right]dy$$

$$\ln p = \ln \frac{y}{y-1} + \ln c_1$$

$$p = \frac{c_1 y}{y-1}$$

$$\frac{dy}{dx} = p = \frac{c_1 y}{y-1}$$

$$\left\{ \frac{y-1}{y} dy = \{c_1 dx \right.$$

$$y - \ln y = c_1 x + c_2$$

وهو الحل العام للمعادلة .

ملحوظة : إذا كانت المعادلة التفاضلية خالية من  $x, y$  فإن يمكن حل المعادلة بأخذ

أحد التعويضين السابقين. ولكن نلاحظ أن استخدام التعويض  $y' = p, \frac{dp}{dy} = p$

يكون أسهل في الحل.

مثال(2):- حل المعادلة التفاضلية

$$\sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2} = m \frac{d^2 y}{dx^2}$$

الحل : سوف ندرس حل هذه المعادلة باعتبارها معادلة لا تحتوى على  $x$  بصورة

صريحة ( ويترك دراستها باعتبارها معادلة لا تحتوى على  $y$  بصورة صريحة

كتمرين ) . باستخدام التعويض

$$\frac{dy}{dx} = p$$

$$\frac{d^2 y}{dx^2} = p \frac{dp}{dy}$$

المعادلة تصبح على الصورة

$$\sqrt{1+p^2} = mp \frac{dp}{dy}$$

$$\left\{ \frac{mpdp}{\sqrt{1+p^2}} = \{dy \right.$$

$$m \sqrt{1+p^2} = y + c_1$$

$$1+p^2 = \frac{1}{m^2} (y + c_1)^2$$

$$p^2 = \frac{(y + c_1)^2}{m} - 1$$

$$\frac{dy}{dx} = \frac{\sqrt{(y + c_1)^2 - m^2}}{m^2}$$

$$\left\{ \frac{m dy}{(y + c_1)^2 - m^2} = \{dx + c_2 \right.$$

$$m \cosh^{-1} \left( \frac{y + c_1}{m} \right) = c_2 + x$$

$$y = m \cosh \frac{x + c_1}{m} - c_1$$

وهو الحل العام .

ثالثا : المعادلة المتجانسة

تعريف : المعادلة التفاضلية تكون متجانسة إذا كانت كل حدودها من نفس البعد

إذا اعتبرنا  $x, y$  من البعد الواحد فإن

$$\frac{dy}{dx} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta y}{\Delta x}$$

من البعد صفر  $\frac{dy}{dx}$

$$\frac{d^2y}{dx^2} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta y}{\Delta x} \frac{1}{\lim}$$

المشتقة  $\frac{d^2y}{dx^2}$  من البعد 1

وهكذا نلاحظ أن  $\frac{d^3y}{dx^3}$  من البعد 2

$\frac{d^n y}{dx^n}$  تكون من البعد  $(n - 1)$

فمثلاً المعادلة التفاضلية

$$x^2 \frac{dy}{dx} + 4x^3 \frac{d^2y}{dx^2} + 2y^2 = 0$$

هي معادلة متجانسة من البعد 2

والمعادلة التفاضلية

$$(x^2 - 4xy) \frac{dy}{dx} + 8y \frac{dy}{dx} = 0$$

هي معادلة متجانسة من البعد 1.

ولحل المعادلات المتجانسة نعتبر الحالات الآتية :

( أ ) إذا كانت المعادلة التفاضلية يمكن كتابتها على الصورة الآتية :

$$\phi\left(x \frac{dy}{dx}, x^2 \frac{d^2y}{dx^2}, \dots, y\right) = 0$$

يمكن حل هذه المعادلة باستخدام التعويض.

$$x = e^t \quad 02 \quad t = \ln x$$

$$\frac{dy}{dx} = \frac{dy}{dt} \frac{dt}{dx} = \frac{1}{x} \frac{dy}{dt}$$

$$x \frac{dy}{dx} = \frac{dy}{dt}$$

$$\frac{d^2y}{dx^2} = \frac{d}{dx} \left( \frac{1}{x} \frac{dy}{dt} \right)$$

$$= -\frac{1}{x^2} \frac{dy}{dt} + \frac{1}{x} \frac{d}{dt} \cdot \frac{dy}{dt} \cdot \frac{dt}{dx}$$

$$= -\frac{1}{x^2} \frac{dy}{dt} + \frac{1}{x^2} \frac{d^2y}{dt^2}$$

$$x^2 \frac{d^2y}{dx^2} = \frac{d^2y}{dt^2} - \frac{dy}{dt}$$

وهكذا يمكن إيجاد بقية الحدود وبالتعويض تصبح المعادلة (1) على الصورة

$$\phi(y, \frac{dy}{dt}, \frac{d^2y}{dt^2}, \dots) = 0$$

وهذه المعادلة لا تحتوى على  $t$  بصفة صريحة ويمكن حلها باستخدام التعويض .

$$y'' = p \frac{dp}{dy}, \quad y' = p$$

وبذلك يمكن تخفيض رتبة المعادلة بمقدار الواحد .

مثال (1) :- أوجد الحل العام للمعادلة المتجانسة

$$y(x^2 \frac{d^2y}{dx^2}) + (\frac{dy}{dx})^2 = 3y(x \frac{dy}{dx})$$

الحل : هذه المعادلة متجانسة وتكون على الصورة

$$f(y, x \frac{dy}{dx}, x^2 \frac{d^2y}{dx^2}, \dots) = 0$$

باستخدام التعويض  $x = e^t$  نجد أن .

$$x \frac{dy}{dx} = \frac{dy}{dt}, \quad x^2 \frac{d^2y}{dx^2} = \frac{d^2y}{dt^2} - \frac{dy}{dt}$$

المعادلة تصبح على الصورة

$$y \frac{d^2y}{dt^2} - 4y \frac{dy}{dt} + (\frac{dy}{dt})^2 = 0$$

$$\frac{d^2y}{dt^2} = p \frac{dp}{dy} \quad L \frac{dy}{dt} = p \quad \text{بوضع}$$

$$yp \frac{dp}{dy} - 4yp + p^2 = 0$$

$$\frac{dp}{dy} + \frac{1}{y} p = 4$$

وهذه معادلة خطية يكون عاملها الكامل هو



$$\mu(y) = e^{\int \frac{1}{y} dy} = y$$

$$\frac{d}{dy}(py) = 4y$$

$$yp = 2y^2 + c_1$$

$$p = 2y + \frac{c_1}{y}$$

$$\frac{dy}{dt} = 2y + \frac{c_1}{y}$$

$$\frac{1}{4} \left\{ \frac{4y dy}{2y^2 + c_1} \right\} = \{ dt + c_2$$

$$\mu \sqrt{2y^2 + c_1} = \ln x + \ln c_2$$

$$\sqrt[4]{2y^2 + c_1} = x c_2$$

$$2y^2 + c_1 = x^4 c_2^4$$

$$y^2 = \frac{x^4 c_2^4}{2} - \frac{c_1}{2}$$

وهو الحل العام

(ب) إذا كانت المعادلة التفاضلية على الصورة

$$f\left(\frac{y}{x}, \frac{dy}{dx}, x \frac{d^2 y}{dx^2}, \dots\right) = 0$$

أي تكون هذه المعادلة متجانسة من البعد صفر .

وفى هذه الحالة نضع

$$y = zx, \quad x = e^t$$

فيكون

$$\frac{dy}{dx} = z + x \frac{dz}{dx}$$

$$\frac{d^2 y}{dx^2} = 2 \frac{dz}{dx} + x \frac{d^2 z}{dx^2}$$

ولكن

$$x \frac{dz}{dx} = \frac{dz}{dt},$$

$$x^2 \frac{d^2z}{dx^2} = \frac{d^2z}{dt^2} - \frac{dz}{dt}$$

$$(2) \frac{dy}{dx} = z + \frac{dz}{dt},$$

$$x \frac{d^2y}{dx^2} = 2x \frac{dz}{dx} + x^2 \frac{d^2z}{dx^2}$$

$$= 2 \frac{dz}{dt} + \frac{d^2z}{dt^2} - \frac{dz}{dt}$$

$$(3) x \frac{d^2y}{dx^2} = \frac{d^2z}{dt^2} + \frac{dz}{dt}$$

وبالتعويض عن (2) ، (3) تتحول المعادلة (1) الى الصورة

$$\phi(z, \frac{dz}{dt}, \frac{d^2z}{dt^2}, \dots) = 0$$

وهى معادلة خالية من  $t$  ويمكن حلها كما سبق

مثال (2) :- أوجد الحل العام للمعادلة التفاضلية المتجانسة الآتية

$$(x^2 + y^2)(y - xy') + x^2y^2y'' = 0$$

الحل :- بالقسمة على  $x^3$  نجد أن

$$(1 + \frac{y^2}{x^2})(\frac{y}{x} - y') \frac{y^2}{x^2} - xy'' = 0$$

بوضع

$$y = zx, \quad x = e^t$$

تتحول المعادلة التفاضلية الى الصورة

$$(1+z^2)(z - z - \frac{dz}{dt}) + z^2(\frac{d^2z}{dt^2} + \frac{dz}{dt}) = 0$$

$$-\frac{dz}{dt} - z^2 \frac{dz}{dt} + z^2 \frac{d^2z}{dt^2} + z^2 \frac{dz}{dt} = 0$$

$$z^2 \frac{d^2z}{dt^2} = \frac{dz}{dt}$$

بوضع

$$\frac{dz}{dt} = p, \quad \frac{d^2z}{dt^2} = p \frac{dp}{dz}$$

$$z^2 p \frac{dp}{dz} = p$$

$$\{dp = \{\frac{dz}{z^2}$$

$$p = \frac{dz}{dt} = -\frac{1}{z} + \frac{1}{a} = \frac{z-a}{az}$$

$$\{\frac{az dz}{z-a} = \{dt$$

$$t \cdot \ln b = a \{ [1 + \frac{a}{z-a}] dz$$

$$= az + a^2 \ln(z-a)$$

$$t = az + a^2 \ln(z-a) + \ln b$$

$$\ln x = a \frac{y}{x} + a^2 \ln(\frac{y}{x} - a) + \ln b$$

$$x = b (\frac{y}{x} - a)^{a^2} e^{a \frac{y}{x}}$$

وهو الحل العام

رابعاً: الطرف الأيسر للمعادلة

$$f(x, y, y', y'', \dots, y^{(n)}) = 0$$

هو عبارة عن مشتقة لمقدار تفاضلي ما من الرتبة  $(n-1)$  وليكن مثلاً:

$$\phi = \phi(c, x, y, y', \dots, y^{(n)}) = 0$$

هنا يمكن كتابة المعادلة  $\frac{d\phi}{dx} = 0$  ومنها  $\phi = c$

مثال ( 1 ) : حل المعادلة التفاضلية

$$yy'' + y'^2 = 0$$

الحل : هذه المعادلة يمكن كتابتها على الصورة

$$d(yy') = 0$$

ومنها يكون

$$yy' = c$$

$$y^2 = c_1x + c_2$$

ملحوظة : أحيانا للحصول على دالة مشتقتها تساوى الطرف الأيسر للمعادلة فإن ذلك

لا يتحقق إلا بعد ضرب طرفي المعادلة في دالة ما .

مثال (2) : حل المعادلة التفاضلية

$$yy'' = y'^2$$

الحل : بالقسمة على  $yy'$  نحصل على

$$\frac{y''}{y'} = \frac{y'}{y}$$

$$\left\{ \frac{y''}{y'} \right\} = \left\{ \frac{y'}{y} \right\}$$

$$\ln y' = \ln y + \ln c$$

$$y' = yc$$

$$\frac{dy}{dx} = yc$$

$$\frac{dy}{y} = cdx$$

$$\ln y = cx + c_1$$

$$y = e^{cx+c_1} = c_1e^{cx}$$

وهو الحل العام

مثال (3) :- حل المعادلة التفاضلية

$$y' y''' = 2y''^2$$

الحل: بالقسمة على  $y' y''$  نحصل على

$$\frac{y'''}{y''} = 2 \frac{y''}{y'}$$

$$\left\{ \frac{y'''}{y''} = 2 \left\{ \frac{y''}{y'} \right. \right.$$

$$\ln y'' = 2 \ln y' + \ln c$$

$$y'' = c y'^2$$

وبوضع  $y' = p$

$$\frac{dp}{dx} = cp^2$$

$$\frac{1}{p^2} dp = c dx \Rightarrow -\frac{1}{p} = cx + c_1$$

$$p = -\frac{1}{cx + c_1}$$

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{1}{cx + c_1}$$

$$y = \frac{1}{c} \ln(cx + c_1) + c_2$$

وهو الحل العام

## تمارين (2)

-1 أوجد الحل العام لكل من المعادلات التفاضلية بحلها بالنسبة إلى  $p = \frac{dy}{dx}$ .

$$(i) y^2 p^2 - 3xyp + 2x^2 = 0$$

$$(ii) p^2 - (xy + 2x)p + 2x^2y = 0$$

$$(iii) p^2 - p - 6 = 0$$

$$(iv) p^3 - p(x^2 + xy + y^2) + xy(x + y) = 0$$

$$(v) p^2 - 2 \cos x - 1 = 0$$

$$(vi) x + yp^2 = p(1 + xy)$$

-2 أوجد الحل العام لكل من المعادلات التفاضلية الآتية باعتبارها قابلة للحل في

:x

$$(i) x = 4p + 4p^3$$

$$(ii) p^2 - 2xp + 1 = 0$$

$$(iii) 2y + p^2 + 2p = 2x(p + 1)$$

$$(iv) p = \tan\left(x - \frac{p}{1 + p^2}\right)$$

$$(v) p^3 - p(y + 3) + x = 0$$

-3 أوجد الحل العام لكل من للمعادلات التفاضلية الآتية باعتبارها قابلة للحل في

:y

- (i)  $y = xp^2 + p$
- (ii)  $y = x + p^3$
- (iii)  $p^2 + p = e$
- (iv)  $y = p \sin p + \cos p$
- (v)  $y = p \tan p + \log \cos p$
- (vi)  $e^{p-y} = p^2 - 1$

4- أوجد الحل العام والحل المفرد لمعادلة كليروت التفاضلية لكل من المعادلات الآتية :

- (i)  $y = xp + p^2$
- (ii)  $y = xp + p^3$
- (iii)  $y = xp + \cos p$
- (iv)  $y = x p + \sqrt{a^2 p^2 + b^2}$
- (v)  $p = \log(xp - y)$
- (vi)  $\cosh xp \cosh y = \sinh px \sinh y + p$
- (vii)  $y = xp + \frac{p}{p+1}$
- (viii)  $y = xp + \sqrt{p^2 - 1}$
- (ix)  $y = xp + \frac{ap}{\sqrt{1+p^2}}$
- (x)  $y = xp + \sqrt{p^2 + 1} - p \log(p + \sqrt{p^2 + 1})$

5- أوجد المميز  $c$  للمعادلات التفاضلية الآتية وبين المنحنيات التي يمثلها الحل الشاذ ( أن وجد )

- (i)  $(x^2 - 1)p^2 - 2xyp - x^2 = 0$
- (ii)  $2y^2 p^2 + 2xyp + x^2 + y^2 - 1 = 0$
- (iii)  $p^2(x^2 - 1) - (y^2 - 1) = 0$

6- أوجد المميز  $p$  للمعادلات التفاضلية الآتية وبين المنحنيات التي يمثلها مبينا الحل الشاذ ( أن وجد ) ثم أوجد الحل العام

# رياضيات تطبيقية ٢

أ.د. مهدى

الفرقة الأولى

كلية التربية  
شعبة الرياضيات



## الحركة التوافقية البسيطة

### Simple Harmonic Motion

تعرفنا في الباب الأول على حركة جسيم في خط مستقيم ، ثم حركة جسيم في مستوى ثم تناولنا في الباب الذي يليه حركة المقذوفات وهي نوع من أنواع الحركة في المستوى وستتعرف بمشيئة الله في هذا الباب على نوع له أهميه من أنواع الحركة تُسمى " الحركة التوافقية البسيطة " أو الحركة الموجية. إذا تحرك جسيم متذبذباً حول موضع اتزانهِ (وهو الوضع الذي إذا زُحِح الجسيم عنه وهو متزن عاد إليه مرةً أخرى) سُميت حركة الجسيم بالحركة الاهتزازية أو الحركة الدورية وهناك أنواع مختلفة من الإهتزازات منها

◆ الإهتزاز الحر أو الحركة التوافقية البسيطة وهي ما سندرسه بالتفصيل.

◆ الإهتزاز القسري إذا أثرت قوة قاسرة دورية على جسيم يُقال أن الحركة إهتزاز قسري.

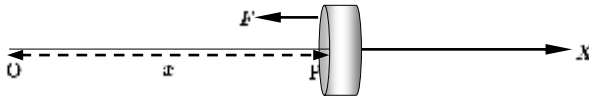
◆ الإهتزاز المخمد الحر وفيها يكون الجسيم لقوة مقاومة مثل الاحتكاك والتي تجعل سعة الذبذبة تتناقص تدريجياً حتى تنعدم ومن ثم يتوقف الجسيم عن الحركة.

◆ الإهتزاز القسري المخمد وهذه الحالة تمثل الحالتين السابقتين معاً وفيها يتلاشى تأثير المقاومة تدريجياً مع الزمن ويتبقى تأثير الذبذبة القسرية.

الإهتزاز الحر يُقال أن الجسيم يتحرك حركة توافقية بسيطة وفيها يتحرك الجسيم متذبذباً حول موضع اتزانهِ دون أن تتغير سعة الذبذبة أو الزمن الدوري لها كما أن القوة المؤثرة عليه (عجلته) دائماً تتجه نحو نقطة ثابتة أثناء الحركة ومقدارها عند أي موضع للجسيم يتناسب طردياً مع بعد الجسيم عن تلك النقطة الثابتة (تُسمى مركز الذبذبة).

وللحصول على الصورة الرياضية لجسيم يتحرك حركة توافقية بسيطة نفرض أن  $O$  هي النقطة الثابتة على الخط المستقيم والذي سيمثله محور  $OX$  وأن موضع الجسيم عند اللحظة  $t$  هو  $P$  حيث  $OP = x$  كما بالشكل. من التعريف تكون معادلة حركة الجسيم هي

$$m\ddot{x} = -kx \quad \Rightarrow \quad \ddot{x} = -\omega^2 x, \quad \omega^2 = k/m \quad \dots(1)$$



والإشارة السالبة لأن القوة متجهه نحو مركز الذبذبة ولإيجاد سرعة الجسم عند أي موضع نستخدم العلاقة

$$\ddot{x} = \frac{dv}{dt} = \frac{dv}{dx} \frac{dx}{dt} = v \frac{dv}{dx} \quad \dots(2)$$

$$v \frac{dv}{dx} = -\omega^2 x \quad \text{بالتعويض من المعادلة (2) في المعادلة (1) ينتج أن}$$

بفصل المتغيرات والتكامل نجد أن

$$v^2 = c_1 - \omega^2 x^2 \quad \dots(3)$$

حيث  $c_1$  هو ثابت التكامل وللحصول على قيمة هذا الثابت فإننا نحتاج إلى شروط ابتدائية ولذلك سنعتبر أن أقصى مسافة للجسيم هي  $a$  والتي عندها يسكن الجسيم (أي أن  $v = 0$  عند  $x = a$ ) وبالتعويض بهذا الشرط في المعادلة (3) نحصل على  $c_1 = \omega^2 a^2$  وتكتب المعادلة (3) في الصورة

$$v^2 = \omega^2 a^2 - \omega^2 x^2 = \omega^2 (a^2 - x^2) \Rightarrow v = \pm \omega \sqrt{a^2 - x^2} \quad \dots(4)$$

وفي هذه المعادلة سنأخذ الإشارة الموجبة للسرعة  $v$  إذا كان الجسم متحركاً في الاتجاه الموجب (أي في اتجاه  $OX$  - تزايد  $x$ ) وسنعتبر الإشارة السالبة إذا كان الجسم متحركاً في الاتجاه المضاد.

والآن لمعرفة موضع الجسم عند أي لحظة زمنية نضع  $v = dx/dt$  في المعادلة (4) على اعتبار الإشارة الموجبة) وبفصل المتغيرات والتكامل نجد أن

$$\int \frac{dx}{\sqrt{a^2 - x^2}} = \int \omega dt \Rightarrow \sin^{-1} \left( \frac{x}{a} \right) = \omega t + \epsilon \quad \dots(5a)$$

حيث  $\epsilon$  ثابت التكامل ويُسمى "زاوية الطور" ويُعيّن من الشروط الابتدائية للحركة، والمعادلة الأخيرة يمكن كتابتها على الصورة

$$x = a \sin \omega t + \epsilon \quad \dots(5b)$$

وهذه المعادلة تُمثل الحل العام لمعادلة الحركة التوافقية البسيطة (على الدارس أن يعتبر حالة الأشارة السالبة).

وحيث أنه من المعلوم  $|\sin \omega t + \epsilon| \leq 1$  ومن المعادلة (5 b) يكون

$$|x| = |a \sin \omega t + \epsilon| = |a| |\sin \omega t + \epsilon| \leq a \quad \Rightarrow -a \leq x \leq a$$

هذه العلاقة تعني أن الجسم يتحرك بين النقطتين  $x = -a$  ،  $x = a$  لذلك فإن  $a$  تُسمى سعة الحركة التوافقية.

كما يمكن ملاحظة أن سرعة الجسم تتلاشى عند أطراف الذبذبة  $x = \pm a$  ، كما تكون أكبر ما يمكن عند مركز الذبذبة  $x = 0$  . نلاحظ أيضاً أن مقدار السرعة (العجلة) عند نقطة على بعد  $x$  و  $-x$  متساوٍ.

### ■ الزمن الدوري Periodic Time

كما ذكرنا الحركة التوافقية البسيطة هي حركة تذبذبية ، ومن ثم فإنه من الطبيعي البحث عن زمن الذبذبة الكاملة ( الزمن الدوري وسنرمز له بالرمز  $\tau$  ) ويُعرف الزمن الدوري على أنه الزمن الذي يستغرقه الجسم عندما يتحرك من أحد أطراف الذبذبة  $x = +a$  إلى الطرف الآخر  $x = -a$  ثم العودة مرة أخرى  $x = +a$  وبذلك يكون الجسم عمل ذبذبةً كاملةً وحيث أن

$$\begin{aligned} x &= a \sin(\omega t + \epsilon) = a \sin(\omega t + \epsilon + 2\pi) \\ &= a \sin \left( \omega \left( \underbrace{t + \frac{2\pi}{\omega}}_{t'} \right) + \epsilon \right) \\ &= a \sin(\omega t' + \epsilon), \quad \left( t' = t + \frac{2\pi}{\omega} \right) \end{aligned}$$

أي أن  $x$  عند الزمن  $t$  هي نفسها عند الزمن  $t' = t + \frac{2\pi}{\omega}$  و ذلك يعني أن الجسم يعود

إلى وضعه الأول بعد زمن  $\tau = \frac{2\pi}{\omega}$  و هو زمن الذبذبة الكاملة (الزمن الدوري).

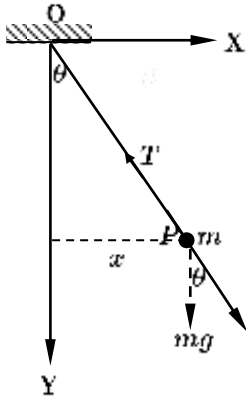
ولأن الحركة التوافقية البسيطة لها زمن دوري ، فيمكن معرفة عدد الذبذبات التي يعملها الجسم في وحدة الزمن وهو ما يُعرف بالتردد.

### ■ التردد Frequency

يُعرف التردد بأنه عدد الذبذبات الكاملة التي يعملها الجسم في وحدة الزمن (الثانية الواحدة)

$$\nu = \frac{1}{\tau} = \frac{\omega}{2\pi} \quad \text{وسنرمز له بالرمز } \nu \text{ وهو مقلوب الزمن الدوري أي أن}$$

### ■ البندول البسيط Simple Pendulum



إذا عُلقَت كتلة صغيرة  $m$  في طرف خيط غير مرن (ساق خفيفة) طولها  $L$  مثبت طرفه الآخر يُعرف هذا الجهاز بالبندول البسيط - كما بالشكل - فإذا زُحزحت هذه الكتلة جانباً ثم تركت فإنها تأخذ في التذبذب بفعل الجاذبية في قوس من دائرة مركزها نقطة التعليق  $O$  و نصف قطرها هو طول الخيط  $L$  . حيث أن الكتلة أثناء حركتها تكون واقعة تحت تأثير قوتين هما قوة الوزن  $mg$  وقوة شد الخيط  $T$  ومن قانون نيوتن الثاني فإن معادلة الحركة للكتلة في الاتجاه الأفقي  $OX$  هي (بتحليل قوة الشد) بفرض أن  $\angle YOP = \theta$

$$m\ddot{x} = -T \sin \theta \quad \Rightarrow \quad m\ddot{x} = -T \frac{x}{L}$$

وحيث أن  $\theta$  صغيرة جداً فيمكن اعتبار أن الحركة هي حركة أفقية فقط أي أن  $T \cos \theta = mg$  ومن ثم تصبح المعادلة السابقة

$$m\ddot{x} = -mg \frac{x}{L \cos \theta}$$

وعندما تكون الازاحة  $\theta$  صغيرة فإننا نستخدم التقريب  $\cos \theta \cong 1$  ومن ثم تتحول المعادلة السابقة إلى الصورة

$$m\ddot{x} = -mg \frac{x}{L} \quad \text{Or} \quad \ddot{x} = -\frac{g}{L} x$$

هذه المعادلة تمثل معادلة جسيم يتحرك حركة توافقية بسيطة زمنها الدوري يتعين من - حيث

$$\omega = \sqrt{\frac{g}{L}}$$

$$\tau = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi\sqrt{\frac{L}{g}}$$

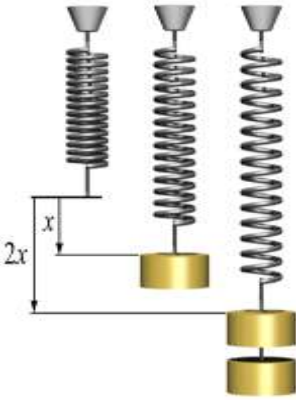
و هذه العلاقة تُستخدم في علم الفيزياء لتعيين عجلة الجاذبية الأرضية  $g$  وذلك عن طريق قياس زمن ذبذبة بندول ذى طول. معلوم كما أن البندول الذي تستغرق ذبذبته ثانيتين أي يستغرق ثانية واحدة في المشوار الواحد يُعرف بـ " بندول الثواني " .

### ■ قانون هوك Hooke's Law

قانون هوك هو قانون تجريبي وينص على أن الشد في الزنبرك أو الخيط المرن يتناسب تناسباً طردياً مع الأستطالة الحادثة فيه. الصيغة الرياضية لهذا القانون هي  $T = Kx$  حيث  $K$  هو معامل شد الزنبرك ويتوقف هذا الثابت على الخواص الطبيعية لمادة الزنبرك وعلى طول وقطر مقطعه و عدد لفاته إلى آخره. جرت العادة في علم الطبيعة أن يوضع قانون هوك السابق في الصورة

$$T = \frac{\lambda}{\ell} x$$

حيث  $\lambda$  ثابت يُسمى معامل المرونة للخيط و الزنبرك ،  $x$  مثل الأستطالة الحادثة ،  $\ell$  لطول الطبيعي للخيط ،  $T$  وة الشد الناشئة في الخيط. (الأستطالة الحادثة هي الفرق بين الطول بعد الأستطالة والطول الطبيعي).



كما ذكرنا ما يسري على الخيط المرن يسري على الزنبركات في حالة الأستطالة فقط أما في حالة الأنضغاط فتختفي القوة الناشئة في الخيط خلافاً لحالة الزنبرك و هذا فرق جوهري بين حالتي الزنبرك والخيط المرن يجب عدم اغفاله عند دراسة الحركة المتأثرة بالخيوط المرنة.

### ■ أمثلة توضيحية Illustrative Examples ■

#### مثال ١

يتحرك جسيم في خط مستقيم بحيث أن موضعه يتعين من  $x = 3 \cos 2t + 4 \sin 2t$  فاثبت أن حركة هذا الجسيم هي حركة توافقية بسيطة وأوجد سعتها والزمن الدوري لها.

#### الحل

حيث أن موضع الجسيم يتعين من  $x = 3 \cos 2t + 4 \sin 2t$  وبالاتقاف بالنسبة للزمن نحصل على

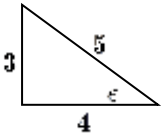
$$\dot{x} = -6 \sin 2t + 8 \cos 2t, \quad \text{again differentiating } \therefore \ddot{x} = -12 \cos 2t - 16 \sin 2t$$

$$\text{Or } \therefore \ddot{x} = -4 \underbrace{(3 \cos 2t + 4 \sin 2t)}_x = -2^2 x$$

وهي معادلة حركة توافقية بسيطة فيها  $\omega = 2$  حيث أن العجلة تتناسب مع المسافة وزمنها

الدوري  $\tau$  يتعين من  $\tau = \frac{2\pi}{\omega} = \frac{2\pi}{2} = \pi$  وسعة الحركة يمكن الحصول عليه كالتالي

$$\begin{aligned} 3 \cos 2t + 4 \sin 2t &= 5 \left( \frac{3}{5} \cos 2t + \frac{4}{5} \sin 2t \right) \\ &= 5 \sin \epsilon \cos 2t + \cos \epsilon \sin 2t = 5 \sin(2t + \epsilon) \end{aligned}$$



ومن ثم فإن سعة الذبذبة هي 5

#### مثال ٢

إذا تعينت سرعة نقطة مادية تتحرك في خط مستقيم من العلاقة

$$v^2 = n^2(8bx - x^2 - 12b^2)$$

وأوجد سعتها والزمن اللازم للحركة من  $4b$  إلى  $6b$ .

#### الحل

حيث أن  $v^2 = n^2(8bx - x^2 - 12b^2)$  و باجراء التفاضل بالنسبة إلى المتغير  $x$  ينتج أن

$$v^2 = n^2(8bx - x^2 - 12b^2) \Rightarrow 2v \frac{dv}{dx} = n^2(4b - 2x) \quad \text{Or}$$

$$v \frac{dv}{dx} = -n^2(x - 2b) \quad \text{Or} \quad \ddot{x} = -n^2(x - 2b)$$

accel

وهذه معادلة حركة توافقية بسيطة فيها مركز الذبذبة  $4b$  و  $\omega = n$

(توضيح: بوضع  $y = x - 2b$  فإن المعادلة السابقة تأخذ الصورة  $\ddot{y} = -n^2 y$  وهي معادلة

حركة توافقية بسيطة مركزها عند النقطة  $y = 0$  أي عند  $x = 2b$ ).

للحصول على سعة الذبذبة نضع  $v = 0$  ومنها

$$0 = n^2(8bx - x^2 - 12b^2) \Rightarrow (x - 2b)(x - 6b) = 0 \quad \text{i.e. } x = 2b, x = 6b$$

وهذه القيم تمثل أطراف الذبذبة ومن ثم فتكون سعة الذبذبة هي  $2b$  والزمن  $T$  اللازم

للحركة من  $4b$  إلى  $6b$  يمثل ربع الزمن الدوري أي أن

$$\tau = \frac{2\pi}{\omega}, \quad \therefore T = \frac{1}{4} \tau \quad \Rightarrow T = \frac{1}{4} \frac{2\pi}{n} = \frac{\pi}{2n}$$

### مثال ٣ -

يتحرك جسيم حركة توافقية بسيطة فإذا كانت  $u, u'$  سرعتي الجسيم على بعدين  $b, b'$  من مركز الذبذبة على الترتيب. أوجد الزمن الدوري لها.

### الحل

حيث أن السرعة لجسيم يتحرك حركة توافقية هي  $v^2 = w^2(a^2 - x^2)$  حيث أن سعة الحركة هي  $a$  وعند الموضعين المذكورين يكون

$$u^2 = w^2(a^2 - b^2), \quad u'^2 = w^2(a^2 - b'^2)$$

من العلاقتين نحصل على - بالطرح -

$$u'^2 - u^2 = w^2(b^2 - b'^2), \quad \text{Or} \quad w^2 = \frac{u'^2 - u^2}{b^2 - b'^2} \quad \therefore \omega = \sqrt{\frac{u'^2 - u^2}{b^2 - b'^2}}$$

ومن ثم يكون الزمن الدوري  $\tau = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi \sqrt{\frac{b^2 - b'^2}{u'^2 - u^2}}$  وهو المطلوب

### مثال ٤ -

يتحرك جسيم بحيث أن موضعه يتعين من  $x = \mu - \mu \cos 2t$  حيث  $\mu$  ثابت فاثبت أن الجسيم يتحرك حركة توافقية بسيطة واوجد زمنها الدوري ومركزها.

## الحل

حيث أن موضع الجسم المتحرك  $x = \mu - \mu \cos 2t$  وبالتفاضل مرتين للحصول على العجلة نجد أن

$$\frac{dx}{dt} = 2\mu \sin 2t \quad \text{and} \quad \frac{d^2x}{dt^2} = 4 \underbrace{\mu \cos 2t}_{\mu - x} = 4(\mu - x) = -4(x - \mu)$$

وهي معادلة حركة توافقية بسيطة مركزها النقطة  $x = \mu$  وزمنها الدوري

$$\omega = 2 \quad \text{حيث} \quad \tau = \frac{2\pi}{\omega} = \frac{2\pi}{2} = \pi$$

(توضيح: بوضع  $y = x - \mu$  فإن المعادلة السابقة تأخذ الصورة  $\ddot{y} = -2^2 y$  وهي معادلة

حركة توافقية بسيطة مركزها عند النقطة  $y = 0$  أي عند  $x = \mu$ .)

(على الدارس إيجاد سعة الذبذبة.)

## مثال

يتحرك جسم حركة توافقية بسيطة ، وجد أن المسافات المقطوعة اثناء جزء من الحركة - مقاسة في نفس الاتجاه من مركز الذبذبة - هي  $X_1, X_2, X_3$  عند نهايات ثلاث ثوانٍ متتالية عيّن الزمن الدوري للحركة.

## الحل

من المعلوم أن صورة الحل لمعادلة الحركة التوافقية البسيطة هي  $x = a \sin(\omega t + \epsilon)$  و

سنفرض أن زمن وصول الجسم إلى الموضع  $X_1$  هو  $t$  وبالتالي زمن وصوله إلى الموضع  $X_2$

هو  $t + 1$  وزمن وصوله إلى الموضع  $X_3$  هو  $t + 2$  ويكون

$$X_1 = a \sin(\omega t + \epsilon)$$

$$X_2 = a \sin(\omega(t + 1) + \epsilon)$$

$$X_3 = a \sin(\omega(t + 2) + \epsilon)$$

من المعادلات السابقة - بجمع الأولى والثالثة - ينتج أن

$$\begin{aligned} X_1 + X_3 &= a \sin(\omega t + \epsilon) + \sin(\omega(t + 2) + \epsilon) \\ &= 2a \underbrace{\sin(\omega(t + 1) + \epsilon)}_{X_2} \cos \omega \\ &= 2X_2 \cos \omega \end{aligned}$$



هنا استخدمنا العلاقة المثلثية  $\sin x + \sin y = 2 \sin \left( \frac{x+y}{2} \right) \cos \left( \frac{x-y}{2} \right)$

$$\therefore X_1 + X_3 = 2X_2 \cos \omega$$

$$\Rightarrow \cos \omega = \frac{X_1 + X_3}{2X_2}$$

$$\text{Or } \omega = \cos^{-1} \left( \frac{X_1 + X_3}{2X_2} \right)$$

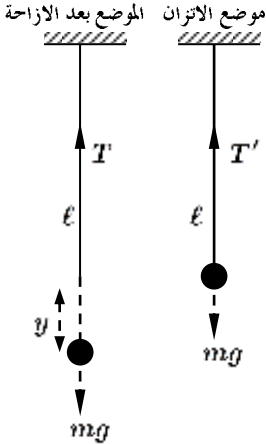
وحيث أن الزمن الدوري يُعطى بالعلاقة  $\tau = \frac{2\pi}{\omega}$  وبالتعويض عن قيمة  $\omega$  يكون

$$-2X_2 \leq X_1 + X_3 \leq 2X_2 \quad \tau = \frac{2\pi}{\cos^{-1} \left( \frac{X_1 + X_3}{2X_2} \right)}$$

### مثال ٦ -

عُلق جسيم كتلته  $m$  من طرف خيط مرن ومثبت من طرفه الآخر ، زحزح الجسيم من موضع اتزان مسافةً صغيرةً فوجد أنه يعمل  $n$  ذبذبةً في الثانية. فإذا كان طول الخيط عند موضع الاتزان هو  $\ell$ . اوجد الطول الطبيعي للخيط واثبت أن الشد في الخيط عندما تكون الاستطالة مساويةً للطول الطبيعي هو  $m(4\pi^2 n^2 \ell - g)$ .

### الحل



حيث أن  $\ell$  هو طول الخيط في حالة الاتزان ، سنفرض أن  $\ell_0$  هو الطول الطبيعي للخيط (قبل تعليق الكتلة  $m$ ) وأن  $T'$  هو قيمة الشد في الخيط عند الاتزان ، في حالة الاتزان تؤثر على الكتلة قوتسا الوزن والشد في الخيط فقط ومن قانون هوك يكون

$$mg = T' = \frac{\lambda}{\ell_0} (\ell - \ell_0) \quad (1)$$

إذا أعطينا الكتلة ازاحة  $y$  بعيدا عن موضع اتزانها في هذه الحالة فإن

معادلة حركة الكتلة هي

$$m\ddot{y} = mg - T \quad (2)$$

حيث  $T$  هو الشد في الخيط و يساوي  $T = \frac{\lambda}{\ell_0} (\ell + y - \ell_0)$  وبالتعويض عن قيمة الشد

في المعادلة (2) و باستخدام المعادلة (1)

$$\begin{aligned} \therefore m\ddot{y} &= mg - \frac{\lambda}{\ell_0}(\ell + y - \ell_0) \\ &= \cancel{mg} - \underbrace{\frac{\lambda}{\ell_0}(\ell - \ell_0)}_{mg} - \frac{\lambda}{\ell_0}y = -\frac{\lambda}{\ell_0}y \end{aligned}$$

$$\therefore \ddot{y} = -\frac{\lambda}{\ell_0 m}x = -\omega^2 x, \quad \therefore \omega = \sqrt{\frac{\lambda}{\ell_0 m}}$$

المعادلة الاخيرة تمثل معادلة جسيم يتحرك حركة توافقية بسيطة زمنها الدوري يتعين من

$$\text{هذه العلاقة } \tau = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi \sqrt{\frac{\ell_0 m}{\lambda}} \text{ و التردد يتعين من } n = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{\lambda}{\ell_0 m}} \text{ و } \nu = \frac{1}{\tau} \text{ نجد من هذه}$$

$$\text{العلاقة } 2\pi n^2 m = \frac{\lambda}{\ell_0} \text{ وبالتعويض في المعادلة (1)}$$

$$\cancel{mg} = \frac{\lambda}{\ell_0}(\ell - \ell_0) = 4\pi^2 n^2 \cancel{m}(\ell - \ell_0)$$

$$\therefore \ell - \ell_0 = \frac{g}{4\pi^2 n^2} \text{ Or } \ell_0 = \ell - \frac{g}{4\pi^2 n^2}$$

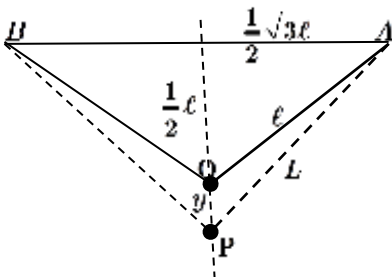
وهو الطول الطبيعي للخيط ، ولتعيين قيمة الشد حينما تكون الاستطالة مساوية للطول الطبيعي من قانون هوك

$$T = \frac{\lambda}{\ell_0} \ell_0 = 4\pi^2 n^2 m \ell_0 = 4\pi^2 n^2 m \left( \ell - \frac{g}{4\pi^2 n^2} \right) = m 4\pi^2 n^2 \ell - g$$

## مثال ٦ -

عُلق جسيم كتلته  $m$  في منتصف خيط مرن  $c$  مثبت طرفاه في نقطتين  $A, B$  يقعان في مستوى أفقي واحد. و في وضع اتزان الجسيم يصنع كل من جزئي الخيط  $OA, OB$  زاوية  $60^\circ$  مع الرأسى و يكون طول كل منهما  $\ell$  ، معامل مرونة الخيط يساوي  $mg$  . فإذا زحزح الجسيم مسافة صغيرة في اتجاه رأسى و ترك ليتذبذب. اوجد زمن الذبذبة.

## الحل



باعتبار أن  $\lambda$  هو معامل المرونة للخيط حيث

$$\lambda = mg \text{ و بفرض أن } \ell_0 \text{ هو الطول الطبيعي للخيط}$$

ومن ثم فعند حالة الاتزان يكون الشد من قانون هوك

$$mg = 2\lambda \frac{\ell - \ell_0}{\ell_0} \cos 60^\circ = \lambda \frac{\ell - \ell_0}{\ell_0}$$

$$\ell_0 = \frac{1}{2} \ell \text{ ومن ثم } \lambda = mg$$

باعتبار أن  $y$  يمثل المسافة الرأسية و  $L$  هو طول الخيط بعد الازاحة كما بالشكل ومن ثم بكتابة معادلة الحركة الرأسية للكتلة يكون

$$m\ddot{y} = mg - 2\lambda \frac{L - \ell_0}{\ell_0} \cos \angle OPA$$

حيث P موضع الجسم عند اللحظة  $t$  ، O هو موضع الاتزان وعند موضع عام حيث

$$PA=PB = L$$

$$L^2 = \left( y + \frac{1}{2} \ell \right)^2 + \frac{3}{4} \ell^2 = \ell^2 + \ell y + y^2$$

$$L = \ell \left( 1 + \frac{y}{\ell} \right)^{1/2} = \ell + \frac{1}{2} y \quad \text{ومن ثم}$$

حيث أهملت الحدود من الدرجة الثانية فأعلى وايضاً

$$\begin{aligned} \cos \angle OPA &= \frac{\frac{1}{2} \ell + y}{L} = \frac{\frac{1}{2} \ell + y}{\ell + \frac{1}{2} y} \\ &= \frac{1}{2} \left( 1 + \frac{2y}{\ell} \right) \left( 1 - \frac{y}{2\ell} \right) \\ &= \frac{1}{2} \left( 1 + \frac{3y}{2\ell} \right) \end{aligned}$$

لأول قوة حيث أهملت الحدود من الدرجة الثانية

$$m\ddot{y} = mg - \frac{2\lambda \left( \ell + \frac{1}{2} y - \frac{1}{2} \ell \right)}{\frac{1}{2} \ell} \times \frac{1}{2} \left( 1 + \frac{3y}{2\ell} \right)$$

$$\ddot{y} = g - g \left( 1 + \frac{y}{\ell} \right) \left( 1 + \frac{3y}{2\ell} \right) \quad \text{ولهذا}$$

$$\ddot{y} = -\frac{5g}{2\ell} y \quad \text{أو}$$

والاخيرة تمثل معادلة حركة توافقية بسيطة زمنها الدوري  $2\pi\sqrt{2\ell / 5g}$

■ Problems مسائل ■



## الحركة الدفعية وتصادم الأجسام

### Impulse and Collision Motion

تعرفنا في الباب الأول على حركة جسيم في خط مستقيم ، وستعرف بمشيئة الله تعالى في هذا الباب على نوع من أنواع الحركة تُسمى " الحركة الدفعية " .

#### ■ الدفع وقانون الحركة

إذا بدأنا بقانون نيوتن الثاني للحركة معوضين عن العجلة بصورتها  $a = \frac{dv}{dt}$  يكون

$F = m \frac{dv}{dt}$  وبضرب طرفي هذه العلاقة في  $dt$  وتكاملها بين اللحظتين  $t_1, t_2$  حيث سرعة

الجسيم عندهما  $v_1, v_2$  فإن

$$F = m \frac{dv}{dt} \Rightarrow \int_{t_1}^{t_2} F dt = \int_{v_1}^{v_2} m dv = mv \Big|_{v_1}^{v_2} = mv_2 - mv_1$$

يُعرف التكامل الزمني للقوة  $F$  بين اللحظتين  $t_1, t_2$  والوارد بالطرف الأيسر للمعادلة السابقة ب دفع القوة خلال الفترة الزمنية  $t_2 - t_1$  ويرمز له بالرمز  $I$  اختصاراً لكلمة **Impulse**

أي أن  $I = \int_{t_1}^{t_2} F dt$  . ودفع أي قوة هو متجه ينطبق عليها نظراً لأن الزمن كمية قياسية.

#### ■ مبدأ ثبوت كمية الحركة

ينص هذا المبدأ على أن كمية الحركة  $mv$  في اتجاه خط التصادم (في حالة الكرات يكون خط المركزين) ثابتة لا تتغير نتيجة التصادم.

#### ■ قانون نيوتن التجريبي Experimental Newton's Law

في اتجاه خط المركزين تخضع لقاعدة نيوتن التجريبية والتي تنص على أن السرعة النسبية للجسمين بعد التصادم تساوي معكوس السرعة النسبية لهما قبل التصادم مضروباً في معامل الارتداد (يُرمز له بالرمز  $e$ ) أي أن

$$v_2 - v_1 = -e(u_2 - u_1)$$

ويُطبق هذا القانون في اتجاه خط التصادم (خط المركزين) ، وتنحصر قيمة معامل الارتداد  $e$  بين الصفر والواحد  $0 \leq e \leq 1$  ويكون  $e = 0$  إذا كان الجسمان عديمي المرونة ويساوي الواحد  $e = 1$  إذا كان الجسمان تامي المرونة.

ايضاً حيث أن الكرتين ملساوتان فإنه لا توجد قوة عمودية على خط المركزين (خط التصادم) ومن ثم فإنه في حالة التصادم غير المباشر تظل مركبة السرعة لكل من الكرتين في اتجاه العمودي على خط المركزين ثابتة لا تتغير نتيجة التصادم.

### ■ تصادم الاجسام

عند تصادم جسمان مرنان فإنه يحدث نتيجةً لهذا التصادم ردود فعل كبيرة جداً تؤثر على كلا الجسمين لفترة صغيرة ثم يميل الجسمان بعدها للعودة إلى حركتهما ، تُسمى ردود الأفعال هذه بردود الأفعال الدفعية.

سنعتبر في دراستنا تصادم الاجسام الملساء بحيث أننا سنهمل جميع قوى الاحتكاك ويبقى فقط ردود الأفعال العمودية على الأسطح المشتركة و لسهولة الدراسة سنعتبر تصادم اجسام على هيئة كرات مرنة ملساء كما سنهمل كلا من قوى الأوزان لصغر دفعها و التغير في مواضع الكرات أثناء فترة التصادم باعتبار أن هذه الفترة الزمنية للتصادم صغيرة جداً ، أي أن التصادم سيغير من سرعات الكرات ولن يغير من مواضعها أثناء فترة حدوثه. وفي دراستنا سوف نعتبر نوعين من التصادم (تصادم مرن وتصادم غير مرن) - التصادم غير المرن تم دراسته سابقاً - والتصادم المرن ينقسم إلى تصادم مباشر وتصادم غير مباشر.

### ■ التصادم المباشر وغير المباشر (مائل)

نعتبر تصادم كرتين ملساوتين ، الخط الواصل بين المركزين الهندسين للكرتين يُسمى بخط المركزين أو خط التصادم ، و إذا كان التصادم بحيث كانت السرعتان قبل التصادم كلاهما في اتجاه خط التصادم للكرتين سُمي هذا التصادم بـ "التصادم المباشر" أما في حالة التصادم غير المباشر يكون اتجاه الحركة لأحد الجسمين أو كليهما مائلاً على خط التصادم بزواوية معينة - نلاحظ أن التصادم المباشر هو حالة خاصة من التصادم غير المباشر فيها زاوية الميل صفرًا.



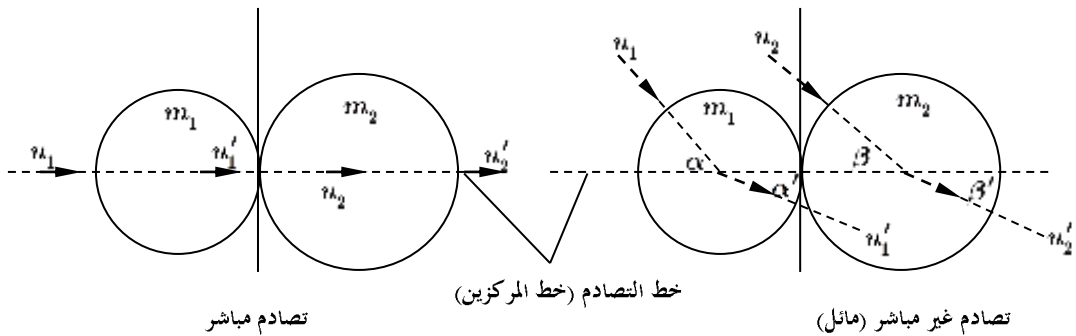
و في التصادم المرن سواءً كان التصادم مباشراً أو غير مباشر يُطبق قانون مبدأ ثبوت كمية الحركة الخطية و قانون نيوتن التجريبي في اتجاه خط التصادم. ويأخذ مبدأ ثبوت كمية الحركة الخطية في حالة التصادم المباشر الصورة الرياضية

$$m_1 u_1 + m_2 u_2 = m_1 u_1' + m_2 u_2'$$

أما في حالة التصادم غير المباشر يكون

$$m_1 u_1 \cos \alpha + m_2 u_2 \cos \beta = m_1 u_1' \cos \alpha' + m_2 u_2' \cos \beta'$$

كما أن سرعة أي من الكرتين في الاتجاه العمودي على خط المركزين تظل ثابتة قبل وبعد التصادم و من ثم فإن الكرة الساكنة أو الكرة المتحركة في اتجاه خط التصادم فإن حركتها بعد التصادم إذا تحركت تكون في اتجاه خط التصادم.



### ■ تصادم كرة بمستوى ثابت

نعتبر كرة ملساء كتلتها  $m$  اصطدمت بمستوى ثابت أملس وأن سرعة الكرة قبل التصادم مباشرة هي  $u$  وأن سرعتها بعد التصادم هي  $u'$  كما بالشكل و نظراً لأن كل من الكرة والمستوى أملسين فإن سرعة الكرة في اتجاه المستوى (العمودي على خط التصادم) لا تتغير بالتصادم أي أن

$$u \sin \alpha = u' \sin \theta \quad (1)$$

$$u' \cos \theta = eu \cos \alpha$$

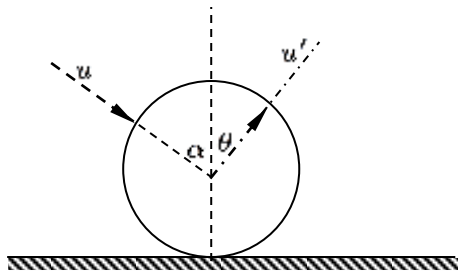
ومن قانون نيوتن التجريبي

وهاتان العلاقتان كافيتان لتعيين سرعة الكرة بعد التصادم إذا عُلمت سرعة الكرة قبل التصادم.

ومن العلاقة  $u' \cos \theta = eu \cos \alpha$  نجد أنه إذا كان  $e = 0$  فإن  $\theta = \frac{\pi}{2}$  وهذا يعني أنه في حالة تصادم كرة غير مرنة فإنها لا ترتد وإنما تتحرك على المستوى وبسرعة مقدارها  $u \sin \alpha$ . أما إذا كان  $e = 1$  فإنه يكون  $u' \cos \theta = u \cos \alpha$  ومن هذه المعادلة والمعادلة (1) نحصل على

$$\tan \theta = \tan \alpha, \quad \Rightarrow \theta = \alpha$$

أي أن زاوية السقوط تساوي زاوية الأرتداد ونستنتج أيضاً أن  $u = u'$  أي ان سرعة الكرة بعد التصادم تساوي في المقدار سرعتها قبل التصادم



### ■ أمثلة توضيحية Illustrative Examples ■

#### مثال ١

كرة تتحرك بسرعة  $u$  اصطدمت تصادماً مباشراً بكرة أخرى مساوية لها في الكتلة تتحرك بسرعة  $u'$  في الاتجاه المعاكس إذا توقفت الكرة ذات السرعة  $u$  بعد التصادم فاثبت أن

$$\frac{u}{u'} = \frac{1+e}{1-e}$$

حيث  $e$  هو معامل الارتداد.

#### الحل

نفترض أن سرعة الكرة التي تتحرك بسرعة  $u'$  بعد التصادم هي  $V$  وأن  $m$  هي كتلة كل من الكرتين و حيث أن الكرة ذات السرعة  $u$  توقفت بعد التصادم فإنم من مبدأ ثبوت كمية الحركة

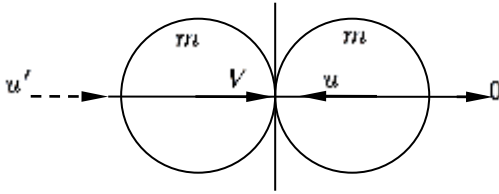
$$m \times 0 + m \times V = mu + m(-u') \quad \text{Or} \quad V = u - u'$$

ومن قانون نيوتن التجريبي

$$0 - V = -e(u - (-u')) \quad \text{Or} \quad V = e(u + u')$$

$$\therefore u - u' = V = e(u + u') \quad \text{Or} \quad (1 - e)u = (1 + e)u'$$

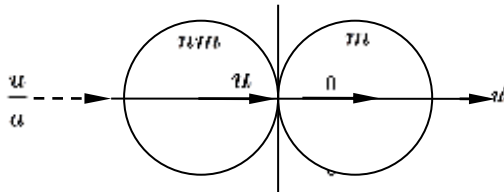
$$\frac{u}{u'} = \frac{1+e}{1-e} \quad \text{ولهذا فإن}$$



#### مثال ٢

اصطدمت كرة كتلتها  $nm$  وسرعتها  $\frac{u}{a}$  تصادماً مباشراً بكرة أخرى كتلتها  $m$  وسرعتها  $u$  وكانت السرعتان في نفس الاتجاه. إذا وقفت الكرة ذات الكتلة  $m$  بعد التصادم فاجد معامل الارتداد.

#### الحل



نفرض أن الكرة ذات الكتلة  $nm$  تحركت بعد التصادم بسرعة  $V$  (في اتجاه خط التصادم حيث أن التصادم مباشر) و من مبدأ ثبوت كمية الحركة في اتجاه خط التصادم

$$m(0) + nmV = mu + nm\left(\frac{u}{a}\right) \Rightarrow nV = \left(1 + \frac{n}{a}\right)u \quad (1)$$

و من قانون نيوتن التجريبي

$$V - 0 = -e\left(\frac{u}{a} - u\right) \Rightarrow V = eu\left(1 - \frac{1}{a}\right) \quad (2)$$

ومن المعادلتين (1) ، (2)

$$neu\left(1 - \frac{1}{a}\right) = \left(1 + \frac{n}{a}\right)u \Rightarrow e = \frac{a + n}{n(a - 1)}$$

### مثال ٢ -

تتحرك كرة ملساء بسرعة  $20 \text{ ft sec}^{-1}$  اصطدمت بمستوى أفقي أملس ثابت و في اتجاه يصنع زاوية  $60^\circ$  مع المستوى فإذا كان معامل الارتداد يساوي  $e = 0.5$  فإوجد سرعة الكرة و اتجاهها بعد التصادم ثم أوجد مقدار الفقد في طاقة الحركة نتيجة التصادم.

### الحل

حيث أن مركبة السرعة في اتجاه المستوى لا تتغير (في الاتجاه العمودي على خط التصادم) أي أن

$$u \sin \theta = 20 \sin 30 \Rightarrow u \sin \theta = 10$$

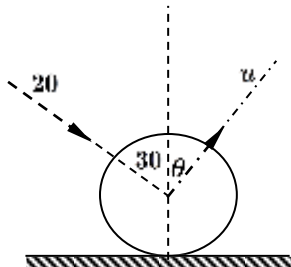
من قانون نيوتن التجريبي

$$u \cos \theta = -e(-20 \cos 30) \text{ Or } u \cos \theta = 10\sqrt{3}(0.5) = 5\sqrt{3}$$

من المعادلتين بالتربيع والجمع نحصل على

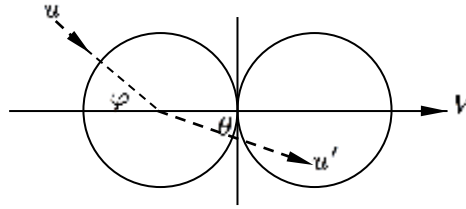
$$u^2 = 100 + 75 = 175 \Rightarrow u = \sqrt{175}$$

$$\tan \theta = \frac{2}{\sqrt{3}} \text{ Or } \theta = \tan^{-1}\left(\frac{2}{\sqrt{3}}\right) \quad \text{وبقسمة المعادلتين}$$



**مثال ٤**

اصطدمت كرة بأخرى ساكنة مساوية لها في الكتلة تصادمًا مائلًا. إذا كان اتجاه سرعة الكرة المتحركة يصنع مع خط التصادم زاوية  $\varphi$ . و كان  $e$  هو معامل الارتداد فثبت ان اتجاه هذه الكرة بعد التصادم يصنع مع خط التصادم زاوية تتعين من  $\tan^{-1}\left(\frac{2 \tan \varphi}{1 - e}\right)$ .

**الحل**

من الشكل و من مبدأ ثبوت كمية الحركة في اتجاه خط التصادم

$$mu' \cos \theta + mV = mu \cos \varphi + 0 \Rightarrow u' \cos \theta + V = u \cos \varphi \quad (1)$$

و من قانون نيوتن التجريبي

$$u' \cos \theta - V = -e(u \cos \varphi - 0) \quad (2)$$

بجمع المعادلتين (1)، (2)

$$\therefore 2u' \cos \theta = (1 - e)u \cos \varphi \quad (3)$$

وحيث أن مركبات السرعات العمودية على خط التصادم تظل ثابتة فإن

$$u' \sin \theta = u \sin \varphi \quad (4)$$

و الآن بقسمة المعادلتين (3)، (4)

$$\frac{1}{2} \tan \theta = \frac{\tan \varphi}{1 - e} \Rightarrow \tan \theta = \frac{2 \tan \varphi}{1 - e} \quad \text{Or} \quad \theta = \tan^{-1}\left(\frac{2 \tan \varphi}{1 - e}\right)$$

**مثال ٥**

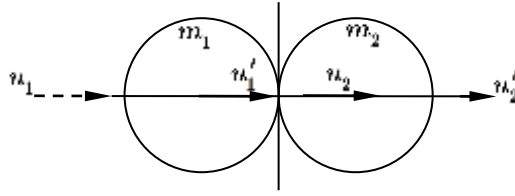
اثبت أنه في حالة التصادم المباشر يكون الفقد في طاقة الحركة مساوياً

$$\frac{(1 - e^2)m_1 m_2}{2(m_1 + m_2)} (u_1 - u_2)^2$$

حيث  $m_1, m_2$  تمثل كتلتا الكرتين،  $u_1, u_2$  سرعتيهما قبل

التصادم،  $e$  معامل الارتداد.

## الحل



من الشكل ومن مبدأ ثبوت كمية الحركة الخطية في اتجاه خط التصادم

$$m_1 u_1' + m_2 u_2' = m_1 u_1 + m_2 u_2 \quad (1)$$

و ذلك بفرض أن سرعتي الكرتان بعد التصادم هما  $u_1', u_2'$  و من قانون نيوتن التجريبي

$$u_1' - u_2' = -e(u_1 - u_2) \quad (2)$$

الآن بتربيع المعادلة (1)، وضرب المعادلة (2) في  $m_1 m_2$  ثم الجمع نحصل على

$$m_1 u_1'^2 + m_2 u_2'^2 + m_1 m_2 (u_1' - u_2')^2 = m_1 u_1^2 + m_2 u_2^2 + m_1 m_2 e^2 (u_1 - u_2)^2$$

بإضافة وطرح المقدار  $m_1 m_2 (u_1 - u_2)^2$  إلى الطرف الأيمن من المعادلة السابقة نجد أن

$$(m_1 + m_2) m_1 u_1'^2 + m_2 u_2'^2 = m_1 u_1^2 + m_2 u_2^2 \pm m_1 m_2 (u_1 - u_2)^2 + m_1 m_2 e^2 (u_1 - u_2)^2$$

أي أن

$$(m_1 + m_2) m_1 u_1'^2 + m_2 u_2'^2 = (m_1 + m_2) m_1 u_1^2 + m_2 u_2^2 - m_1 m_2 (1 - e^2) (u_1 - u_2)^2$$

بقسمة المعادلة الأخيرة على  $\frac{1}{2} (m_1 + m_2)$  نحصل على

$$\frac{1}{2} m_1 u_1'^2 + \frac{1}{2} m_2 u_2'^2 = \frac{1}{2} m_1 u_1^2 + \frac{1}{2} m_2 u_2^2 - \frac{m_1 m_2 (1 - e^2) (u_1 - u_2)^2}{2(m_1 + m_2)}$$

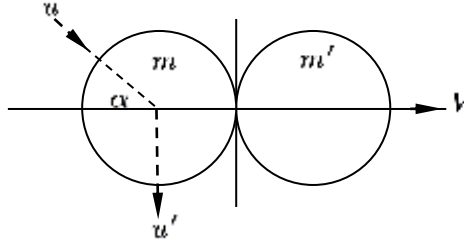
$$\Delta E = \left( \frac{1}{2} m_1 u_1'^2 + \frac{1}{2} m_2 u_2'^2 \right) - \left( \frac{1}{2} m_1 u_1^2 + \frac{1}{2} m_2 u_2^2 \right) = \frac{m_1 m_2 (1 - e^2) (u_1 - u_2)^2}{2(m_1 + m_2)}$$

من هذه العلاقة يتضح أن مجموع طاقتي الحركة بعد التصادم أقل من مجموع طاقتي حركة الكرتين قبل التصادم بمقدار  $\frac{m_1 m_2}{2(m_1 + m_2)} (1 - e^2) (u_1 - u_2)^2$  وهو ما يمثل مقدار الفقد في طاقة الحركة نتيجة التصادم.

### مثال ٦ -

اصطدمت كرة ملساء بأخرى ساكنة. إذا كان اتجاهها الحركة بعد التصادم متعامدين وكانت الكرتان تامتي المرونة فاثبت أن كتليهما متساويتان.

### الحل



بفرض أن الكرة الساكنة كتلتها  $m'$  وحيث أن هذه الكرة كانت ساكنة فإن حركتها بعد التصادم يكون في اتجاه خط التصادم بسرعة ولتكن  $V$  وحيث أن اتجاهها الحركة بعد التصادم متعامد فتكون السرعة  $u'$  عمودية على خط التصادم من الشكل وباعتبار أن كتلة الكرة الثانية  $m$  وسرعتها  $u$  في اتجاه يصنع زاوية  $\alpha$  مع خط التصادم وأن سرعتها بعد التصادم  $u'$  و من مبدأ ثبوت كمية الحركة في اتجاه خط التصادم

$$mu' \cos 90 + m'V = mu \cos \alpha + 0 \Rightarrow m'V = mu \cos \alpha \quad (1)$$

و من قانون نيوتن التجريبي

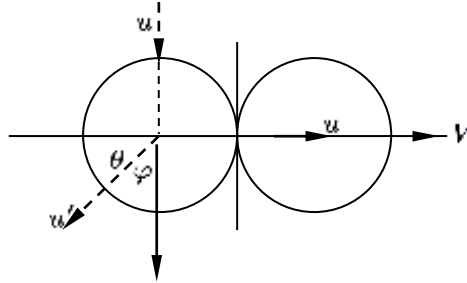
$$u' \cos 90 - V = -e(u \cos \alpha - 0) \Rightarrow V = u \cos \alpha \quad (e = 1) \quad (2)$$

بالتعويض من المعادلة (1) في المعادلة (2) يكون  $\therefore m = m'$

## مثال ٢-١

تصطدم كرتان متساويتان وتحركان بنفس السرعة و في اتجاهين متعامدين. إذا كان خط المركزين لحظة التصادم عمودياً على اتجاه الكرة الثانية وكان معامل الارتداد  $e$  فاثبت أن الكرة الثانية تنحرف بزاوية  $\tan^{-1}\left(\frac{1+e}{2}\right)$  عن اتجاهها الأصلي.

## الحل



من الشكل - مع مراعاة اتجاه السرعات - و من مبدأ ثبوت كمية الحركة في اتجاه خط التصادم

$$mV - mu' \cos \theta = mu \cos 90 + mu \Rightarrow V - u' \cos \theta = u \quad (1)$$

و من قانون نيوتن التجريبي

$$V - (-u' \cos \theta) = -e(u - u \cos 90) \Rightarrow V + u' \cos \theta = -eu \quad (2)$$

بطرح المعادلتين (1)، (2)

$$\therefore 2u' \cos \theta = (1 + e)u \quad (3)$$

وحيث أن مركبات السرعات العمودية على خط التصادم تظل ثابتة فإن

$$u' \sin \theta = u \quad (4)$$

و الآن بقسمة المعادلتين (3)، (4)  $\tan \theta = \frac{2}{1+e}$  ولحساب انحراف السرعة عن اتجاهها

الأصلي حيث الانحراف عن الاتجاه الأصلي هو  $\varphi = \frac{\pi}{2} - \theta$  و من ثم

$$\tan \varphi = \tan \left( \frac{\pi}{2} - \theta \right) = \cot \theta = \frac{1+e}{2}$$

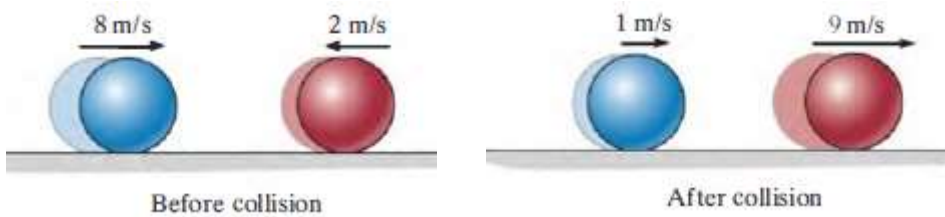
$$\tan \varphi = \frac{1+e}{2} \text{ Or } \varphi = \tan^{-1} \left( \frac{1+e}{2} \right)$$



**■ Problems مسائل ■**

١- تتحرك كرة كتلتها الوحدة بسرعة  $8 \text{ ft sec}^{-1}$  عندما صدمت مستوى أفقي أملس ثابت في اتجاه يصنع زاوية  $45^0$  مع الرأسى. اثبت أنه إذا كان معامل الارتداد يساوي 0.5 فإن مقدار الفقد في طاقة الحركة يساوي 12 وحدة طاقة.

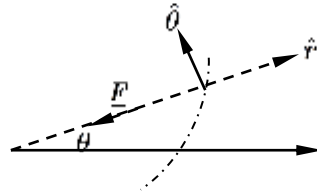
٢- عيّن معامل الارتءاء بين الكرتين المتساويتين الكتلة ١ ، ٢ حيث وضّحت السرعات قبل وبعد التصاءم على الرسم.



## الحركة المدارية

### Orbital Motion

سنعالج في هذا الباب الحركة المستوية للجسيمات المتأثرة بمجالات القوى. كثيراً ما تكون قوة المجال صادرة من منبع أو مركز معين  $O$  يسمى بمركز القوة. كما تُسمى القوة في هذه الحالة بالقوة المركزية - حيث تنعدم المركبة العمودية لقوة المجال (طاردة أو جاذبة) ومن ثم تنعدم العجلة العمودية لحركة الجسيم دائماً و بتطبيق هذا الشرط نجد أنه من الاحداثيات القطبية



$$a_{\theta} = r\ddot{\theta} + 2\dot{r}\dot{\theta} = \frac{1}{r} \frac{d}{dt} r^2\dot{\theta} = 0$$
$$\therefore r^2\dot{\theta} = h \text{ (const.)}$$

ويسمى المسار الذي ترسمه القوة بالمسار المركزي.

### المعادلة التفاضلية للمسار المركزي Differential Equation of Orbital Path

معادلة الحركة في الاتجاهين  $r, \theta$  هما

$$m \ddot{r} - r\dot{\theta}^2 = -F \quad (1)$$

$$\frac{m}{r} \frac{d}{dt} r^2\dot{\theta} = 0 \quad (2)$$

$$r^2\dot{\theta} = h \text{ (const.)} \quad \text{المعادلة (2) تُعطي}$$

حيث  $h$  مقدار ثابت. المعادلتان (1) و (2) هما المعادلتان التفاضليتان لحركة الكوكب ومن هاتين المعادلتين بحذف  $\dot{\theta}$  نحصل على

$$\ddot{r} - \frac{h^2}{r^3} = -\frac{F}{m} \quad (3)$$

ويمكن اجراء تكامل للمعادلة (3) باستخدام التعويض  $\left(r = \frac{1}{u}\right)$  ويحذف  $t$  منها

$$\begin{aligned} \therefore r = \frac{1}{u} \quad \therefore \frac{dr}{dt} &= \frac{dr}{du} \frac{du}{d\theta} \frac{d\theta}{dt} = -\frac{1}{u^2} \frac{du}{d\theta} \frac{h}{r^2} = -h \frac{du}{d\theta}, \\ \therefore \ddot{r} &= \frac{d}{dt} \left( -h \frac{du}{d\theta} \right) = -h \frac{d}{dt} \left( \frac{du}{d\theta} \right) \\ &= -h \frac{d}{d\theta} \left( \frac{du}{d\theta} \right) \frac{d\theta}{dt} = -h \frac{d^2u}{d\theta^2} \dot{\theta} = -h^2 u^2 \frac{d^2u}{d\theta^2}, \end{aligned}$$

وبتعويض عن هذه النتائج في المعادلة نحصل على

$$-h^2 u^2 \left( \frac{d^2u}{d\theta^2} + u \right) = -\frac{F}{m} \quad \Rightarrow \quad \frac{d^2u}{d\theta^2} + u = \frac{F}{mh^2 u^2} \quad (4)$$

هذه المعادلة تُسمى بالمعادلة التفاضلية للمسار المركزي وهي تُستخدم لمعرفة قانون القوة المركزي إذا عُلمت معادلة المسار و أيضاً إذا عُلمت القوة المركزية  $F$  فإنه يمكن حل المعادلة التفاضلية وإيجاد معادلة المسار.

و كحالة خاصة حينما تكون الحركة في مجال قوة تتبع قانون التربيع العكسي  $F = \frac{\mu}{r^2}$  فمن

المعادلة (4) نجد أن

$$\frac{d^2u}{d\theta^2} + u = \frac{\mu \chi^2}{mh^2 \chi^2} = \frac{1}{\mu^*}, \quad \mu^* = \frac{mh^2}{\mu}$$

وهي معادلة تفاضلية خطية من الرتبة الثانية وحلها العام على الصورة

$$u = \frac{1}{\mu^*} (1 + \epsilon \cos(\theta - \alpha))$$

حيث  $\epsilon, \alpha$  ثابتي التكامل والعلاقة الأخيرة يمكن كتابتها

$$r = \frac{\mu^*}{1 + \epsilon \cos(\theta - \alpha)}$$

وهذه المعادلة تُمثل قطع مخروط ويكون قطعاً ناقصاً أو مكافئاً أو زائداً حسبما تكون  $\epsilon < 1$  أو  $\epsilon = 1$  أو  $\epsilon > 1$  على الترتيب.

### ■ قانون السرعة Velocity Law

كما نعلم أن مركبتي السرعة في الاتجاهين  $r, \theta$  هما  $r, r\dot{\theta}$  ومن ثم فإن مقدار سرعة الجسم

$$v^2 = \dot{r}^2 + r^2\dot{\theta}^2 \text{ ولكن } \dot{r} = -h \frac{du}{d\theta} \text{ ومنها}$$

$$v^2 = \left( -h \frac{du}{d\theta} \right)^2 + u^2 h^2 = h^2 \left( \left( \frac{du}{d\theta} \right)^2 + u^2 \right) \quad (5)$$

وهذه المعادلة تُعطي مقدار سرعة الجسم عند أي موضع  $\theta$  على المسار المركزي.

### ■ قوانين كبلر Kepler's Laws

من أهم تطبيقات الحركة بالاحداثيات القطبية هو دراسة حركة الكواكب. ولقد قام العالم يوهان كبلر (١٥٧١-١٦٣٠) وهو من معاصري جاليليو بأرصاد متعددة لحركة الكواكب خلص منها إلى القوانين الثلاثة الآتية والمعرفة باسمه:

القانون الأول: تتحرك الكواكب في مدارات على شكل قطاعات ناقصة تقع الشمس في إحدى بؤرتيها.

القانون الثاني: يسمح المستقيم الواصل بين الشمس والكوكب مساحات متساوية في أزمنة متساوية. ويترتب على هذا تزايد سرعة الكوكب كلما اقترب من الشمس.

القانون الثالث: يتناسب مكعب نصف القطر الأكبر لمسار الكوكب مع مربع زمنه الدوري ومعامل التناسب ثابت لكل كواكب المجموعة الشمسية.

هذه هي نتائج الأرصاد ولقد جاء نيوتن بعد إعلان هذه المشاهدات بحوالي ٦٠ عاماً ليثبت على أساسها قانون الجذب العام والذي يُعتبر من أكبر كشوف الإنسان

### ■ مبدأ ثبوت كمية الحركة الزاوية

كمية الحركة الزاوية حول مركز الجذب (الطرد)  $O$  هي عزم كمية الحركة الخطية حول  $O$  وتساوي - تذكر أن  $v \equiv (\dot{r}, r\dot{\theta})$  -

$$m\dot{r}(0) + mr\dot{\theta}(r) = mr^2\dot{\theta} = mh = \text{constant}$$

أي أن كمية الحركة الزاوية للجسيم حول المركز تظل ثابتة أثناء الحركة وهو ما يُسمى بمبدأ ثبوت كمية الحركة الزاوية.

### ■ السرعة المساحية Area Velocity

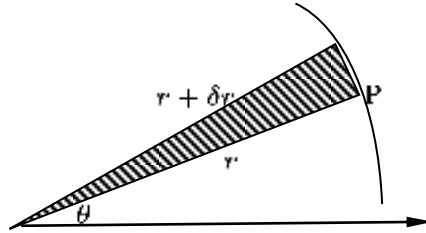
بفرض أن  $P(r, \theta)$  هو موضع الكوكب عند اللحظة الزمنية  $t$  وأنه بعد زمن صغير  $\delta t$  يكون عند الموضع  $Q(r + \delta r, \theta + \delta \theta)$ . المساحة  $\delta A$  المقطوعة بمتجه الموضع خلال الفترة الزمنية  $\delta t$  تساوي تقريباً مساحة المثلث  $OPQ$  - كما بالشكل - أي أن

$$\delta A = \frac{1}{2} r(r + \delta r) \sin \delta \theta \simeq \frac{1}{2} r^2 \delta \theta$$

السرعة المساحية  $\dot{A}$  هي المساحة التي يرسمها  $OP$  في وحدة الزمن و تتعين من

$$\begin{aligned} \dot{A} &= \frac{dA}{dt} = \lim_{\delta \rightarrow 0} \frac{\delta A}{\delta t} \\ &= \lim_{\delta \rightarrow 0} \frac{1}{2} r^2 \frac{\delta \theta}{\delta t} = \frac{1}{2} r^2 \lim_{\delta \rightarrow 0} \frac{\delta \theta}{\delta t} \\ &= \frac{1}{2} r^2 \frac{d\theta}{dt} = \frac{1}{2} r^2 \dot{\theta} = \frac{1}{2} h, \quad \dot{A} = \frac{1}{2} h \end{aligned}$$

أي أن السرعة المساحية تكون ثابتة في حالة المسار المركزي.



### ■ القُبا Apse

وتُعرف بأنها نقاط المسار المركزي والتي عندها يكون البعد عن مركز القوة نهاية عظمى أو صغرى. هذه الأبعاد تُسمى أبعاد القُبا أي عند نقط القُبا يكون  $\dot{r}$  أو  $\frac{dr}{d\theta}$  أو  $\frac{du}{d\theta}$  وهذا يعني أنه عند القُبا تكون حركة الكوكب عمودية على متجه الموضع.

**■ أمثلة توضيحية Illustrative Examples ■**

**مثال ١-١**

تتحرك نقطة مادية تحت تأثير قوة مركزية في منحنى  $r^2 = a^2 \cos 2\theta$ . اثبت أن السرعة تتناسب عكسياً مع  $r^3$  وأن القوة تتناسب عكسياً مع  $r^7$ .

**الحل**

$$\frac{1}{u^2} = a^2 \cos 2\theta \quad \text{باختيار } r = \frac{1}{u} \text{ فيكون}$$

بالتفاضل بالنسبة إلى  $\theta$  نجد أن

$$-\frac{2}{u^3} \frac{du}{d\theta} = -2a^2 \sin 2\theta \Rightarrow \frac{du}{d\theta} = a^2 u^3 \sin 2\theta$$

ولحساب قانون السرعة

$$\begin{aligned} v^2 &= h^2 \left( \left( \frac{du}{d\theta} \right)^2 + u^2 \right) = h^2 \left( a^2 u^3 \sin 2\theta^2 + u^2 \right) \\ &= h^2 a^4 u^6 \sin^2 2\theta + u^2 \\ &= h^2 a^4 (1 - \cos^2 2\theta) u^6 + u^2 = h^2 a^4 u^6 - u^2 + u^2 = h^2 a^4 u^6 \end{aligned}$$

$$\therefore v^2 = h^2 a^4 u^6 \Rightarrow v = ha^2 u^3 = \frac{ha^2}{r^3} \quad \text{that is } v \propto \frac{1}{r^3}$$

بالتفاضل مرة ثانية لـ  $\frac{du}{d\theta}$  يكون

$$\frac{d^2u}{d\theta^2} = 2a^2 u^3 \cos 2\theta + 3a^2 u^2 \frac{du}{d\theta} \sin 2\theta = 2u^3 \frac{a^2 \cos 2\theta}{1/u^2} + 3a^2 u^2 \frac{du}{d\theta} \sin 2\theta$$

$$\begin{aligned} \therefore \frac{d^2u}{d\theta^2} &= 2u + 3a^4 u^5 \sin^2 2\theta = 2u + 3a^4 u^5 (1 - \cos^2 2\theta) \\ &= 2u + 3a^4 u^5 - 3a^4 u^5 \cos^2 2\theta \\ &= 2u + 3a^4 u^5 - 3u = 3a^4 u^5 - u \end{aligned}$$

$$\therefore \frac{d^2u}{d\theta^2} + u = 3a^4 u^5$$

$$\therefore F = mh^2 u^2 \left( \frac{d^2u}{d\theta^2} + u \right)$$

$$\therefore F = mh^2 u^2 \cdot 3a^4 u^5 = 3ma^4 h^2 u^7 = \frac{3ma^4 h^2}{r^7} \quad \text{that is } F \propto \frac{1}{r^7}$$

$$\ln u = -\theta + c_2$$

$$c_2 = \ln \frac{1}{2} \quad \text{Or} \quad c_2 = -\ln 2 \quad \text{أن نجد } \theta = 0 \text{ عندما } u = \frac{1}{2}$$

$$\ln u = -\theta - \ln 2 \Rightarrow \ln r = \theta + \ln 2 \quad \text{Or} \quad r = 2e^\theta$$

وهي معادلة المسار .

### مثال ٥

تتحرك نقطة مادية كتلتها  $m$  تحت تأثير قوة مركزية جاذبة  $F$  وكانت سرعة النقطة المادية

$v = \frac{\ell}{r}$  حيث  $\ell$  ثابت. فاثبت أن القوة تتناسب عكسياً مع مكعب  $r$  وأن معادلة المسار

الذي تتحرك عليه النقطة المادية هي  $r = e^{a\theta}$  حيث  $a = \frac{1}{\ell} \sqrt{\ell^2 - h^2}$  إذا علمت أن

$$r = 1 \text{ عندما } \theta = 0$$

### الحل

من قانون السرعة حيث  $v^2 = \frac{\ell^2}{r^2} = \ell^2 u^2$

$$v^2 = h^2 \left( \left( \frac{du}{d\theta} \right)^2 + u^2 \right) = \ell^2 u^2 \quad (1)$$

والآن بالتفاضل بالنسبة إلى  $\theta$  يكون

$$2h^2 \left( \frac{d^2u}{d\theta^2} + u \right) \frac{du}{d\theta} = 2\ell^2 u \frac{du}{d\theta} \Rightarrow h^2 \left( \frac{d^2u}{d\theta^2} + u \right) = \ell^2 u$$

$$\therefore F = mh^2 u^2 \left( \frac{d^2u}{d\theta^2} + u \right) \Rightarrow F = mh^2 \ell^2 u^3 = \frac{mh^2 \ell^2}{r^3}$$

ولايجاد معادلة المسار من المعادلة (1)

$$h^2 \left( \left( \frac{du}{d\theta} \right)^2 + u^2 \right) = \ell^2 u^2 \Rightarrow \left( \frac{du}{d\theta} \right)^2 = \frac{\ell^2 - h^2}{h^2} u^2$$

$$\text{Or} \quad \frac{du}{d\theta} = - \frac{\sqrt{\ell^2 - h^2}}{h} u = -au$$

واعتبرنا الإشارة سالبة لأن القوة جاذبة أى نحو المركز. بفصل المتغيرات والتكامل نجد أن

$$\frac{du}{u} = -a d\theta \Rightarrow \ln u = -a\theta + c$$



**مثال ٢ -**

إذا كان المسار المركزي لجسيم هو قطع مخروطي فاثبت أن القوة تخضع لقانون التربيع العكسي.

**الحل**

معادلة المسار هي  $r = \frac{\ell}{1 + e \cos \theta}$  حيث  $e$  هو الاختلاف المركزي ،  $\ell$  هو نصف وتره البؤري العمودي

$$\begin{aligned} \therefore u = \frac{1}{r} &\Rightarrow u = \frac{1}{\ell} + \frac{e}{\ell} \cos \theta \\ \therefore \frac{du}{d\theta} = -\frac{e}{\ell} \sin \theta, &\quad \frac{d^2u}{d\theta^2} = -\frac{e}{\ell} \cos \theta = \frac{1}{\ell} - u \end{aligned}$$

ومن ثم فإن قانون القوة يتعين من

$$\begin{aligned} \therefore F &= mh^2u^2 \left( \frac{d^2u}{d\theta^2} + u \right) \\ &= mh^2u^2 \left( \frac{1}{\ell} - u + u \right) = \frac{mh^2}{\ell r^2} \quad \text{i.e.} \quad F \propto \frac{1}{r^2} \end{aligned}$$

**مثال ٢ -**

اوجد مقدار القوة المركزية اللازمة نحو القطب حتى يتحرك جسيم كتلته الوحدة على المسار  $r = a(1 - \cos \theta)$  . وإذا كان مقدار كل من سرعة الجسيم والقوة عند القبا هما  $P, V$  فاثبت أن  $3V^2 = 4aP$  .

**الحل**

حيث أن  $r = a(1 - \cos \theta)$  وباستخدام الفرضية  $r = \frac{1}{u}$  نحصل على

$$\frac{1}{u} = a(1 - \cos \theta)$$

والآن بالتفاضل بالنسبة إلى  $\theta$  يكون

$$-\frac{1}{u^2} \frac{du}{d\theta} = a \sin \theta \Rightarrow \frac{du}{d\theta} = -au^2 \sin \theta$$

بالتفاضل مرة أخرى بالنسبة إلى  $\theta$

$$\begin{aligned} \frac{d^2u}{d\theta^2} &= -2au \frac{du}{d\theta} \sin\theta - au^2 \cos\theta = 2a^2u^3 \sin^2\theta - au^2 \cos\theta \\ \therefore \frac{d^2u}{d\theta^2} &= -au^2 \cos\theta - 2au \sin^2\theta = -au^2 \cos\theta - 2au(1 - \cos^2\theta) \\ \therefore \frac{d^2u}{d\theta^2} &= -au^2 \cos\theta + 2au(1 - \cos^2\theta) \\ &= -au^2 \left( \cos\theta - \frac{2ua(1 - \cos^2\theta)}{1/u} (1 + \cos\theta) \right) \\ &= -au^2 \cos\theta - 2(1 + \cos\theta) \\ &= -au^2(-2 - \cos\theta) = -au^2(-3 + \frac{1 - \cos\theta}{1/au}) \\ &= 3au^2 - u \\ \therefore \frac{d^2u}{d\theta^2} + u &= 3au^2 \\ \therefore F &= mh^2u^2 \left( \frac{d^2u}{d\theta^2} + u \right) \\ \therefore F &= mh^2u^2 \cdot 3au^2 = 3mah^2u^4 = \frac{3mah^2}{r^4} \end{aligned}$$

عند نقاط القُبا يكون

$$\begin{aligned} \dot{r} = 0 \text{ Or } \frac{du}{d\theta} = 0 &\Rightarrow -au^2 \sin\theta = 0 \quad \therefore \sin\theta = 0 \Rightarrow \theta = \pi \\ \therefore h &= r^2 \dot{\theta} = (r\dot{\theta})r = 2aV \quad \text{Note } r \Big|_{\theta=\pi} = a(1 - \cos\pi) = 2a \end{aligned}$$

ومن قانون القوة التي حصلنا عليها

$$\therefore F = \frac{3ah^2}{r^4} \Rightarrow F \Big|_{\theta=\pi} = P = \frac{3a(2aV)^2}{(2a)^4} \Rightarrow 3V^2 = 4aP$$

## مثال ٤ -

جسيم كتلته واحد جرام يتحرك تحت تأثير قوة جذب مركزية تتناسب عكسياً مع مكعب  $r$  بحيث أن القوة تساوي واحد دايين عند  $r = 1 \text{ cm}$ . أوجد معادلة المسار علماً بأنه عند  $\theta = 0$  فإن  $r = 2 \text{ cm}$  والسرعة تساوي  $\frac{1}{2} \text{ cm sec}^{-1}$  واتجاهها يصنع زاوية  $\frac{\pi}{4}$  مع الخط الثابت.

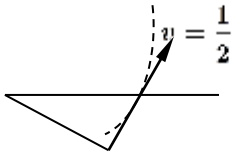
**الحل**

حيث أن قوة الجذب تتناسب مع مكعب  $r$  فإن  $F = \frac{\mu}{r^3}$  حيث  $\mu$  ثابت التناسب ويمكن حساب قيمته من الشرط  $F = 1$  عندما  $r = 1$  ويكون ثابت التناسب  $\mu = 1$  أي أن  $F = \frac{1}{r^3}$  ومن المعادلة التفاضلية للمسار

$$h^2 u^2 \left( \frac{d^2 u}{d\theta^2} + u \right) = u^3 \Rightarrow h^2 \left( \frac{d^2 u}{d\theta^2} + u \right) = u \quad \text{Or} \quad \frac{d^2 u}{d\theta^2} + \left( 1 - \frac{1}{h^2} \right) u = 0 \quad (1)$$

نوجد الثابت  $h$  باستخدام مبدأ ثبوت كمية الحركة الزاوية حول مركز الجذب ويكون

$$\Rightarrow h = \frac{1}{2} (2 \sin \frac{\pi}{4}) = \frac{1}{\sqrt{2}}$$



بالتعويض في المعادلة التفاضلية (1) نحصل على  $\frac{d^2 u}{d\theta^2} - u = 0$

$$\frac{du}{d\theta} \frac{d}{du} \left( \frac{du}{d\theta} \right) - u = 0 \quad \text{Or} \quad \left( \frac{du}{d\theta} \right) d \left( \frac{du}{d\theta} \right) - u du = 0$$

وبالتكامل نحصل على

$$\left( \frac{du}{d\theta} \right)^2 = u^2 + c_1 \quad (2)$$

حيث  $c_1$  ثابت التكامل ولحساب  $c_1$  يلزمنا حساب  $\frac{du}{d\theta}$  عندما  $r = 2$  والتي يمكن حسابها من قانون السرعة

$$v^2 = h^2 \left( \left( \frac{du}{d\theta} \right)^2 + u^2 \right) = \frac{1}{2} \left( \left( \frac{du}{d\theta} \right)^2 + u^2 \right)$$

وحيث أن  $v = \frac{1}{2}$  عندما  $u = \frac{1}{2}$  فإن

$$\frac{1}{4} = \frac{1}{2} \left( \left( \frac{du}{d\theta} \right)^2 + \frac{1}{4} \right) \Rightarrow \left( \frac{du}{d\theta} \right)^2 \Big|_{r=2} = \frac{1}{4}$$

أي أن عند  $u = \frac{1}{2}$  فإن  $\left( \frac{du}{d\theta} \right)^2 = \frac{1}{4}$  وبالتالي قيمة ثابت التكامل  $c_1 = 0$  من المعادلة (2)

$$\left( \frac{du}{d\theta} \right)^2 = u^2 \Rightarrow \frac{du}{d\theta} = -u \quad \text{Or} \quad \frac{du}{u} = -d\theta$$

وبعد اجراء فصل المتغيرات ، الآن بالتكامل

حيث  $c$  ثابت التكامل ويتعين من الشرط  $r = 1$  عندما  $\theta = 0$  ومنها  $c = 0$

$$\ln u = -a\theta \quad \Rightarrow \ln \frac{1}{r} = -a\theta \quad \text{Or} \quad \ln r = a\theta \quad \text{Or} \quad r = e^{a\theta}$$

### مثال ٦ -

إذا كانت النسبة بين أكبر سرعة زاوية يدور بها كوكب حول الشمس وأقل سرعة زاوية

تساوي  $\gamma^2$  فاثبت أن الاختلاف المركزي لمسار هذا الكوكب هو  $\frac{\gamma-1}{\gamma+1}$ .

### الحل

حسب قوانين كبلر فإن الكوكب يتحرك حول الشمس في مسار على شكل قطع ناقص و

$$r^2 \dot{\theta} = h \quad \therefore \dot{\theta} = \frac{h}{r^2} \quad \text{حيث أن}$$

واضح أن السرعة الزاوية تتناسب عكسياً مع مربع البعد عن الشمس  $r$  ومن ثم فإن أكبر

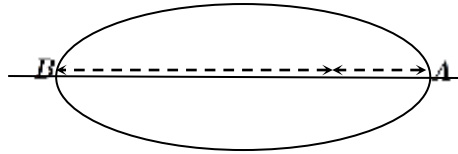
سرعة زاوية تحدث عندما تكون  $r$  أصغر ما يمكن، أي عندما  $r = r_1$  حيث

حيث  $r = r_2$  وأصغر سرعة زاوية تحدث عندما  $r = r_2$  حيث

$$r_2 = OB = a + ae$$

$$\Rightarrow \frac{\dot{\theta}_A}{\dot{\theta}_B} = \gamma^2 = \frac{r_2^2}{r_1^2} = \frac{(1+e)^2}{(1-e)^2}$$

$$\Rightarrow \gamma = \frac{1+e}{1-e} \quad \text{Or} \quad e = \frac{\gamma-1}{\gamma+1}$$



### مثال ٧ -

تتحرك نقطة مادية تحت تأثير قوة مركزية في منحنى  $r^n = a^n \cos n\theta$ . اثبت أن القوة

تتناسب عكسياً مع  $r^{2n+3}$ .

**الحل**

حيث أن  $r^n = a^n \cos n\theta$  وباستخدام  $r = \frac{1}{u}$  نجد أن

$$\frac{1}{u^n} = a^n \cos n\theta$$

والآن بالتفاضل بالنسبة إلى المتغير  $\theta$

$$-n \frac{1}{u^{n+1}} \frac{du}{d\theta} = -n a^n \sin n\theta \Rightarrow \frac{du}{d\theta} = a^n u^{n+1} \sin n\theta$$

والآن بالتفاضل بالنسبة إلى مرة أخرى  $\theta$

$$\begin{aligned} \frac{d^2u}{d\theta^2} &= n a^n u^{n+1} \cos n\theta + (n+1) a^n u^n \frac{du}{d\theta} \sin n\theta \\ &= n u^{n+1} \frac{a^n \cos n\theta}{1/u^n} + (n+1) a^n u^n \frac{du}{d\theta} \sin n\theta \\ &\qquad\qquad\qquad a^n u^{n+1} \sin n\theta \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \therefore \frac{d^2u}{d\theta^2} &= nu + (n+1) a^{2n} u^{2n+1} \sin^2 n\theta = nu + (n+1) a^{2n} u^{2n+1} (1 - \cos^2 n\theta) \\ &= nu + (n+1) a^{2n} u^{2n+1} - (n+1) u^{2n+1} \frac{a^{2n} \cos^2 n\theta}{1/u^{2n}} \end{aligned}$$

$$\therefore \frac{d^2u}{d\theta^2} = nu + (n+1) a^{2n} u^{2n+1} - (n+1)u = (n+1) a^{2n} u^{2n+1} - u$$

$$\therefore \frac{d^2u}{d\theta^2} + u = (n+1) a^{2n} u^{2n+1}$$

$$\therefore F = m h^2 u^2 \left( \frac{d^2u}{d\theta^2} + u \right)$$

$$\therefore F = m h^2 u^2 (n+1) a^{2n} u^{2n+1} = (n+1) m a^{2n} h^2 u^{2n+3} = \frac{3 m a^{2n} h^2}{r^{2n+3}}$$

وهذا يعني أن  $F \propto \frac{1}{r^{2n+3}}$  (على الدراس استنتاج قانون السرعة)

■ Problems مسائل ■

- (i)  $yp^2 - 2xp + y = 0$   
(ii)  $3xp^2 - 6yp + x + 2y = 0$   
(iii)  $4xp^2 - (3x-1)^2 = 0$   
(iv)  $p^2 + 2px^2 - 4x^2y = 0$

-7 حل المعادلات التفاضلية باعتبارها خالية من  $y$

- (i)  $2xy y'' = y'^2 - 1$   
(ii)  $x^2 y'' = y'^2$   
(iii)  $y''^2 + y' = xy''$   
(iv)  $y'' \operatorname{cosec} x = 1$   
(v)  $x(a-x)y'' + 2(1-x)y' = 1$   
(vi)  $y^{(n)} - 2y^{(n-1)} = e^x$

-8 حل المعادلات التفاضلية باعتبارها خالية من  $x$

- (i)  $yy'' = y'^2$   
(ii)  $y'^2 - (3y - 2y')y'' = 0$   
(iii)  $yy'' + 1 = y'^2$   
(iv)  $y'' + y'^2 = 1$   
(v)  $2yy'' = y'^2$   
(vi)  $yy'' = y'^2 - y'^3$   
(vii)  $yy'' + y'^2 + 2ay^2 = 0$

-9 حل المعادلات التفاضلية المتجانسة الآتية :

- (i)  $xy'' - xy' + y = 0$   
(ii)  $x^2 y'' - xy' + 5y = 0$   
(iii)  $2x^2 yy'' + y^2 = x^2 y'^2$   
(iv)  $(2yy'' - y'^2)x^2 + y^2 = 0$